

## THESIS / THÈSE

### MASTER EN SCIENCES INFORMATIQUES

#### Simula

#### extension de la classe simulation

Van Impe, Thierry

*Award date:*  
1979

*Awarding institution:*  
Universite de Namur

[Link to publication](#)

#### General rights

Copyright and moral rights for the publications made accessible in the public portal are retained by the authors and/or other copyright owners and it is a condition of accessing publications that users recognise and abide by the legal requirements associated with these rights.

- Users may download and print one copy of any publication from the public portal for the purpose of private study or research.
- You may not further distribute the material or use it for any profit-making activity or commercial gain
- You may freely distribute the URL identifying the publication in the public portal ?

#### Take down policy

If you believe that this document breaches copyright please contact us providing details, and we will remove access to the work immediately and investigate your claim.

SIMULA

EXTENSION DE LA CLASSE SIMULATION

TH. VAN IMPE

Je remercie Monsieur le Professeur Jean Fichet pour son assistance et ses conseils nécessaires à l'élaboration de ce mémoire.

Je tiens également à remercier le Professeur Madame Monique Noirhomme-Fraiture pour l'aide prodiguée tout au long de ce travail.

Je remercie aussi le Professeur Paul Bratley de l'Université de Montréal ainsi que son équipe pour les conseils utiles reçus pour la rédaction de mon mémoire ainsi que pour la bonne intégration au sein du département.

°  
° °

6520.27006



LB5 3212654



	<u>page</u>
CHAPITRE I. LA SIMULATION	1
CHAPITRE II. LE LANGAGE GPSS	
2.0. Introduction	6
2.1. Blocs et transactions	6
2.2. L'horloge	6
2.3. Création et destruction des transactions	8
2.4. Unités de traitement et rupture de séquence	10
2.4.1. Les stations simples	10
2.4.2. Les blocs : TRANSFER LOOP MATCH	11
2.4.3. Les files d'attente	11
2.4.4. Les stations multiples	12
2.5. Contrôle logique du flux des transactions	12
2.6. Contrôle de l'exploitation et de l'output.	13
CHAPITRE III. LE LANGAGE SIMULA	15
3.0. Introduction	16
3.1. La base algorithmique et syntaxique	16
3.1.1. Déclarations et constantes	17
3.1.2. Portée des identificateurs	18
3.1.3. Les opérateurs	20
3.1.4. Enoncés de base	20
3.1.5. Procédures	21
3.2. Entrées-sorties en SIMULA	23
3.2.1. Généralités	23
3.2.2. Procédures d'entrée	23
3.2.3. Procédures de sortie	26
3.3. Notion de classe	27
3.3.1. Classe et objet	28
3.3.2. Création d'un objet	29
3.3.3. Pointeurs	30
3.3.3.1. Déclaration de pointeurs	30
3.3.3.2. Opérations sur les pointeurs	31
3.3.3.3. Auto-référence.	32
3.3.4. Accès aux objets	32
3.3.5. Utilisation de classe	33
3.3.6. Procédures de contrôle d'exécution	35
3.3.7. Classe préfixée : INNER	38
3.3.8. Enoncé INSPECT.	41

	<u>page</u>
3.4. Traitement de liste et SIMSET	43
3.4.1. Structure de listes	49
3.4.2. Classe SIMSET	49
3.4.2.1. Classe HEAD	49
3.4.2.2. Classe LINK	50
3.4.2.3. Classe LINKAGE.	51
3.5. Simulation	53
3.5.1. Utilisation de la classe SIMULATION	53
3.5.1.1. SQS (sequencing set)	53
3.5.1.2. notices d'événements	53
3.5.1.3. PROCESS class	54
3.5.2. Enoncés particuliers à la classe SIMULATION	55
3.5.3. Procédures utiles.	59
CHAPITRE IV. GPSS5	61
4.1. Introduction	62
4.2. Structure du programme	63
4.2.1. Programme simple	63
4.2.2. Structure de la classe GPSS5	64
4.2.3. Correspondance avec GPSS de Gordon.	66
4.3. Procédures pour les transactions	66
4.3.1. Implantation des facilités	67
4.3.2. Implantation des storages	69
4.3.3. Implantation des régions	72
4.3.4. Implantation des tables	73
4.3.5. Implantation des groupes et l'opération JOIN.	74
4.4. Procédures utilitaires	76
4.5. Procédures générales.	77
CHAPITRE V. ETUDE DE NOUVELLES PROCEDURES.	78
5.0. Introduction	79
5.1. Statistiques relatives aux files d'attente	79
5.1.1. Introduction	79
5.1.2. Collecte d'observations	80
5.1.3. Intervalle de confiance	83
5.2. Calcul d'intervalles de confiance en cours de simulation	86
5.2.1. Introduction	86
5.2.2. Implémentation de la procédure (INTER CONFIANCE)	86



5.3. Collecte automatique d'observations	88
5.3.1. Introduction	88
5.3.2. Localisation dans la classe GPSS5	89
5.3.3. Implémentation de la procédure (OBSERVATION AUTOMATIQUE).	90
5.4. Cheminement des transactions	91
5.4.1. Introduction	91
5.4.2. Définition de la procédure	93
5.4.3. Localisation dans la classe GPSS5	94
5.4.4. Implémentation de la procédure TRACE.	94
CHAPITRE VI. CONCLUSIONS.	95
BIBLIOGRAPHIE	99
ANNEXE A : Exemple complet d'un programme préfixé par GPSS5	
ANNEXE B : Listing de l'extension GPSS5.	

°  
° °

## CHAPITRE I

### LA SIMULATION



L'idée de simuler est aussi ancienne que l'homme a été une des premières manifestations de l'intelligence de notre espèce.

Les Sumériens faisaient des modèles de leurs canaux d'irrigation - les anciens Egyptiens faisaient des modèles de leurs projets de pyramides, l'idée de maquette et de modèle réduit peut être retrouvée dans tous les travaux des ingénieurs civils et militaires au cours de toute l'histoire connue.

Une pièce de théâtre est une simulation d'une suite de simulations, un match de football ou de rugby est une simulation de bataille selon des règles très particulières, toutes ces simulations sont éducatives et simulent l'intelligence face aux situations complexes du réel. De telles simulations sont donc réalisées d'une façon artificielle par rapport au réel observé et analysé; elles peuvent se rapporter à des phénomènes physiques, phénomènes sociaux et économiques.

La simulation est donc une construction artificielle, destinée à imiter des phénomènes naturels, avec une telle exactitude qu'on puisse confondre le réel et son modèle.

Avec l'ordinateur, le concept de simulation a pris un aspect nouveau qui en multiplie les applications et la facilité.

Le phénomène à étudier peut être répété à partir des instructions fournies mais à des vitesses beaucoup plus grandes que dans la réalité. Tout ce qu'un ordinateur fait, un groupe d'hommes peut le faire, même les simulations les plus compliquées, mais la lenteur de cette "machine humaine" la rend impropre.

L'ordinateur permet donc de faire des expériences artificielles sur toutes sortes de phénomènes économiques et sociaux. Files d'attente, gestion de stocks, investissements, processus de distribution, compactement, marketing, etc.

La taille des phénomènes à simuler ne fait plus reculer les utilisateurs d'ordinateurs : gestion d'un port de commerce, un réseau urbain, une usine, un réseau interconnecté de liaisons de communications, un aéroport sont couramment soumis à des simulations. Elles apportent des informations précieuses sur les performances des systèmes, elles permettent de comparer des politiques, voire des stratégies, elles donnent donc des possibilités d'expérimentation presque illimitées dans de nombreux domaines.



On pourrait encore définir la simulation comme étant une technique qui utilise l'expérimentation sur des modèles pour étudier le comportement de systèmes complexes.

Précisons, dans ce qui suit, la notion de système et de modèle.

Un système est peut être considéré comme une collection d'objets ayant certaines *caractéristiques* qui prennent part à des activités. Les objets seront aussi appelés "entités" et les caractéristiques "attributs".

La description exacte de la valeur de tous les attributs et des actions en cours à un moment donné est appelée *état du système*.

Pour classer les différents systèmes, nous dirons qu'un système est *dynamique* lorsque les attributs varient avec le temps tandis qu'un système est *statique* lorsque le temps ne joue aucun rôle.

Dans un système dynamique, si après initialisation, les attributs varient de manière continue dans le temps, le système est dit *continu*; autrement le système est *discret*. Un changement discret à l'état du système est appelé *événement*. Certaines classes de systèmes se prêtent à une analyse mathématique tandis que d'autres se prêtent mieux à la simulation. Les systèmes simulés sont les plus souvent dynamiques et discrets.

Un modèle est une représentation d'un système et est toujours une approximation qu'on voudrait rendre aussi fidèle à la réalité que possible. Le choix d'un modèle approprié est chose délicate car il faut dégager les aspects essentiels du système et ne pas prendre en considération trop de détails; ce qui entraînerait un alourdissement du modèle.

La simulation n'est pas la seule technique possible pour l'étude de systèmes. D'autres techniques plus classiques, l'observation directe et l'analyse mathématique lui sont dans certains cas préférables.

La simulation coûte cher, elle devrait dès lors être une technique de dernier recours, à employer si aucune autre est utilisable.

Il existe deux types de langages de simulation : ceux pour les systèmes discrets et ceux pour les systèmes continus. Nous en détaillerons que ceux pour les langages discrets.



Le problème classique de la simulation discrète est celui des files d'attente. Des entités provoquent des actions demandant l'utilisation de ressources partageables. Quand les ressources ne sont pas disponibles, des files d'attente se créent.

Il est habituel de différencier les entités physiques du système en deux catégories. Les entités *actives* appelées transactions ou processus, se déplacent dans le système utilisant les services des entités passives ou ressources. Le plus souvent, le nombre des entités actives varie durant la simulation tandis que les ressources restent fixes.

Comme exemple, on pourrait nommer Parking, un système qui comprend des entités actives; les véhicules voulant stationner et les entités passives; les emplacements disponibles. La file d'attente existera au moment où tous les emplacements sont occupés. Le système est bien discret car l'état du système ou la longueur de la file d'attente ou le degré d'occupation de la ressource, change seulement quand une transaction prend possession d'une ressource, la libère, rentre dans la file, sort du système ...

Nous verrons que l'élément moteur d'une simulation discrète est l'*échéancier* dans lequel sont placées des notices d'événements indiquant l'heure et le type des événements prévus.

Dans ce rapport, deux langages de simulation discrète sont développés : GPSS et SIMULA.

Le langage GPSS est surtout destiné à la simulation des systèmes de files d'attente. Le concept de transaction existe pour modeler les entités actives, les concepts de "facility" et "storage" pour représenter des ressources unitaires et divisibles respectivement.

Les files sont gérées automatiquement.

A l'encontre de GPSS qui est un langage hautement spécialisé, SIMULA est un langage de programmation générale qui se place au même niveau que PL/1, PASCAL ou ALGOL 68.

Le langage est extensible et c'est une extension standard qui en fait un langage de simulation.

Le but de cet ouvrage est d'offrir à cette extension de SIMULA, les avantages que nous offrait GPSS car SIMULA est dépourvu de toute gestion de files d'attente et de concepts de ressources.

C'est pourquoi, notre démarche sera d'étudier les langages GPSS et SIMULA avant d'approfondir une nouvelle extension à SIMULA qui réalise cette quasi-similitude d'efficacité que le langage GPSS.

Enfin, de nouvelles procédures ont été implémentées dans le but d'étendre les possibilités offertes au programmeur pour une analyse judicieuse des résultats de simulation.





## CHAPITRE II

### LE LANGAGE G P S S

## 2.0. INTRODUCTION

GPSS (General Purpose Simulation System) est un des plus vieux langages de simulation discrète. Il est aussi le plus répandu. Introduit en 1961 par G. GORDON d'I.B.M., pour l'ordinateur IBM 7090, il a vu une amélioration continue à travers plusieurs versions. Le système fonctionne sur les ordinateurs de Xerox, Control Data, Univac, Dec, Siemens et bien d'autres.

### 2.1. BLOCS ET TRANSACTIONS

Un modèle en GPSS prend la forme d'un organigramme. Une quarantaine de blocs différents sont disponibles, avec des formes et fonctions prédéfinies. La construction d'un modèle est équivalente à la sélection et connexion d'un certain nombre de blocs.

Les entités mobiles et actives d'un modèle GPSS s'appellent les TRANSACTIONS. Au début de l'exécution d'un modèle, aucune transaction n'existe. A mesure que la simulation se déroule, des transactions sont créées à différents points de l'organigramme. Une fois qu'une transaction a été créée, elle peut passer d'un bloc à l'autre d'un modèle suivant les flèches qui relient les différents blocs.

Certains blocs vont retenir la transaction pour une période de temps simulée; d'autres peuvent détruire la transaction. L'entrée d'une transaction dans certains blocs provoquera un changement d'état dans le modèle; et finalement certains blocs peuvent refuser d'admettre une transaction, qui doit donc attendre ou aller ailleurs.

#### Exemple

```
GENERATE 10,5
SEIZE CPU
ADVANCE 8,4
RELEASE CPU
TERMINATE 1
```

### 2.2 L'HORLOGE

GPSS tient à jour une horloge simulée. Cette horloge ne prend que des valeurs entières. A chaque transaction, on attribue ce qu'on appelle un BDT (temps de départ du bloc ou Bloc Departure Time).



Le système constitue ainsi une liste des BDT et ne commence qu'à l'instant où une transaction est susceptible d'avancer dans le système. Les transactions dans un modèle GPSS sont sur l'une ou l'autre des deux listes suivantes :

- la chaîne actuelle ou liste des événements courants (LEC) qui accueille les transactions dont le BDT est inférieur ou égal à l'instant  $t$  de l'horloge;
- la chaîne future ou liste des événements futurs (LEF) qui accueille les transactions dont le BDT est supérieur à l'instant  $t$  de l'horloge.

Prenons un exemple :

SIMULATE		
GENERATE	15	Arrivée des voitures toutes les 15 sec.
QUEUE	1	La voiture fait la queue.
SEIZE	1	La voiture entre dans le péage.
DEPART	1	Elle quitte donc la queue.
ADVANCE	20	La voiture occupe le péage pendant 20 sec.
RELEASE	1	La voiture libère le péage.

La première transaction à l'instant 15 va rentrer dans les blocs QUEUE, SEIZE et DEPART sans rencontrer aucun obstacle. Dans le bloc ADVANCE son BDT va être mis à 35 ( $20 + 15$ ). Cette transaction est donc placée dans la LEF, la seconde transaction ne va pas pouvoir saisir la station n° 1 (SEIZE) puisque la première transaction l'occupe. Elle restera dans une file d'attente interne de la station n° 1 (SEIZE) avec un statut d'attente. Ce n'est que quand la transaction n° 1 libèrera la station simple n° 1 que la deuxième transaction recevra automatiquement un statut actif et sera placée dans la LEC à ce temps  $t$ .

Donc, une chaîne interne est associée à certains blocs (SEIZE, ENTER...) qui contient les transactions voulant saisir cette station alors qu'elle serait occupée. Ces transactions provenant de la LEC auraient, dans cette chaîne d'attente, un statut passif car leur BDT serait inférieur au temps  $t$ .



Durant le déroulement d'une simulation, GPSS commence par parcourir toutes les transactions qui se trouvent sur la LEC. D'abord la première transaction de cette liste est avancée aussi loin que possible dans l'organigramme. Elle passe de bloc en bloc (en provoquant éventuellement des actions sur l'état du modèle) jusqu'au moment où elle est arrêtée par une des trois raisons suivantes :

- Elle passe dans un bloc qui doit la retenir pour une période de temps simulée. Dès lors, la transaction est enlevée de la LEC pour être envoyée dans la LEF avec une indication de temps où elle sera libre de continuer.
- Elle passe dans un bloc qui la détruit.
- Le bloc suivant dans son chemin refuse de la laisser rentrer.  
Dans ce cas, la transaction reste dans la LEC, mais son progrès est terminé pour le moment.

Quand la première transaction de la LEC est arrêtée, la deuxième est ensuite avancée dans l'organigramme, et ainsi de suite pour les autres transactions de la LEC.

Quand la LEC a été complètement parcourue, on cherche dans la LEF la ou les transactions avec le plus petit BDT. Les transactions en question sont enlevées de la LEF et mises dans la LEC, l'horloge simulée est avancée à la valeur indiquée et on recommence à parcourir la LEC.

### 2.3. CREATION ET DESTRUCTION DES TRANSACTIONS

Le bloc GENERATE permet de créer des transactions. L'écriture de tout bloc de GPSS (à l'exception du bloc BUFFER) comprend plusieurs champs possibles, le premier champ du bloc GENERATE décrit le temps moyen qui sépare la génération de deux transactions.

Par exemple, GENERATE 10 aura pour effet de créer normalement une transaction aux temps  $t=10$ ,  $t=20$ ,  $t=30$ , ...



Le deuxième champ nous donne un modificateur du temps moyen. Ce modificateur peut être uniforme, représenté par une fonction prédéfinie... Par exemple, GENERATE 10,5 signifie que le temps entre la génération de deux transactions sera une valeur aléatoire entière prise dans l'intervalle (5,15) avec probabilité égale.

Le bloc TERMINATE détruit les transactions qui y arrivent. A chaque simulation est associé un compteur de terminaison (CT). Si une transaction arrive dans un bloc TERMINATE qui a un champ non-zéro, la valeur de ce champ sera déduite du CT, par exemple chaque fois qu'une transaction arrive dans le bloc TERMINATE 2, la transaction sera détruite et on soustrait 2 de la valeur du CT. Quand la valeur du CT devient zéro (ou négatif), la simulation est arrêtée.

La valeur initiale du CT est déterminée par une carte de contrôle START.

Exemple : GENERATE 1000 Au moment  $t=1000$ , une transaction quittera le bloc  
 TERMINATE 1 GENERATE et sera tout de suite détruite par le bloc  
 START 1 TERMINATE. Le CT qui était initialisé à 1 deviendra  
 0 et la simulation sera arrêtée, quel que soit l'état  
 du modèle.

Le bloc ADVANCE retarde les transactions dans le système pendant un nombre d'unités de temps égal au temps spécifié dans les différents champs de ce bloc. C'est ainsi que le bloc ADVANCE sera utilisé dans les stations simples ou multiples pour y simuler le temps que les transactions y passent en réalité. Par exemple, ADVANCE 60 aura pour effet d'enlever la transaction de la LEC et d'ajouter 60 à son BDT avant de l'envoyer dans la LEF.

Le bloc GENERATE n'est pas le seul à créer des transactions. Il en existe un autre, le bloc SPLIT qui fabrique des copies de la transactions actuelle. La transaction initiale et ses copies forment alors une famille de transactions :

SPLIT nb de copies , bloc suivant pour les copies

/  
 Champ A

/  
 Champ B



Le bloc ASSEMBLE récupère les transactions d'une même famille; celle qui arrivera la première au bloc ASSEMBLE pourra repartir, elle seule, vers les autres blocs.

Le bloc GATHER a un rôle voisin de celui du bloc ASSEMBLE. La différence est qu'aucune transaction n'est détruite par le bloc GATHER.

## 2.4. UNITES DE TRAITEMENT ET RUPTURES DE SEQUENCE

### 2.4.1. Les stations simples

Elles ne peuvent traiter qu'une seule transaction à la fois. Cette transaction peut entrer de deux façons différentes dans une station simple ou ressource.

La première façon, qui est la plus courante, est l'emploi du bloc SEIZE.

La deuxième façon de pénétrer dans la station simple est le bloc PREEMPT.

Si la station simple est déjà occupée par une autre transaction, celle voulant y pénétrer sera placée dans une chaîne d'attente associée à la station, jusqu'au moment où cette ressource sera à nouveau libérée.

Après avoir passé un certain temps dans la ressource (à l'aide d'un bloc ADVANCE par exemple), il faudra que la transaction la libère. Elle le fera à l'aide du bloc RELEASE.

A partir du moment où une ressource devient libre, une autre transaction peut la saisir. Si plusieurs transactions attendent la libération de la même station, les demandes sont normalement satisfaites sur base FIFO (first in, first out).

Le bloc PREEMPT permet à certaines transactions de saisir la station simple de façon prioritaire. Son bloc associé est le RETURN tout comme le bloc SEIZE avait un bloc RELEASE qui lui était associé.



#### 2.4.2. Les blocs TRANSFER LOOP MATCH

Le bloc TRANSFER permet de diriger des transactions vers un bloc, ou des blocs, qui dans le programme n'est ou ne sont pas directement à la suite du bloc TRANSFER.

Le bloc LOOP permet de faire passer plusieurs fois les transactions dans une même partie du programme. L'intérêt de ce bloc est qu'il peut contrôler le nombre de fois qu'une transaction est passée dans une section donnée de l'organigramme.

Le bloc MATCH est un moyen de coordonner la marche de deux transactions dans le modèle, c'est-à-dire de les synchroniser, sans les obliger à se retrouver au même endroit. On utilise alors ce bloc MATCH, pour synchroniser deux flots de transactions de la même famille.

#### 2.4.3. Les files d'attente

Si on désire recevoir des statistiques sur les files d'attente, il faut incorporer dans son modèle des entités appelées Queues.

Il est important de souligner qu'une queue n'est nécessaire que pour la collecte de statistiques : les files d'attente internes de GPSS nécessaires pour la bonne gestion des ressources ou stations sont toujours implicitement présentes, et la bonne marche du modèle ne dépend pas de la présence ou absence de queues.

Par exemple, une transaction devient membre d'une queue LINE quand elle entre dans le bloc QUEUE LINE. Pour qu'elle devienne non-membre, il lui faudra passer par le bloc DEPART LINE.

Quand une transaction devient membre d'une queue, on note dans la transaction la valeur de l'horloge simulée. De même, quand elle quitte la queue, l'horloge est lue à nouveau. De cette façon, outre les statistiques concernant



la longueur d'une queue, GPSS peut tenir à jour des statistiques sur le temps simulé que chaque transaction a passé dans la queue. Toutes ces statistiques sont imprimées automatiquement à la fin de la simulation.

#### 2.4.4. Les stations multiples

Les stations multiples représentent des unités de traitement qui ne peuvent traiter qu'un nombre limité de transactions, simultanément.

Ce nombre caractéristique de la station multiple s'appelle capacité.

Le bloc ENTER a pour bloc associé le bloc LEAVE.

ENTER n° station multiple , nb d'unités qui entrent dans la station multiple.

LEAVE n° station multiple , nb d'unités qui sortent de la station multiple.

#### 2.5. CONTROLE LOGIQUE DU FLUX DES TRANSACTIONS

Toute transaction créée par un bloc GENERATE comporte automatiquement 12 paramètres d'un demi-mot chacun (un champ du bloc GENERATE permet de faire varier de 0 à 100 ce nombre de paramètres). Le bloc ASSIGN est le principal moyen d'attribuer des valeurs numériques entières à des paramètres donnés des transactions.

Le bloc TEST a pour but de contrôler le passage des transactions, soit dans le bloc suivant, soit dans un autre bloc, à l'aide d'opérateurs de comparaison : TEST (opérateur) champ A, champ B, champ C). L'opérateur de comparaison est du genre L LE E NE G GE.

Le champ C désigne une étiquette de bloc vers laquelle la transaction se dirigera si la relation entre le champ A et le champ B n'est pas réalisée. Par contre, si elle est réalisée, la transaction se dirigera vers le bloc immédiatement à la suite du bloc TEST.



Le bloc LOGIC permet de positionner ou d'inverser un interrupteur logique défini : LOGIC  $\begin{smallmatrix} R \\ S \\ I \end{smallmatrix}$  n° d'identification de l'interrupteur R = reset, S = set, I = inverse.

Le bloc JOIN permet de définir des groupes. En effet, les transactions du groupe K, par exemple, seront les transactions qui seront passées dans un bloc JOIN ayant le chiffre K comme champ du bloc.

Le bloc REMOVE permet d'exclure une transaction qui faisait partie du groupe.

Le bloc EXAMINE permet de tester si une transaction appartient ou non au groupe K, par exemple.

Le bloc GATE, comme le bloc TEST, contrôle le flux des transactions. Mais alors que dans le bloc TEST on utilise des comparaisons entre des nombres, on utilise ici des comparaisons entre différents attributs ou caractéristiques numériques que peuvent posséder les différentes entités de GPSS (ex: nombre de transactions dans la file d'attente n° j; nombre de transactions ayant pénétré dans un bloc; temps courant du système, ...).

## 2.6. CONTROLE DE L'EXPLOITATION ET DE L'OUTPUT

A l'issue de la simulation d'un modèle, GPSS édite des statistiques. L'utilisateur peut désirer des informations plus détaillées que celles fournies automatiquement. Les tables de distribution par l'intermédiaire du bloc TABULATE et quelquefois du bloc MARK donnent la répartition de n'importe quel attribut au cours de la simulation.

Quand une transaction est créée par un bloc GENERATE, l'heure absolue du système à cet instant est enregistrée dans un mot attaché à la transaction : le mot MARK TIME.

Le bloc MARK permet de modifier le MARK TIME d'une transaction et donc de mesurer d'autres termes de transit. Quand une transaction passe dans un bloc MARK, l'heure absolue à cet instant remplace l'heure de création de la transaction.

GPSS possède également les tables de distribution.

Un bloc TABULATE fait référence à une déclaration de TABLE (où on définit le caractère dont on veut la distribution, on donne aussi la limite supérieure du premier intervalle et la longueur des intervalles) qui enregistre les valeurs du caractère donné. Lorsqu'une transaction entre dans le bloc TABULATE, la valeur de ce caractère est enregistrée par la table correspondante.

Le bloc SAVEVALUE permet de conserver en mémoire la valeur de certains attributs en variable globale du programme, afin par exemple d'utiliser cette valeur déterminée dans la suite de la simulation, l'attribut entre-temps ayant pu varier.

Ex: SAVEVALUE 10, P1 : la valeur du paramètre 1 de la transaction passant dans ce bloc SAVEVALUE sera enregistrée dans une zone mémoire n° 10.

°  
° °



# CHAPITRE III

## LE LANGAGE SIMULA

### 3.0. INTRODUCTION

SIMULA 67 est un langage évolué, créé au centre de calcul norvégien par O.J. Dahl et K. Nygaard avec la collaboration de B. Myhraug. Le langage prend ALGOL comme base de départ et lui ajoute certains concepts pour rendre facile le traitement de données structurées et la simulation. Certains points d'ALGOL, comme les entrées-sorties et le traitement de chaîne de caractères, ont été complètement repensés.

La sémantique du langage a aussi été légèrement modifiée pour permettre plus de vérifications à la compilation et rendre l'exécution plus rapide. Comme son nom l'indique, SIMULA a été conçu pour la simulation, mais la puissance du langage permet de traiter une très grande classe d'applications.

En gros, il y a trois aspects du langage qui le caractérisent :

- 1) Existence de pointeurs (variable "REF") et l'allocation de blocs de mémoire sous contrôle du programmeur. Ceci permet le traitement de liste. Le ramassage de miettes (garbage collection) se fait automatiquement.
- 2) Le concept de "CLASS" qui comprend celui des based-structures de PL/1 et celui des coroutines.
- 3) Un mécanisme de déclaration hiérarchique qui donne au langage une possibilité d'extension.

Le langage SIMULA contient déjà deux classes de système précompilées, SIMSET et SIMULATION, qui ajoutent au langage de base les structures et procédures utiles au traitement de listes et à la simulation. Le programmeur peut se servir du même mécanisme pour créer des classes utiles à certaines catégories d'applications.

#### 3.1. LA BASE ALGORITHMIQUE ET SYNTAXIQUE

Dans la description qui suit, nous écrirons en minuscules et soulignerons les mots-clés de SIMULA.



L'élément de base d'un programme ALGOL est le BLOC. Il est défini comme suit :

begin            - déclarations suivies chacune d'un ; -  
                     - énoncés séparés par un ; -  
end ;

En SIMULA, un bloc peut être préfixé par un nom de CLASSE (voir cette section des notes).

En ALGOL et en SIMULA, le programme lui-même est un bloc.

Un bloc se comporte comme un appel de procédure sans nom ni paramètre. Les déclarations à l'intérieur du bloc définissent donc des identificateurs locaux à ce bloc et l'allocation de la mémoire pour les variables ainsi définies se fait au moment de l'entrée dans le bloc (on a donc une allocation dynamique de la mémoire).

### 3.1.1. Déclarations et constantes

En SIMULA, on a sept types de base : integer, real, character, boolean, ref(xxx), text et switch.

Il y a une constante de type ref, c'est none (où xxx représente alors le pointeur vide).

En SIMULA, il y a une distinction entre les caractères et les chaînes de caractères (text). Les constantes de type character sont écrites entre ' et '.

Les chaînes sont écrites entre deux paires de double apostrophes ("").

Exemple : 'A'

""CECI EST UNE CHAINE""

""A"" (chaîne formée d'un seul caractère).

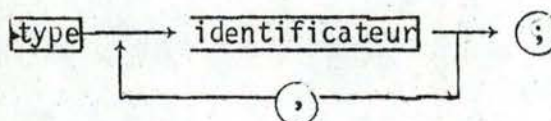
Il faut noter qu'excepté dans les chaînes et dans 'x', les blancs (espace) sont non-significatifs, ils sont supprimés dans une des premières étapes de la compilation.

Exemple : 1 5 7 est la constante entière 157

TEMPS D'ATTENTE est un identificateur acceptable.

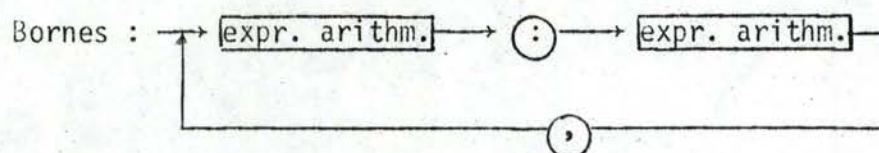
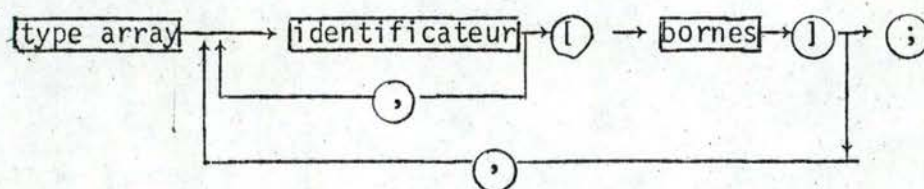
On a les diagrammes syntaxiques suivants :

### Déclaration de variables simples



Ex: real x;  
integer I,J,K;

### Déclaration de tableaux



Ex: integer array AGE [ I : 50 ] ;  
real array X,Y [ I : 10, 1 : 15 ] , Z [ 9 : 15 ] ;

Au moment de l'allocation de la mémoire pour les variables déclarées dans un bloc, ces variables sont initialisées à des valeurs nulles :

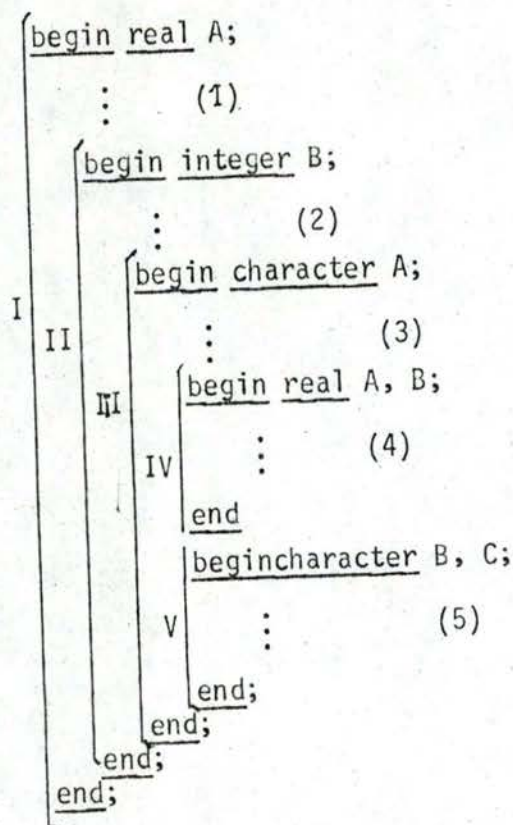
pour les entiers et réels : 0.  
 pour les booléens : false.  
 pour les caractères : blanc. (compilateur NRDE)  
 pour les chaînes : notext.  
 pour les pointeurs (ref) : none.

### 3.1.2. Portée des identificateurs

La structure de blocs gouverne la portée des identificateurs. On ne peut utiliser un identificateur à l'extérieur du bloc dans lequel il a été défini;



on peut redéfinir un identificateur dans un bloc intérieur à un autre bloc.  
Prenons un exemple :



Au point (1), on peut utiliser seulement l'identificateur A défini au bloc I.

Au point (2), on peut utiliser les identificateurs A et B pour faire référence au réel A défini en I et à l'entier B défini en II.

Au point (3), on peut faire référence à l'entier B défini en II et au caractère A défini en III, mais on ne peut plus référer au réel A défini en I, car on a redéfini l'identificateur A.

Au point (4), on peut seulement accéder aux réels A et B déclarés en IV, car on a redéfini les deux identificateurs (le réel A est différent de celui déclaré en I).

Au point (5), on peut accéder aux caractères A, B et C déclarés en III et IV.

### 3.1.3. Les opérateurs

#### Opérateurs arithmétiques :

- + Addition.
- Soustraction.
- × Multiplication.
- / Division réelle.
- ÷ Division entière.
- ↑ Puissance ( $A+B$   $A^B$ ).

Opérateurs relationnels : ceux-ci dépendent en SIMULA du type des opérands.

- Entiers, réels, caractères :  $< \leq = \neq \geq >$
- Booléens : (equiv) est opérateur d'égalité
- Pointeurs ref(xxx) :  $==$  et  $\neq$  sont opérateurs d'égalité et d'inégalité.
- Chaînes : (cfr section sur les chaînes).

### 3.1.4. Enoncés de base

En SIMULA, il y a très peu d'énoncés de base. On a :

- des énoncés de type goto.
- des énoncés de type if.
- des énoncés de type for.
- des énoncés de connexion.
- des énoncés d'affectation.

L'opérateur d'affectation est  $:=$ .

On peut faire des affectations multiples ( $A1:=A2:=A3:=A4...:=AN:=VALEUR;$ )

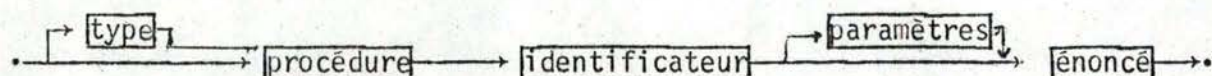
Les adresses sont évaluées de gauche à droite et les affectations se font de droite à gauche avec toutes les conversions nécessaires (ce qui fait que l'énoncé n'est pas équivalent dans tous les cas à la suite d'énoncés  $A1:=VALEUR;$   $A2:=VALEUR;$  ... ;  $AN:=VALEUR;$ ).

Pour les pointeurs, nous en reparlerons dans la section consacrée à la notion de CLASSE.

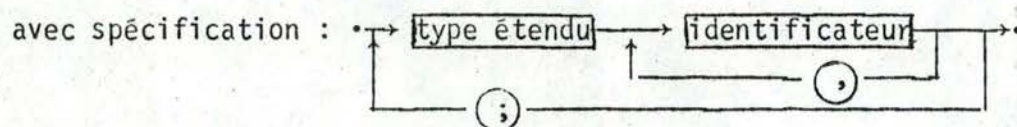
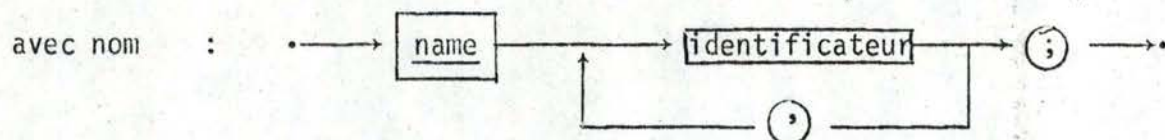
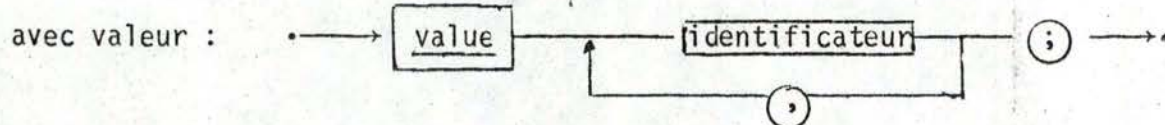
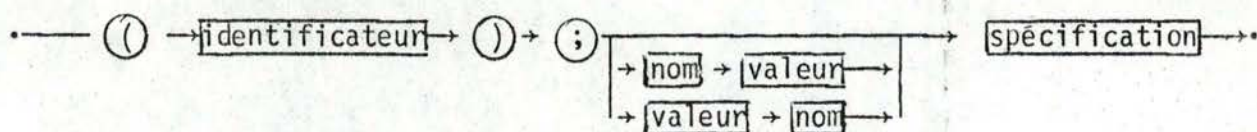


### 3.1.5. Procédures

La syntaxe de la déclaration d'une procédure est la suivante :



où paramètres est défini comme suit :



Quand un type apparaît devant une procédure, cela indique que l'on a une fonction.

Ex:     integer procedure MAX(A,B);  
           value A,B; integer A,B;  
       MAX := if A < B then B else A;

Le type d'une procédure doit être simple. (integer,real,boolean,  
character, text,ref(xxx) ).

Le type étendu pour les paramètres peut être un type simple ou :

- 1) -type- array
- 2) label
- 3) switch
- 4) procedure ou -type- procedure

Dans le cas d'un paramètre procedure, on ne spécifie pas ses paramètres et, dans le cas d'un tableau, on n'indique pas ses bornes.

Pour chaque type de paramètres, il y a un mode de passage qui peut être modifié par l'utilisation de name ou value.

Les modes de passage sont en SIMULA CDR 6000

	valeur	reference	nom
1) <u>integer,real,boolean,character</u>	D	X	0
2) <u>ref(xxx)</u>	X	D	0
3) <u>text</u>	0	D	0
4) tableaux de <u>integer,real,boolean,character</u>	0	D	0
5) tableaux de <u>ref(xxx)</u> et <u>text</u>	X	D	0
6) <u>procedure</u>	X	D	0
7) <u>label</u>	X	D	0
8) <u>switch</u>	X	D	0

X = interdit      0 = optionnel      D = par défaut

Avec le compilateur de l'université de Montréal (NRDE), on ne peut utiliser de constante de textes quand on utilise l'option par défaut.

A quelques exceptions près, on passe les types simples par valeur et les types compliqués par référence.

Quand nous étudierons les classes, nous verrons que les modes de passage sont identiques avec les exceptions suivantes :

- on ne peut avoir de paramètres de type procedure, label ou switch;
- on ne peut passer de paramètres par nom.



### 3.2. ENTREES-SORTIES EN SIMULA

Bien que SIMULA soit basé sur ALGOL, il a ses propres procédures d'entrée et de sortie. Dans ces notes, nous ne traiterons que les E/S sur unités standards, c'est-à-dire lecteur de cartes et imprimante.

#### 3.2.1. Généralités

Chaque fichier (entrée, sortie) possède un tampon. Un tampon est une image de carte (80 car) ou de ligne (136) en mémoire. Cette image constitue une chaîne de caractères qui sera traitée séquentiellement par les procédures d'entrée/sortie.

Un pointeur nommé "POS" indique le prochain caractère à traiter dans le tampon. Tous les échanges entre la mémoire et les fichiers externes se font à travers ces tampons.

Il est à noter que SIMULA ne traite que des fichiers de caractères, le mécanisme d'accès à des fichiers binaires n'étant pas défini.

#### 3.2.2. Procédures d'entrée

Au début du programme, la première carte de données est transmise automatiquement au tampon d'entrée et le pointeur "POS" est placé au premier caractère. Pour changer de carte, on utilise la procédure INIMAGE.

INIMAGE entre dans le tampon la prochaine carte de données et fait pointer "POS" au premier caractère du tampon. S'il n'y a pas d'appel à INIMAGE, la prochaine lecture se fera sur l'image courante dans le tampon à partir de l'endroit où "POS" a été laissé.

Dans toutes les procédures d'entrée : si aucune donnée n'est trouvée quand "POS" atteint le dernier caractère du tampon, un INIMAGE est automatiquement fait et la recherche se continue sur la nouvelle image.

Lecture d'un caractère : character procedure INCHAR ;

INCHAR lit le caractère pointé par "POS" dans le tampon et augmente "POS" de 1.  
Ex: character A; A := INCHAR;

Lecture d'un entier : integer procedure ININT ;

ININT va chercher le prochain entier dans le tampon en sautant les blancs et "POS" s'arrête au premier blanc suivant cet entier (comme le format standard en ALGOL).

Ex: integer A; et comme image de carte

B	TEXTE2
A	TEXTE1

Pour lire A on fait : A := ININT;

Pour lire la lettre suivante, nous faisons à nouveau :

A := ININT; et ceci afin de sauter TEXTE1.

Dans un autre exemple, le programmeur contrôle lui-même le passage d'une carte à l'autre en se servant de INIMAGE. Cette technique serait utile si chaque carte avait un commentaire optionnel après l'entier :

5	VALEUR
---	--------

Si on veut lire deux cartes ayant cette même image, on emploiera les quatre énoncés suivants pour la lecture de A et B :

A := ININT;

INIMAGE

B := ININT;

INIMAGE;

Lecture d'un réel : real procedure INREAL ;

INREAL cherche le prochain nombre dans le tampon, en sautant les blancs et "POS" s'arrête au premier blanc suivant ce nombre.

Ex: Si on a déclaré real B;

Pour lire, on fait B := INREAL;

Le nombre trouvé, réel ou entier, est représenté en flottant.

Si un texte est trouvé à la place du nombre, il y aura erreur.

Lecture d'un texte : text procedure INTEXT(N) ;

INTEXT lit un texte de longueur N (N est un entier); N ne doit pas dépasser la longueur du tampon.



Les textes sont des variables qui doivent être initialisées avant d'y mettre une chaîne de caractères.

Ex: text T1,T2;

T1 := BLANKS(5);

T2 := BLANKS(5);

T1 := INTEXT(5);

T2 := INTEXT(2);

Si on a une carte de données :

ABCDEF GH

On aura comme résultats T1 = ABCDE.

T2 = FG.

Un programme étant appelé à travailler avec un nombre variable (et non toujours connu) de données, il est utile de pouvoir vérifier si on a atteint la fin de notre fichier d'entrée.

Deux procédures LASTITEM et ENDFILE nous permettent de tester cet état de choses.

boolean procedure LASTITEM ;

Cette procédure prend la valeur vraie s'il n'y a plus d'autres caractères que des blancs dans le reste du fichier. Un appel à LASTITEM fait avancer "POS" jusqu'au prochain caractère non-blanc (et alors LASTITEM est faux) ou jusqu'au end-of-file (et alors LASTITEM est vrai).

Ex: on veut lire des entiers, les mettre dans un vecteur avant d'effectuer des calculs :

integer array T [ 1 : 1000 ] ;

integer I;

I := 0

for I := I+1 while  $\neg$  LASTITEM  
    do T [ I ] := ININT ;

CALCUL :

⋮

boolean procedure ENDFILE ;

Cette procédure prend la valeur vraie si on a essayé de lire une nouvelle carte, alors que toutes les cartes de données ont été lues.

Ex: on veut imprimer les cartes de données :

```

      text T;
      T := BLANKS(80);
      while ¬ ENDFILE do begin
          T := INTXT(80);
          INIMAGE
      end;

```

FIN :

⋮

### 3.2.3. Procédures de sortie

Au début du programme, le tampon est initialisé avec des blancs et "POS" pointe le premier caractère du tampon.

Il existe cinq procédures correspondant aux procédures d'entrée :

OUTIMAGE : permet d'imprimer le contenu du tampon de sortie. Celle-ci transfère le contenu du tampon sur une ligne d'imprimante, restaure les blancs dans le tampon, remet "POS" à 1, de telle sorte qu'une nouvelle ligne pourra être reconstruite dans celui-ci de gauche à droite.

S'il n'y a pas d'appel à OUTIMAGE, la prochaine sortie se fera dans le tampon courant à partir de l'endroit où "POS" a été laissé.

Dans toutes les procédures de sortie, un OUTIMAGE est exécuté automatiquement par le système si le nombre de caractères requis pour l'édition du nombre ne peut être contenu dans le tampon courant et l'édition se fera dans le nouveau tampon vide.

OUTCHAR(C) : C est le caractère à éditer. Ce caractère sera écrit dans le tampon au caractère pointé par "POS". "POS" sera augmenté de 1.



OUTINT(I;W) : I est l'entier à éditer et W la longueur du champ (en caractères) dans lequel l'entier est écrit dans le tampon à partir du caractère pointé par "POS". Les nombres sont cadrés à droite.

OUTFIX(X,R,W) : sortie d'un flottant X où R est le nombre de caractères réservés à la partie décimale et où W est la longueur du champ en caractères dans lequel le nombre doit être décrit dans le tampon.

OUTTEXT(T) : T représente le texte. Le champ est défini par la longueur du texte. Il commence au caractère pointé par "POS".  
Après l'édition, "POS" pointera le caractère suivant le texte.

Il serait utile au programmeur de pouvoir fixer la position de "POS" dans le tampon avant de lire ou écrire.

La procédure SETPOS(N) permet de pointer au N<sup>ième</sup> caractère du tampon.

Mais une procédure comme SETPOS(N) peut s'appliquer à n'importe quel fichier; il faut trouver un moyen d'indiquer duquel il s'agit.

En SIMULA, cela peut être résolu par la notation avec point, c'est-à-dire en préfixant la procédure par le nom du fichier voulu : SYSIN représente le fichier d'entrée et SYSQOUT le fichier de sortie. SYSIN et SYSQOUT sont les noms donnés par le système aux fichiers standards.

On peut aussi vouloir connaître la position du pointeur "POS" dans chacun des fichiers. Un appel à la procédure "POS" permet de savoir à quel endroit du fichier on se trouve.

### 3.3. NOTION DE CLASSE

La puissance de SIMULA réside particulièrement dans l'utilisation du concept de CLASS.

En apparence, dans sa définition, une classe ressemble beaucoup à une procédure. On peut, en effet, se servir d'une classe comme d'une procédure mais le concept rejoint aussi ceux de structure (1) et de coroutine (2).

Les principaux avantages des classes sont les suivants :

(1) Gestion de mémoire :

Les classes permettent au programmeur de faire l'allocation de blocs de mémoire et de les libérer selon ses besoins.

(2) Parallélisme :

L'exécution d'une classe peut différer de celle d'une procédure et se faire d'une façon quasi-parallèle.

(3) Extension du langage :

Les classes peuvent servir à définir de nouveaux types de variables à partir des types déjà définis.

Toutes ces propriétés font des classes un outil qui facilite beaucoup le traitement des listes et la simulation.

### 3.3.1. Classe et Objet

Une déclaration de classe se fait de la même façon qu'une déclaration de procédure. On trouvera donc un nom de classe, des paramètres et leurs spécifications s'il y a lieu, suivis d'un bloc définissant des variables locales et une séquence d'instructions.

<u>procedure</u> BIDON(A);	<u>class</u> BIDON(A);
<u>integer</u> A;	<u>integer</u> A;
<u>begin</u>	<u>begin</u>
<u>integer</u> B;	<u>integer</u> B;
B := A	B := A;
<u>end;</u>	<u>end;</u>

L'appel d'une procédure implique la création d'un bloc temporaire pour contenir les variables locales de la procédure et ses paramètres. Appelons "bloc d'activation" ce bloc temporaire. L'accès aux variables d'un bloc d'activation (variables locales) est strictement limité aux instructions à



l'intérieur de la procédure correspondante. A la fin de l'exécution d'une procédure, l'accès à ces variables n'est plus possible et la mémoire occupée par le bloc d'activation peut être rendue au système.

Il est toutefois possible d'avoir pour une même procédure plusieurs blocs d'activation présents en même temps en mémoire : procédures récursives. A propos de celles-ci, il est utile de considérer que chaque appel crée une copie intégrale de la procédure et que le bloc d'activation contient non seulement des variables mais aussi une copie locale du programme de la procédure.

En réalité, les instructions pour une procédure sont codées de manière réentrante et sont placées à un seul endroit en mémoire. Pour donner à chaque activation sa "copie locale", il suffit d'ajouter aux variables du système du bloc d'activation un compteur ordinal où il faudra continuer.

Un appel de class donne lieu lui aussi à la création d'un bloc d'activation.

En SIMULA, ce bloc a un nom et s'appelle OBJET. Ces objets, à la différence des blocs d'activation des procédures, ont une certaine permanence et ne sont pas rendus au système après la fin de l'exécution des instructions de la classe. Il est aussi possible d'avoir accès aux variables locales d'un objet à partir d'instructions non-locales à la classe.

Il reste à voir comment créer ces objets, comment les distinguer les uns des autres, comment avoir accès à leurs variables locales et comment éventuellement, s'en débarrasser.

### 3.3.2. Création d'un objet

Un appel de la classe (par exemple BIDON) se fait par un énoncé de la forme : PT :- new BIDON(3) : et qui aura pour effet :

- 1) de créer un objet de la classe BIDON. Cet objet aura ses variables locales telles que décrites dans la déclaration de classe et son programme sera identique à celui de la classe, il y aura copie en mémoire de la classe BIDON. Donc, l'objet sera exécuté, ne servant que de modèle.
- 2) d'évaluer les paramètres effectifs et d'initialiser les variables locales de l'objet à des valeurs "nulles".

- 3) de donner le contrôle à l'objet pour l'exécution de ses énoncés.
- 4) new BIDON(3) prendra la valeur de l'adresse de l'objet pour l'affecter au pointeur PT.

Après l'exécution de l'objet, le contrôle retourne donc au programme appelant comme dans le cas d'une procédure. Cependant, le pointeur PT contient maintenant l'adresse de l'objet créé et il sera possible par la suite d'atteindre les variables locales du nouvel objet en passant par PT (qui sera de type pointeur).

### 3.3.3. Pointeurs

Un pointeur est un type de variable au même titre qu'un réel ou un entier. En SIMULA, les pointeurs contiennent l'adresse des objets créés durant l'exécution et servent à nommer ces objets et enfin les rendre accessibles sans équivoque.

#### 3.3.3.1. Déclaration de pointeur

Chaque pointeur doit être déclaré et les déclarations sont placées au même endroit que les déclarations des variables numériques ou logiques.

Une déclaration se fait de la façon suivante :

ref (nom de classe) liste de noms de pointeurs ;

Ex: ref (BIDON) PT ;

ref (HOMME) PIERRE, JEAN, JACQUES ;

Un pointeur ne peut pointer que vers des objets d'une seule classe, celle indiquée dans la déclaration. Cette déclaration ne crée pas les objets de la classe associée; elle ne fait que réserver l'espace pour les pointeurs.

Au début du programme, les pointeurs ne pointent donc sur aucun objet. Cette notion du pointeur vide est formalisée en ajoutant à SIMULA une constante none qui est l'adresse d'un objet vide de classe universelle vers lequel tous les pointeurs locaux sont initialisés avec cette valeur none.



### 3.3.3.2. Opération sur les pointeurs

Les opérations sont limitées à l'affectation et la comparaison d'égalité et d'inégalité. Pour affecter une valeur à un pointeur, on utilise un énoncé de la forme :

nom de pointeur :- valeur de pointeur ;

(la notation ":-" est réservée à l'affectation de valeurs autres que celles de type "adresse").

L'exemple suivant montre l'utilisation de classes et de pointeurs. Dans ce programme, il n'y a qu'une classe qui décrit la représentation d'un "homme". Les objets de type "homme" sont caractérisés par deux variables locales donnant leur âge et indiquant s'ils sont vieux. L'âge est passé comme paramètre et la vieillesse est déterminée par le programme local de la classe.

```

1 begin
2 ref (HOMME) PIERRE,JEAN,JACQUES ;
3 class HOMME(AGE) ; integer AGE ;
4 begin
5         boolean VIEUX ;
6         VIEUX := AGE > 20
7 end ;
8 JEAN :- new HOMME(25) ;
9 JACQUES :- new HOMME(4) ;
10 PIERRE :- JEAN ;
11 JEAN :- none ;
12 end ;

```

Le programme crée deux objets distincts correspondant aux deux appels de classe new HOMME(25) et new HOMME(4).

Après la création, le contrôle est donné au nouvel objet qui calcule la valeur de son booléen local "VIEUX" avant de retourner le contrôle au programme principal. Après l'énoncé 9, les adresses de ces deux objets se trouvent dans "JEAN" et "JACQUES". Ces pointeurs, en quelque sorte, servent de noms aux objets et permettent de les distinguer.

Un pointeur ne peut désigner qu'un seul objet à la fois, mais plusieurs pointeurs peuvent désigner le même.

Après l'énoncé 10, PIERRE et JEAN se réfèrent au même objet HOMME(25). Ainsi, on peut vouloir examiner si deux pointeurs sont affectés au même objet (s'ils sont égaux). Les opérateurs logiques utilisés pour comparer deux pointeurs sont == pour l'égalité et != pour l'inégalité.

Ex:        if PIERRE == JEAN then begin ... end ;

L'énoncé 11 coupe la relation entre NOM et OBJET en affectant la valeur none à JEAN. Donc, même si l'homme de 25 ans a été créé sous le nom de JEAN, il faudra désormais l'atteindre avec le nom de PIERRE. Si on affecte none à tous les pointeurs les adresses des deux objets créés sont perdues et ces objets ne seront plus accessibles par le programme.

Au point de vue programme, ces objets n'existent plus. La garbage collection de SIMULA récupérera, en temps et lieu, la mémoire occupée par ces objets, pour la rendre au système.

### 3.3.3.3. Auto-référence

Il est souvent utile à un objet de pouvoir récupérer sa propre adresse sans avoir recours à des pointeurs globaux. Cette auto-référence est donnée par :

this X où X est un nom de classe approprié.

La qualification d'une auto-référence telle que this X est donnée par le nom de classe qui suit this.

Ceci permet à un objet d'avoir accès à sa propre adresse.

### 3.3.4. Accès aux objets

Pour atteindre les variables internes d'un objet, SIMULA se sert d'une notation avec point, combinant le nom de la variable avec le pointeur vers l'objet voulu.

Supposons qu'on veuille savoir l'âge de JACQUES (cfr exemple précédent).

On utilisera un énoncé de la forme : if JACQUES.AGE > 50 then begin

...

end ;



On peut utiliser la notation avec point de façon itérative.

En SIMULA, ces identificateurs non-locaux peuvent prendre la place d'identificateurs simples dans n'importe quelle expression. Si on veut vieillir JACQUES, on aura la séquence suivante :

JACQUES.AGE := JACQUES.AGE + 30 ;

JACQUES.VIEUX := JACQUES.AGE > 20 ;

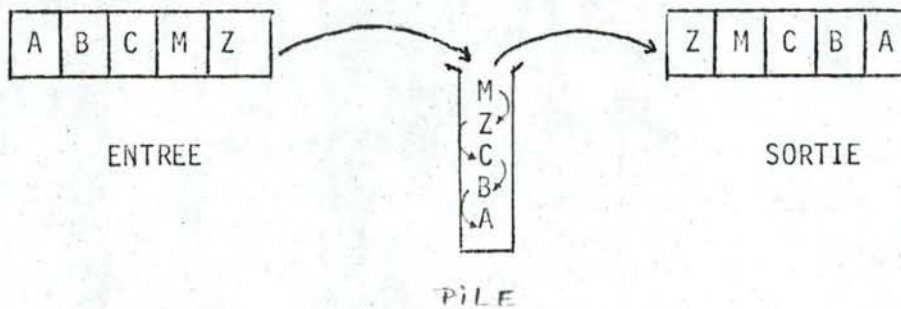
### 3.3.5. Utilisation de classe

Pour démontrer l'utilisation des classes, nous allons aborder un exemple et le programme de deux manières différentes.

L'exemple est simple : on lit une chaîne de caractères de longueur non définie et on veut l'écrire en sens inverse.

Pour chaque caractère lu on va créer un objet qui contiendra le caractère.

Le processus est décrit dans le dessin suivant :



Classe sans paramètres ni instructions

```

begin
    [ class ELEMENT ;
      begin
          character C ;
          ref(ELEMENT) PT
        end de la classe ;
    character CAR ;
    ref (ELEMENT) PILE, P ;
    while LASTITEM do begin
        CAR := INCHAR ;
        P := new ELEMENT ;
        P.C := CAR ;
        P.PT := PILE ;
        PILE := P
    end ;
    while PILE /= none do begin
        OUTCHAR(PILE.C) ;
        PILE := PILE.PT
    end ;
end ;

```

Classe avec paramètres mais sans instructions

```

begin
    [ class ELEMENT(C,PT) ;
      character C ;
      ref(ELEMENT) PT ;
    ref(ELEMENT) PILE ;
    while LASTITEM do PILE := new ELEMENT(INCHAR,PILE) ;
    while PILE = / = none do begin
        OUTCHAR(PILE.C) ;
        PILE := PILE.PT
    end
end ;

```



### 3.3.6. Procédures de contrôle d'exécution (quasi-parallèle)

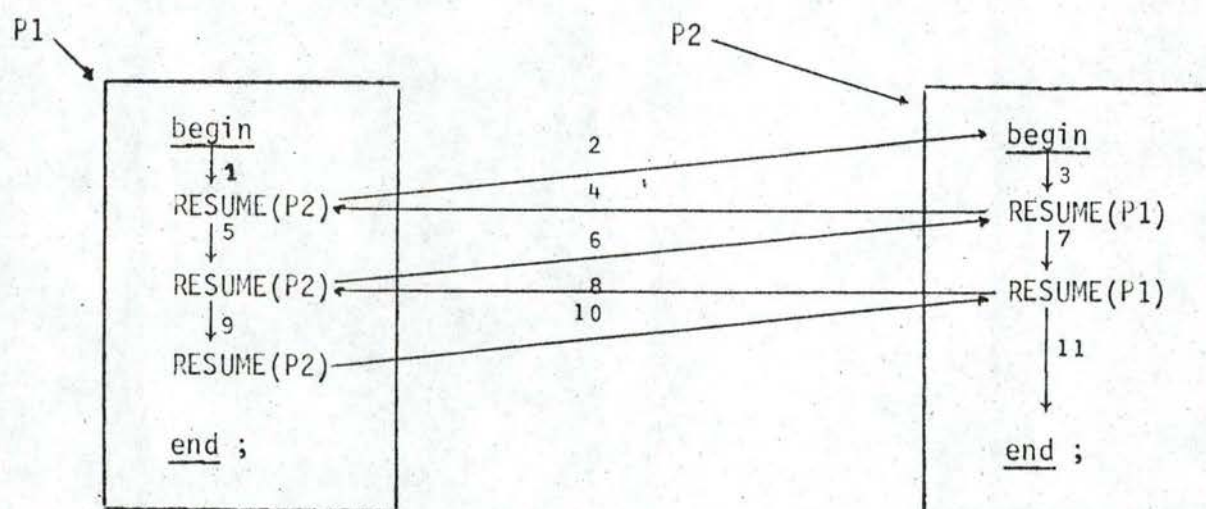
Jusqu'ici, tous les objets considérés ont été exécutés en entier à leur création, c'est-à-dire jusqu'à leur end final pour devenir des objets terminés. Cette utilisation de classe ne met en évidence qu'un aspect des avantages des classes sur les procédures. En effet, les objets correspondant à une classe peuvent être exécutés par phases, à l'aide des procédures RESUME(PT) et DETACH.

#### RESUME(PT)

Cette procédure accomplit trois actions :

- elle interrompt le cours normal de l'exécution;
- elle garde l'adresse de la prochaine instruction à exécuter dans l'objet où le RESUME se produit;
- elle passe le contrôle à l'objet pointé par PT.

Cette procédure permet l'interaction entre différents objets pour une exécution quasi-parallèle. Deux objets pointés par P1 et P2 seront exécutés de la façon suivante :



Voyons maintenant comment on peut utiliser la procédure RESUME(PT). On désire programmer un jeu auquel participent plusieurs joueurs (un jeu de dés par exemple). Chaque joue à son tour selon les mêmes règles. On peut donc représenter chaque joueur par un objet d'une classe JOUEUR, s'exécutant de manière quasi-parallèle. On peut définir cette classe de la façon suivante :

```

class JOUEUR ;
begin
  LOOP :   déterminer la stratégie :
           jouer ;
           RESUME(PROCHAIN) ;
           goto LOOP
end ;

```

Supposons qu'il y ait quatre participants qui jouent à tour de rôle :

```

begin
  integer I ;
  ref(JOUEUR) array A [1:4] ;
  class JOUEUR(N) ; integer N ;
  begin
    ref(JOUEUR) NEXT ;
    NEXT :- if N=4 then A [1] else A [N+1] ;
  LOOP :
    :
    : RESUME(NEXT) ;
    :
    : goto LOOP ;
    end ;
  for I := 1 step 1 until 4 do
    A [I] :- new JOUEUR(I) ;
    RESUME(A[I])
  end ;

```

L'utilisation de RESUME entraîne cependant un problème à la création de l'objet. En effet, à sa création, A[1] sera exécuté et tentera donc de donner le contrôle à l'objet pointé par A[2] (par l'énoncé RESUME(NEXT)) mais, à ce moment ce joueur n'a pas été encore créé.



Pour résoudre ce problème, il faudra arrêter momentanément l'exécution de A [1] pour pouvoir créer A [2]. Ceci peut se faire à l'aide de la procédure DETACH.

### DETACH

Cette procédure accomplit quatre actions :

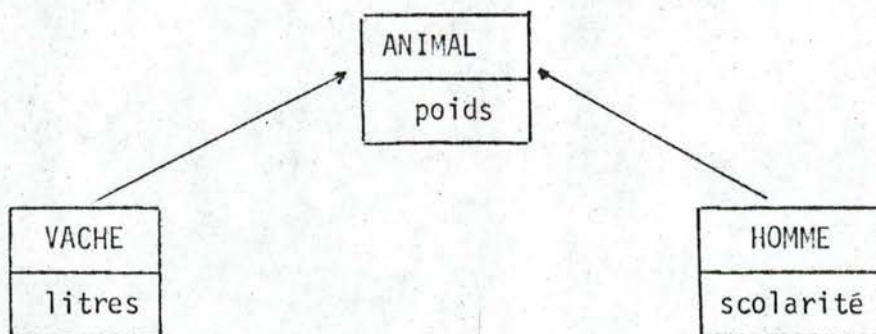
- elle interrompt l'exécution de l'objet présentement en cours;
- elle garde l'adresse de l'énoncé suivant le DETACH dans cet objet;
- elle redonne le contrôle à l'objet qui a créé l'objet où se produit le DETACH, à l'énoncé suivant la dernière interruption de l'exécution de celui-ci;
- elle marque l'objet comme étant "détaché".

Dans l'exemple précédent, il suffit donc de placer l'énoncé DETACH comme première *instruction* de la classe JOUEUR. Les objets détachés pourront être exécutés par la suite par un appel à la procédure RESUME(PT).

### 3.3.7. Classe préfixée - INNER

En SIMULA, on indique qu'une classe est une sous-classe d'une autre en mettant le nom de la classe commune en préfixe :

Par exemple, prenons trois classes ; ANIMAL, VACHE et HOMME.



```

class ANIMAL ;
begin
end ;   real POIDS

ANIMAL class VACHE ;
begin
end ;   real LITRES

ANIMAL class HOMME ;
begin
end ;   integer SCOLARITE
  
```

En préfixant une définition de classe avec le nom d'une autre classe, on obtient la *concaténation* des deux définitions. Les objets de la classe ainsi préfixés obtiennent tous les attributs de la classe servant de préfixe. Un objet qui est membre d'une sous-classe est automatiquement membre de la sur-classe servant de préfixe mais l'inverse n'est pas vrai. Donc, un objet de type VACHE est aussi membre de la classe ANIMAL; mais tout ANIMAL n'est pas nécessairement une VACHE, certains seront des hommes et d'autres ne seront ni HOMME ni VACHE.



Voyons de manière plus générale ce qui se passe quand une classe est préfixée par une autre.

Soit une classe CLUN préfixée par une classe CLZERO, chacune ayant ses paramètres PAR, ses déclarations DCL et ses instructions INST comme suit :

```

class CLZERO(PARZERO) ; ... spécifications de PARZERO ... ;
begin
    - DCLZERO -
    - INSTZERO -
end ;

CLZERO class CLUN(PARUN) ; ... spécifications de PARUN ... ;
begin
    - DCLUN -
    - INSTUN -
end ;

```

Du fait qu'elle est préfixée par CLZERO, la classe CLUN est équivalente à

```

class CLUN(PARZERO,PARUN) ;
    ... spécifications de PARZERO et PARUN ... ;
begin
    - DCLZERO -
    - INSTZERO -
    begin
        - DCLUN -
        - INSTUN -
    end ;
end ;

```

Les objets de la classe CLUN ont les variables locales définies dans DCLZERO et DCLUN et exécutent les instructions INSTUN. Le bloc interne indique qu'il y a une limite sur la portée des identificateurs et que les instructions de la sur-classe n'ont pas accès aux variables de la sous-classe. A la création d'un objet de CLUN, il faut fournir PARZERO et PARUN.

Un objet d'une classe B préfixée par une classe A a un programme local composé des instructions de A suivies des instructions de B. En général, les instructions de A servent à l'initialisation des variables. Parfois il serait utile de définir aussi dans A des actions à effectuer après l'exécution des instructions de B. Ceci est possible à l'aide du mot-clé inner.

inner indique où placer les instructions d'une sous-classe par rapport aux instructions d'une sur-classe. inner évidemment ne peut apparaître qu'une seule fois dans le corps d'une classe.

Exemple :

```
class A ;
begin
    - INSTA -
    inner ;
    - INSTC -
end ;
```

Si cette classe sert de préfixe à la classe B :

```
A class B ;
    begin
    - INSTB -
    end ;
```

Dans l'objet concaténé A+B, inner sera remplacé par les instructions de B :

```
class B ;
begin
    - INSTA -
    begin
        - INSTB -
    end ;
    - INSTC -
end ;
```

L'absence de inner équivaut à un inner placé comme dernière instruction d'une définition de classe.



3.3.8. Enoncé INSPECT

L'énoncé inspect qui sera utile pour le traitement de liste permet à la fois de trouver la qualification d'un objet quelconque et aussi d'avoir accès aux variables locales sans utiliser la notation avec point.

On verra qu'une liste pourra contenir des membres correspondant à des classes différentes. Il est parfois nécessaire de savoir à quelle classe chacun des membres appartient.

Plusieurs formes sont possibles :

```
inspect pointeur do      : ;
inspect pointeur when nom-de-classe do begin ... end
                        when nom-de-classe do begin ... end
                        .
                        .
                        otherwise begin ... end ;
```

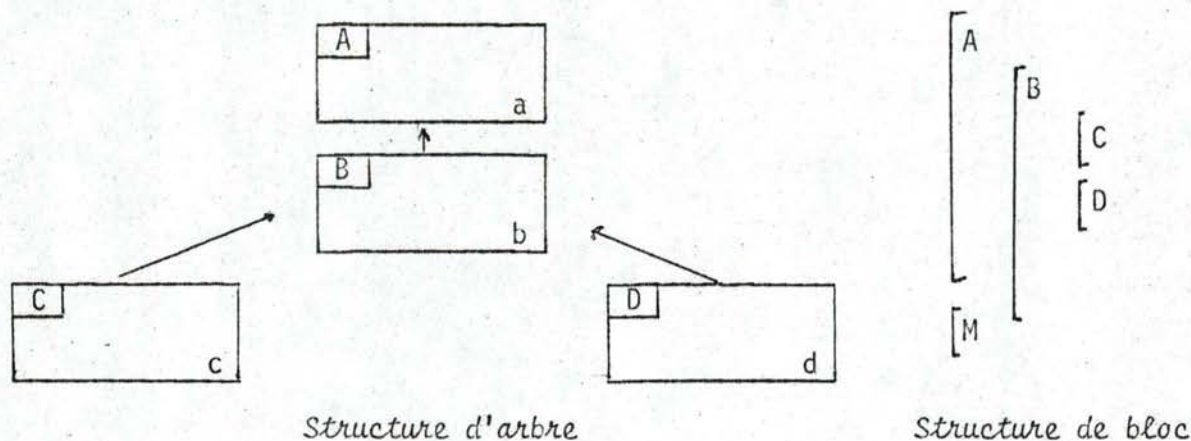
Nous avons dit précédemment qu'un pointeur ne peut désigner que des objets de la classe spécifiée dans la déclaration. La possibilité d'avoir des sous-classes modifie un peu les choses et on permet qu'un pointeur désigne aussi des objets des sous-classes de la classe indiquée.

Explicitons ceci par un exemple :

```
class A ; ... integer a ; ... ;
A class B ; ... integer b ; ... ;
B class C ; ... integer c ; ... ;
B class D ; ... integer d ; ... ;
class M ; ... integer m ; ... ;
```

avec ref(A) PA ;  
ref(B) PB ;  
ref(C) PC ;  
ref(D) PD ;  
ref(M) PM ;

La figure qui suit montre deux manières de représenter l'ensemble des définitions de l'exemple donné :



La structure d'arbre indique bien la hiérarchie des définitions. La structure de bloc nous rappelle les limites sur les champs d'instruction : le champ de D, par exemple, comprend les variables locales de A, B et D mais non celles de C ni celles de M. Dans cet exemple, il y a cinq types d'objets possibles : A B C D et M. Trois de ces types sont des objets composés appartenant à des classes préfixées. Ces objets contiennent tous les attributs des classes préfixées; ils sont aussi membres de plusieurs classes à la fois. Le tableau indique la composition et les classes auxquelles appartiennent ces cinq types d'objets :

Objet	Méthode de création	Objet créé (variables locales)	Quali- fica- tion	Appartenance à la classe				
				A	B	C	D	M
1	PA :- <u>new</u> A	A (a)	A	v				
2	PA :- <u>new</u> B	A+B (a+b)	B	v	v			
3	PA :- <u>new</u> C	A+B+C (a+b+c)	C	v	v	v		
4	PA :- <u>new</u> D	A+B+D (a+b+d)	D	v	v		v	
5	PA :- <u>new</u> M	M (m)	M					v

v ≡ MEMBRE



A la création d'un objet avec new X, l'objet est composé de toutes les classes rencontrées sur la branche qui relie X à la racine de l'arbre de définition.

La qualification d'un objet est le nom de la sous-classe la plus inférieure de l'objet.

Un objet qui a la qualification X est membre de toutes les classes rencontrées sur la branche reliant X à la racine.

Prenons l'énoncé suivant qui se sert de la notation avec point :

X := pointeur.variable ;

Pour s'assurer que l'énoncé est correct, il faut vérifier que la qualification de l'objet désigné par le pointeur est telle que "variable" en soit un attribut. Il est possible à la compilation de vérifier si "variable" est bien dans le champ des objets désignés par "pointeur". Le seul test qui doit être fait à l'exécution vérifie que le pointeur ne désigne pas l'objet vide none.

En bref, l'expression "pointeur.variable" est acceptée lors de la compilation si "variable" est dans le champ de la classe qualifiant "pointeur".

Voici quelques exemples d'expressions :

#### acceptées

PA.a

PD.d

PC.b

#### refusées

PA.d

PA.m

PD.c

### 3.4. TRAITEMENT DE LISTE ET SIMSET

On peut définir une liste comme étant un ensemble fini et ordonné d'éléments. La liste est délimitée par des parenthèses et les éléments constitutants sont représentés par des identificateurs séparés par des virgules. Par exemple, on retrouve :

Pour la liste

EMPTY qui fournit un booléen indiquant si la liste est vide.

FIRST, LAST qui désignent respectivement le premier et le dernier éléments d'une liste.

CLEAR qui vide la liste.

Pour les éléments

SUC, PRED qui désignent les voisins d'un élément.

OUT qui extrait un élément d'une liste.

INTO(LISTE) qui insère un élément à la fin de LISTE.

Soit LISTE qui désigne la liste (A,B,C,D) et ELEMENT qui désigne l'élément A. En prenant la notation avec point pour indiquer les opérations :

	LISTE.FIRST	donne	A
	LISTE.LAST	donne	D
	LISTE.EMPTY	donne	<u>false</u>
	ELEMENT.SUC	donne	B
	ELEMENT.PRED	donne	<u>none</u>
	ELEMENT.OUT	donne	LISTE = (B,C,D), ensuite, si nous
faisons	ELEMENT.INTO(LISTE)	cela nous donne	LISTE = (B,C,D,A).

Le concept de liste est implanté en chaînant des objets à l'aide de pointeurs.

On va d'abord voir quelques définitions possibles en SIMULA pour le concept de LISTE ainsi que pour les opérations sur les listes.

Une implantation est suggérée et les définitions se trouvent sous forme précompilée dans une classe du système.

L'utilisateur peut s'en servir en préfixant son programme avec SIMSET le nom de cette classe.

### 3.4.1. Structures de listes

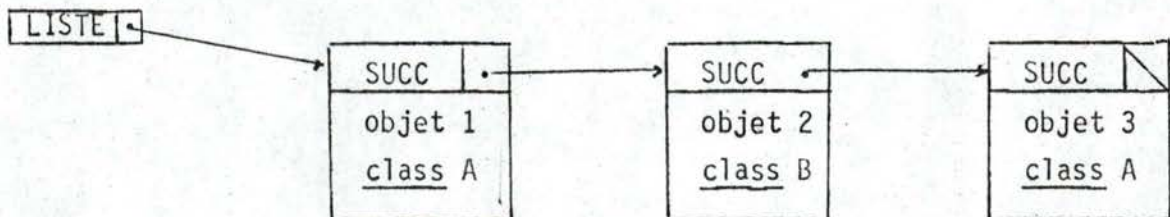
Dans cette section, seront examinés les objets utiles et nécessaires pour décrire les listes ainsi que les procédures classiques de traitement de listes.



Au départ, une structure simple sera donnée qui sera modifiée peu à peu pour aboutir à une structure très proche de celle de SIMSET.

### Liste à un sens

La liste la plus simple est la liste à un sens avec un pointeur de début de liste. On peut la représenter ainsi :



Chaque objet doit appartenir à la classe A ou à la classe B. De plus, chaque objet doit contenir une variable additionnelle SUCC qui lui permet de repérer son successeur. Cette structure de liste a certains inconvénients reliés à sa simplicité. Par exemple, étant donné un pointeur vers un élément, il est impossible soit de trouver son prédécesseur ou de l'extraire et de raccorder la liste, à moins d'avoir en plus un pointeur vers le début de la liste. Néanmoins, cette structure sert de point de départ pour notre discussion.

Les objets de la liste pourraient être définis de la façon suivante :

```

class A ;
begin
    ref(B) SUCC ;
    ⋮
end ;

class B ;
begin
    ref(A) SUCC ;
    ⋮
end ;
ref(A) LISTE ;
  
```

La liste doit toujours commencer par un objet de la classe A puisqu'on a ref(A) LISTE. De plus, seul un B peut suivre un A et seul un A peut suivre un B. Il est aussi lourd d'avoir à définir le pointeur SUCC pour chaque définition de classe.

### La classe LINK

Pour résoudre ce problème, il suffit de définir une classe spéciale que nous appellerons LINK qui devra préfixer tout objet susceptible d'être dans une liste. Voici une définition possible de LINK :

```

class LINK ;
begin
    ref(LINK) SUCC ;
end ;

```

Les autres déclarations deviendraient :

```

ref(LINK) LISTE ;
LINK class A ; begin ... end ;
LINK class B ; begin ... end ;

```

Un objet dans une liste n'a pas besoin de savoir, a priori, la classe exacte qui le suit; il lui suffit de savoir que l'objet est un LINK. On voit l'utilité de la déclaration hiérarchique des classes.

La classe LINK est aussi un bon endroit pour mettre les procédures associées aux éléments d'une liste :

SUC : fournit un pointeur vers le successeur d'un élément si celui-ci est dans une liste et none autrement.

MEMBRE : un prédicat qui rapporte un booléen indiquant si l'objet est dans une liste.

FOLLOW(X) : qui insère un élément non-membre d'une liste à la suite de X si X est membre d'une liste.

Pour les implanter, il est nécessaire d'adopter une convention pour le contenu de SUCC. Si l'objet n'est pas membre d'une liste, SUCC pointera sur l'objet lui-même. Autrement, SUCC désigne le successeur ou none si l'objet est le dernier de la liste.



Voici la définition de LINK avec procédures :

```

class LINK ;
begin
ref(LINK) SUCC ;

boolean procedure MEMBER ;
    MEMBER := SUCC /= this LINK ;

ref(LINK) procedure SUCC ;
    SUCC :- if MEMBER then SUCC else none ;

procedure FOLLOW(X) ; ref(LINK) X ;
    if X == none then ERREUR else
        if MEMBER X.MEMBER then SUCC :- X.SUCC :- this LINK
    SUCC :- this LINK
end ;

```

#### La classe HEAD

Cette classe contiendra les procédures de *liste*, tout comme LINK contient les procédures pour les éléments. HEAD contiendra en plus un pointeur SUCC, pointant vers le premier objet de la liste. Voici une définition possible de HEAD avec les procédures : EMPTY, FIRST et LAST.

```

class HEAD ;
begin
ref(LINK) SUCC ;

boolean procedure EMPTY ;
    EMPTY := SUCC == none ;

ref(LINK) procedure FIRST ;
    FIRST :- SUCC ;

ref(LINK) procedure LAST ;
    if SUCC == none then LAST :- none
        else begin
            ref(LINK) PT ;
            PT :- SUCC ;
            while PT.SUCC /= none do PT :- PT.SUCC ;
            LAST :- PT
        end
    end ;

```

la seule procédure un peu compliquée est celle pour LAST à cause de la liste qui permet seulement le parcours dans un sens.

Pour créer une liste, il suffit de créer un nouveau HEAD avec un énoncé du type

LISTE    :- new HEAD ;

Avant de continuer, il serait utile de définir la procédure INTO(LISTE) qui doit être placée dans LINK et qui met un élément à la fin d'une liste. Il n'était pas facile de décrire cette procédure plus tôt car HEAD n'était pas encore défini.

```

procedure INTO(LISTE) ; ref(HEAD) LISTE ;
if MEMBER LISTE ≠ none then begin
    if LISTE.EMPTY then begin
        LISTE.SUCC :- this LINK ;
        SUCC :- none
    end
    else FOLLOW(LISTE.LAST)
    end ;

```

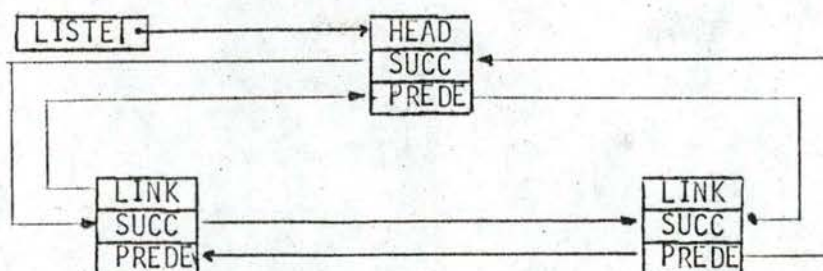
### Liste à deux sens

Certaines des procédures de liste classiques décrites au début du chapitre ne sont pas faciles à implanter avec une liste à un sens. La procédure LAST est très inefficace et il est impossible de trouver le prédécesseur d'un élément ou de sortir un élément d'une liste sans avoir aussi accès à objet HEAD de la liste.

Pour remédier à cette situation, il faut ajouter un pointeur PREDE aux définitions de HEAD et LINK.

Dans le cas de LINK, PREDE désigne le prédécesseur et, pour HEAD, PREDE désigne le dernier élément. Une liste a maintenant la structure suivante :





La liste forme donc un cercle. HEAD se trouve à avoir les mêmes pointeurs que les éléments et c'est pourquoi on leur a donné des noms identiques. Avec cette structure, il y a un problème de qualification, car les pointeurs SUCC et PREDE d'un élément désignent parfois un LINK et parfois un HEAD. Ce problème est facilement résolu en créant une nouvelle classe LINKAGE comprenant SUCC ET PREDE ainsi que les procédures SUC et PRED. Cette classe est celle utilisée par SIMSET, l'ensemble des procédures et déclarations du système pour le traitement de liste.

Voyons maintenant d'une façon plus formelle comment ces principes sont réalisés par SIMULA et comment les utiliser.

### 3.4.2. Classe SIMSET

SIMSET, classe du système, contient toutes les facilités pour la manipulation de listes, à partir d'une structure circulaire telle que définie dans la section précédente. En effet, SIMSET met à notre disposition une structure à deux sens à l'aide des références SUCC et PREDE et chaque liste a une "tête de file" ou HEAD et un ensemble de membres. SIMSET contient donc trois classes LINKAGE, HEAD et LINK.

LINKAGE préfixe les deux autres car elle comprend des attributs communs à la classe HEAD et à la classe LINK.

#### 3.4.2.1. Classe HEAD

Cette classe définit les attributs nécessaires à la tête de file qui ne sont pas définis dans la classe LINKAGE. Un ensemble vide ou liste vide ne

contient qu'un objet appartenant à cette classe.

Cinq procédures font partie de la classe HEAD :

ref(LINK) procédure FIRST : cette procédure est un pointeur à un objet de la classe LINK. Elle donne une référence au premier objet de l'ensemble des membres. Si la liste ne contient aucun membre, cette procédure prend la valeur none.

ref(LINK) procédure LAST : cette procédure fournit un pointeur au dernier objet de l'ensemble des membres. S'il n'y a aucun objet dans cet ensemble, elle prend la valeur none.

integer procédure CARDINAL : cette procédure permet de savoir combien il y a d'objets dans l'ensemble des membres.

boolean procédure EMPTY : cette procédure prend la valeur vrai si CARDINAL = 0, autrement EMPTY est faux.

procédure CLEAR : cette procédure vide l'ensemble des membres et la tête de file a son successeur et son prédécesseur pointant sur elle-même.

Ainsi la classe HEAD contient tout ce qui est nécessaire pour bien définir une liste. Lorsqu'on voudra créer une file, on définira un pointeur à la classe HEAD et ce pointeur sera le nom de la file. Toutes les procédures vues plus haut seront accessibles à l'aide de ce pointeur avec la notation avec point.

#### 3.4.2.2. Classe LINK

Cette classe contient toutes les procédures nécessaires à l'insertion et à l'extraction d'objets de l'ensemble des membres. Un objet pour faire partie de l'ensemble des membres doit être préfixé par LINK de façon à avoir accès aux quatre procédures définies dans celle-ci.

L'utilisation des procédures définies dans LINK se fait ordinairement à l'aide de la notation avec point.

procédure OUT : cette procédure prend l'objet dans l'ensemble où il se trouve et l'en extrait (un objet ne peut être que dans un seul ensemble à la fois).



procedure INTO(S) : ref(HEAD) S ; cette procédure prend l'objet (et l'enlève de l'ensemble où il se trouve, si nécessaire) et le place en queue de file dans l'ensemble des membres de la file pointé par S.

procedure FOLLOW(X) : ref(LINKAGE) X ces procédures enlèvent l'objet où il se trouve (si nécessaire), puis cherchent si X est dans un ensemble quelconque; si oui, l'objet devient successeur ou prédécesseur de X, selon le cas. Si X n'est dans aucun ensemble, ces deux procédures ont le même effet qu'un appel à OUT.

procedure PRECEDE(X) : ref(LINKAGE) X

#### 3.4.2.3. Classe LINKAGE

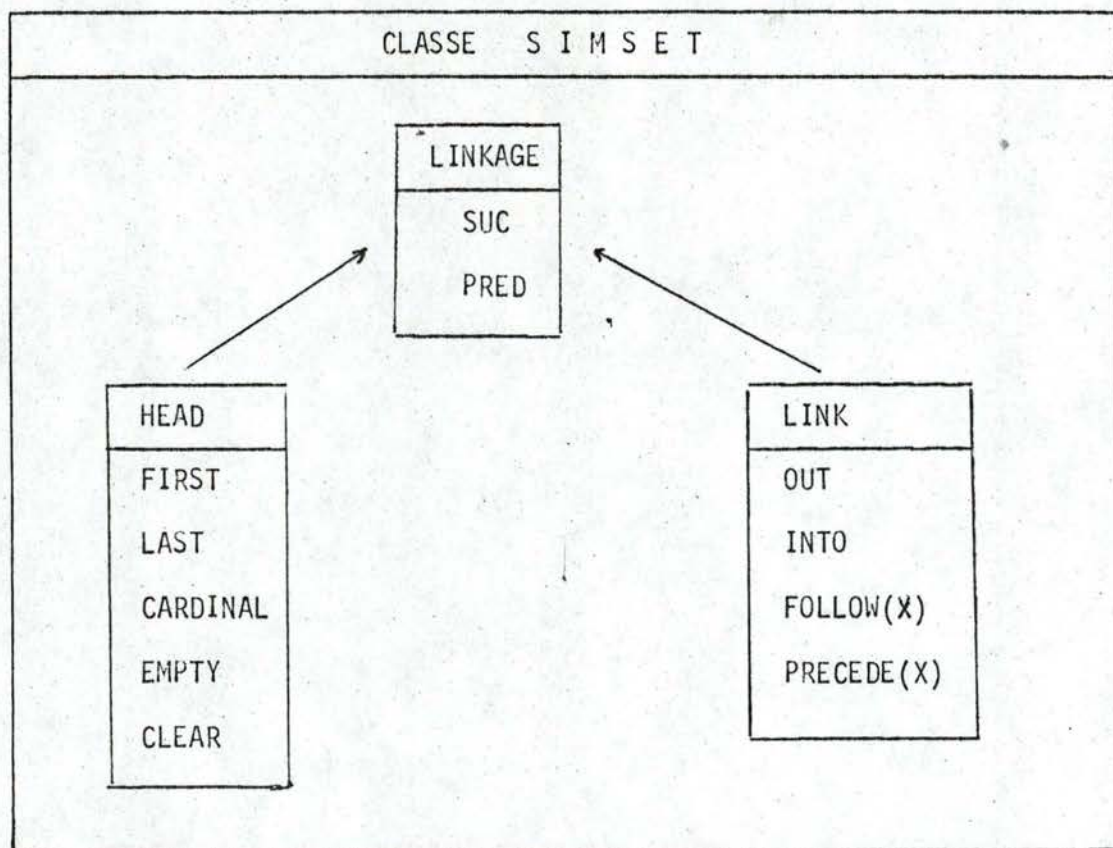
Cette classe permet d'atteindre le successeur et le prédécesseur pour tout élément d'une liste à l'aide de deux procédures.

ref(LINK) procedure SUC : cette procédure fournit un pointeur au successeur de l'objet considéré. Si ce successeur est la tête de file, SUC prend la valeur none.

ref(LINK) procedure PRED : cette procédure fournit un pointeur au prédécesseur de l'objet considéré. Si ce prédécesseur est la tête de file, PRED prend la valeur none.

Un tableau récapitulatif de la classe SIMSET nous donne les différentes procédures disponibles à l'utilisateur lors de la manipulation de listes. La classe SIMSET comprend trois classes : LINKAGE, HEAD et LINK. LINKAGE préfixe les deux autres classes.

(voir page suivante)



```

class SIMSET ;
begin
... classe linkage ...
LINKAGE    class HEAD ;      ... ;
LINKAGE    class LINK ;      ... ;
end de la classe SIMSET ;

```



### 3.5. SIMULATION

#### 3.5.1. Utilisation de la classe SIMULATION

SIMULA, pour venir en aide au programmeur, groupe dans une classe SIMULATION préfixée par SIMSET tous les outils nécessaires :

- 1) Une file (SQS) contenant des notices d'événements ordonnés chronologiquement.
- 2) Une classe PROCESS qui devra servir de préfixe à toute classe décrivant des objets pouvant changer l'état du système.
- 3) Une exécution chronologique de chaque événement contrôlée automatiquement.
- 4) Des énoncés d'ordonnancement spéciaux, ainsi que de nouveaux énoncés liés à l'exécution quasi-parallèle.
- 5) D'autres procédures et variables utiles (ex. TIME).

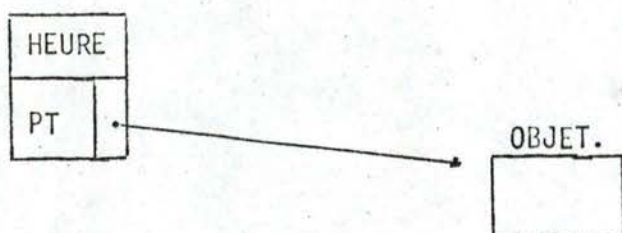
Si on préfixe un programme par SIMULATION, on aura accès à ces nouveaux éléments du langage en plus de ceux de SIMSET.

##### 3.5.1.1. SQS (SEQUENCING SET)

La classe SIMULATION fournit tout d'abord une file circulaire de même type que celles décrites dans SIMSET, appelée SQS. Cette file est automatiquement créée par le système au début d'un programme préfixé par SIMULATION. Les éléments contenus dans cette file (nommés notices d'événements) sont ordonnés chronologiquement par le système. Le programmeur n'a pas un accès direct à cette file et à ses éléments, mais certains énoncés ou procédures lui donneront un contrôle sur ceux-ci.

##### 3.5.1.2. Notices d'événement

Une notice d'événement comprend une variable indiquant l'heure à laquelle se produit un changement d'état du système (événement) et un pointeur provoquant le changement d'état :



Dès qu'un changement est cédulé, une notice d'événement, est insérée dans SQS, à l'heure où il doit se produire.

### 3.5.1.3. PROCESS CLASS

Le pointeur d'une notice d'événement, comme tout autre pointeur, ne peut référer qu'aux objets d'une seule classe. C'est pourquoi les pointeurs des notices d'événement réfèrent tous à une même classe appelée PROCESS dont la définition se trouve dans la classe SIMULATION.

Pour qu'un objet ait une notice d'événement dans SQS, la classe lui correspondant devra être préfixée par PROCESS. Ainsi, on peut appeler PROCESS tout objet provoquant un changement dans l'état du système simulé.

Mais comme on peut vouloir mettre un PROCESS dans une file d'attente, aussi la classe PROCESS est préfixée par LINK (on y a accès puisque SIMULATION est préfixée par SIMSET) permettant d'avoir accès aux procédures de traitement de liste (INTO, OUT, ...).

Lorsqu'un programme est préfixé par SIMULATION, le centre de contrôle de l'exécution se trouve dans SQS. En effet, à tout moment, l'objet qui est exécuté est celui qui est pointé en tête de file dans SQS; lorsque son exécution est terminée ou suspendue, sa notice d'événement est enlevée de SQS et le contrôle est donné au nouveau PROCESS dont la notice d'événement est maintenant en tête de file.

L'heure du système est celle qui correspond à l'heure comprise dans la notice d'événement en tête de file dans SQS.



Comme maintenant le contrôle de l'exécution se fait à partir de SQS, le programme principal est considéré comme un PROCESS. Ainsi, au début de l'exécution, il n'y a qu'une notice d'événement dans SQS correspondant au programme principal et l'heure du système est zéro.

### 3.5.2. Enoncés particuliers à la classe SIMULATION

Comme on l'a déjà fait remarquer, le programmeur ne peut gérer lui-même directement la file SQS, ni créer les notices d'événement. C'est pourquoi SIMULA met à sa disposition des énoncés et des procédures lui permettant de définir son algorithme de simulation pour le traitement automatique.

Enoncé ACTIVATE

Cette procédure permet d'insérer une nouvelle notice d'événement dans SQS. Une NE (notice d'événement) comprend un temps, un pointeur à un PROCESS et évidemment les pointeurs de la classe LINK indiquant les NE précédente et suivante.

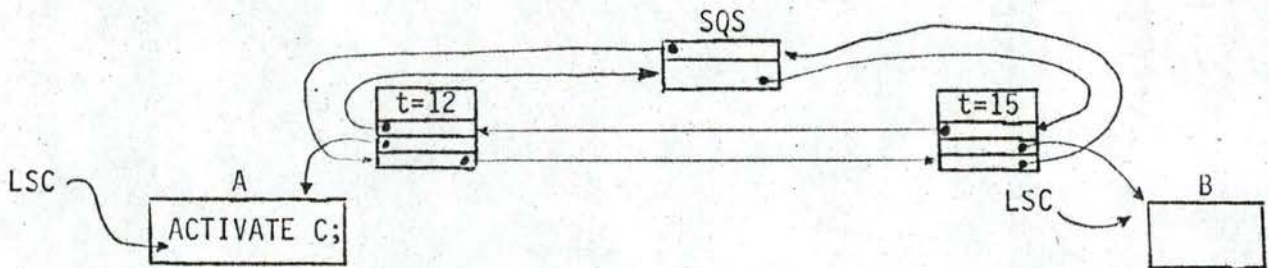
ACTIVATE X "position dans SQS";           X peut être :  
soit un pointeur à un PROCESS,  
soit un new suivi d'un nom de PROCESS CLASS.

La position dans SQS est définie soit par un temps, soit relativement à une autre NE, soit les deux. ACTIVATE crée une NE référant à l'objet pointé par X et la place dans SQS à l'endroit voulu. Lorsque cette nouvelle NE arrivera en tête de SQS, le contrôle de l'exécution viendra et sera donné au PROCESS correspondant à l'endroit où son exécution avait été suspendue (un pointeur LSC indiquera cet endroit).

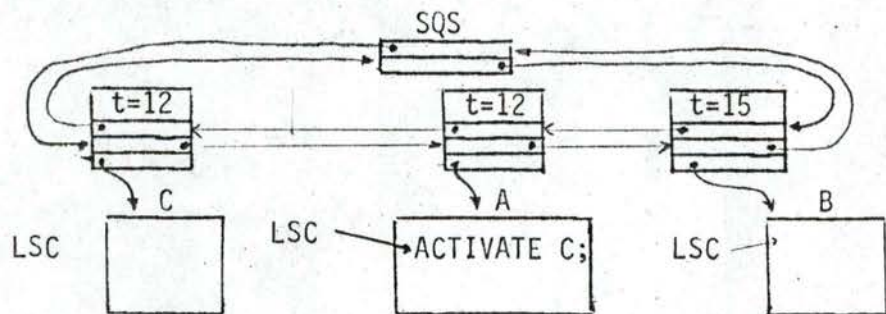
## FORMES PARTICULIERES

ACTIVATE X    la NE correspondant à X est placée *en avant* de la NE pointant l'objet courant, au même temps. Le contrôle de l'exécution est alors donné à l'objet X, et le LSC de l'objet qui était courant est placé à l'énoncé suivant ACTIVATE.

Exemple :

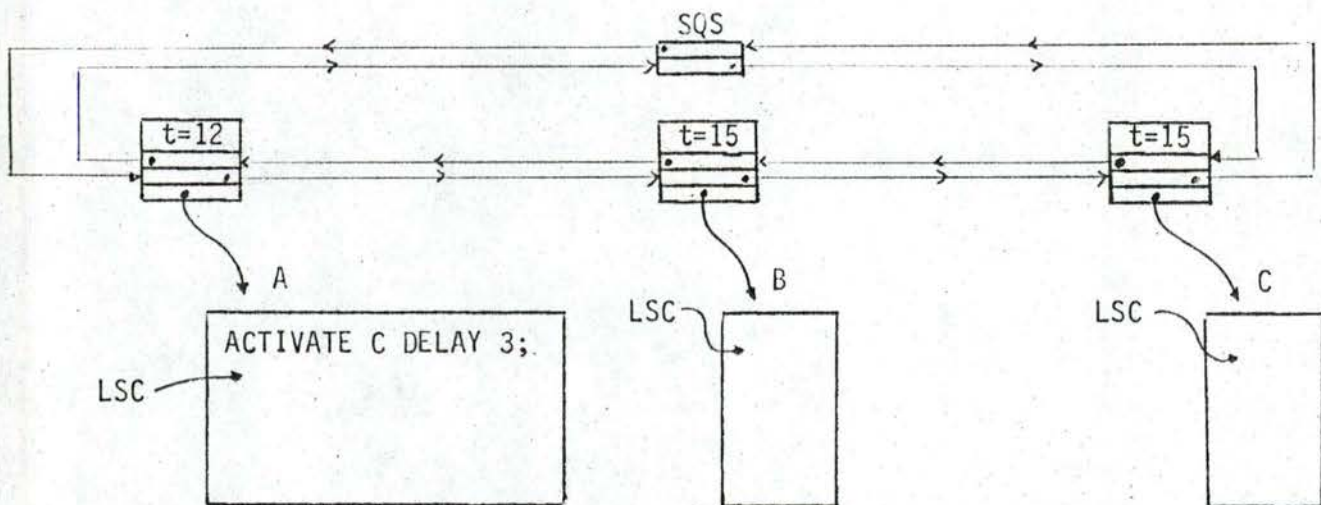


Après l'énoncé ACTIVATE dans A, on obtient :



ACTIVATE X DELAY T : permet de placer la NE correspondant à X au temps TIME+T à la suite de toutes les autres NE qui sont déjà cédulées au même temps.

Exemple : si on ajoute dans l'exemple précédent dans la classe A : ACTIVATE C DELAY 3, on aurait eu :





**PRIOR** : si on ajoute la particule PRIOR après T, la NE sera placée à  $TIME+T$  devant celles qui sont au même temps.

**ACTIVATE X AT T** : permet de placer la NE correspondant à X au temps T. Cet énoncé est équivalent à  $DELAY(T-TIME)$  avec les mêmes règles de priorité et on peut aussi utiliser la particule PRIOR (si le temps "schedulé" est plus petit que TIME, la NE sera placée au temps TIME sans priorité).

**ACTIVATE X BEFORE Y** : permet de placer la NE correspondant à X avant la NE se rapportant à Y dans SQS et du même temps que cette dernière. Y doit être une référence à un objet d'une PROCESS CLASS ayant une NE dans SQS.

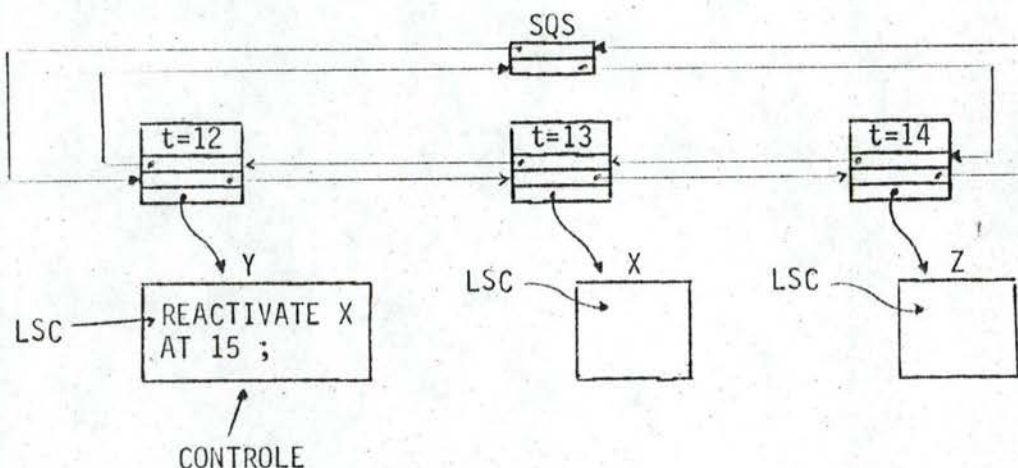
**ACTIVATE X AFTER Y** : même effet que BEFORE sauf que la NE correspondant à X se place immédiatement après celle de Y.

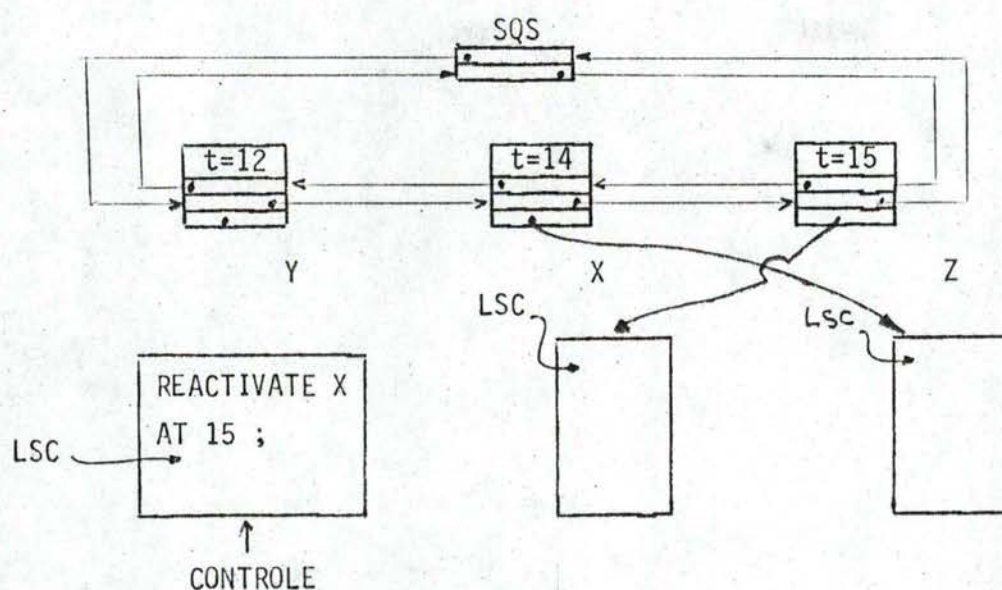
### Enoncé REACTIVATE

Cette procédure est utilisée de la même façon que la procédure **ACTIVATE** et sert à cédule un objet d'une PROCESS CLASS ayant déjà une NE dans SQS.

**REACTIVATE X** enlève l'ancienne NE correspondant à X et en crée une nouvelle en temps voulu.

Exemple : **REACTIVATE X AT 15**





### Enoncé HOLD

La procédure  $HOLD(T)$  enlève la NE de l'objet courant dans SQS et la replace à  $TIME+T$ . Le LSC ou pointeur de réactivation est placé à l'énoncé suivant le HOLD. L'énoncé représente une période inactive de durée  $T$  du processus courant.

Note : étant donné que le programme principal est lui-même un PROCESS, on pourra y'utiliser HOLD. Entre autres, si on veut arrêter l'exécution du programme principal, simuler pendant un temps  $T$ , puis revenir au programme principal (par exemple pour l'impression des résultats), il suffit d'initialiser la simulation dans le programme principal et faire  $HOLD(T)$ .

### Enoncé PASSIVATE

Cette procédure utilisée dans le contexte quasi-parallèle est analogue à la procédure DETACH. Elle enlève la NE correspondant au PROCESS courant et place le pointeur de réactivation (LSC) à l'énoncé suivant son appel. Le contrôle de l'exécution passe donc au PROCESS dont la NE suit immédiatement dans SQS. Seul un ACTIVATE peut réintroduire dans SQS une NE correspondant à cet objet. On devra donc toujours prévoir un moyen de le retrouver, soit en le mettant dans une file, soit en lui attribuant soi-même un pointeur.



Enoncé WAIT(S)

où S est un pointeur à une file. WAIT(S) place l'objet courant dans la file S et fait un appel à la procédure PASSIVATE.

Enoncé CANCEL(X)

Cette procédure enlève la NE correspondant à X dans SQS. Si X était actif (objet courant), il devient passif.

3.5.3. Procédures utilesIDLE

Cette procédure booléenne permet de vérifier si un PROCESS a une NE dans SQS. Ainsi IDLE prendra (par un appel de la forme PT.IDLE) la valeur Faux si le PROCESS correspondant au pointeur PT a une NE dans SQS.

EVTIME

Cette procédure, par un appel de la forme PTEVTIME prend la valeur de l'heure indiquée dans la NE correspondant au PROCESS pointé par PT.

CURRENT

Cette procédure est un pointeur au process courant (dont la NE est en tête de file dans SQS).

Exemple : CANCEL (CURRENT) est équivalent à PASSIVATE

CANCEL CURRENT DELAY T est équivalent à HOLD(T).

NEXTEV

Cette procédure, par un appel de la forme PT.NEXTEV, fournit un pointeur au PROCESS dont la NE est située dans SQS, immédiatement après celle correspondant au PROCESS pointé par PT.

TIME

Cette procédure nous donne le temps courant depuis le début de la simulation.

Le tableau suivant nous donne toutes les procédures disponibles à l'utilisateur qui aurait préfixé une classe de son programme à l'aide de la classe SIMULATION.

Comme nous l'avons vu, cette classe SIMULATION est elle-même préfixée par la classe SIMSET (qui fournissait les procédures utiles au traitement de liste).

```

SIMSET class SIMULATION ;
      begin

LINK   class EVENT NOTICE ; ... ; cette classe permet d'ordonner les
      NE dans SQS.

LINK   class PROCESS ;
      begin
          boolean procedure IDLE ;
          real procedure EVTIME ;
          ref(PROCESS) procedure NEXTEV ;
      end ;

      ref(PROCESS) procedure CURRENT ; ... ;
      real procedure TIME ; ... ;
      procedure HOLD ; ; ... ;
      procedure PASSIVATE ; ; ... ;
      procedure ACTIVATE ; ; ... ;
      end de la classe SIMULATION ;

```



## CHAPITRE IV

GPSSS 5

#### 4.1. INTRODUCTION

Ce chapitre décrit la *class* GPSSS5, écrite à l'Université de Montréal par Monsieur Jean Vaucher, professeur agrégé au Département d'Informatique.

GPSSS (General Purpose Simple Super Simulation System), qui n'est pas standard au compilateur SIMULA, est une extension à la classe SIMULATION et regroupe les concepts utiles pour la simulation de problèmes de files d'attente.

Donc, inspiré de l'idée des classes standards de SIMULA : SIMSET et SIMULATION, GPSSS5 a été écrit pour permettre à un usager de programmer certains modèles aussi facilement qu'avec la langage GPSS de Gordon.

Ceci est dû au fait que l'emploi de SIMULA comme langage de base permet les facilités de la programmation qu'offrent les langages de haut-niveau comme les structures de blocs, les procédures, les entrées-sorties ...

La philosophie de GPSS de Gordon a été gardée mais l'implantation n'a pas été suivie fidèlement. De même, le nom de certaines procédures (blocs) de GPSS a été changé.

G P S S S 5 contient les définitions de classes pour :

1. les transactions
2. les facilités
3. les storages
4. et les régions (files).

Le bloc ADVANCE de GPSS a été remplacé par les instructions plus flexibles de SIMULA : HOLD(T), ACTIVATE et REACTIVATE. De plus, une procédure WAIT UNTIL est disponible pour l'ordonnancement conditionnel.

On peut assigner des priorités aux transactions selon les politiques FIFO, LIFO et autres.

D'autres procédures nous donnent des renseignements quant au statut des ressources. L'utilisateur peut également demander l'impression de statistiques durant l'exécution et peut recommencer la simulation pour essayer d'autres politiques.

Nous allons maintenant expliquer la structure d'un programme GPSSS5 et l'effet des procédures accessibles.



## 4.2. STRUCTURE DU PROGRAMME

GPSSS5 a été écrit comme étant une classe et contient environ 950 cartes.

En fait, l'utilisateur doit placer son programme (préfixé par GPSSS5) à la fin du programme source GPSSS5 et doit compiler et exécuter le tout. Le programme résultant a la forme suivante :

```

begin
    SIMULATION class GPSSS5;
        begin
            :
            :
            end ;
    GPSSS5
        begin
            :      USER PROGRAM
            :
            end ;
end ;

```

950 cartes

Le programme de l'utilisateur (USER PROGRAM) se divise en deux parties :

1. Définition des attributs et actions des transactions
2. Le programme principal qui initialise et contrôle la simulation. C'est ici, par exemple qu'on doit créer le premier client.

### 4.2.1. Programme simple

Voici un programme GPSSS5 où des clients arrivent dans le système de manière aléatoire, y passent 10 minutes et sortent :

```

GPSSS5 begin
    TRANSACTION class CLIENT ;
        begin
            ACTIVATE new CLIENT DELAY UNIFORM (0,10,u) ;
            HOLD (10)
        end ;
    ACTIVATE new CLIENT DELAY 0 ;
    HOLD (100) ;
end ;

```

Programme principal

L'*integer* *u* sert de germe aléatoire à la procédure UNIFORM.

Le principal crée et active le premier client avec l'énoncé ACTIVATE de la même manière qu'une simulation utilisant la classe SIMULATION. Le programme principal s'arrête après 100 minutes de temps.

Les transactions sont définies comme des classes ordinaires mais préfixées par TRANSACTION.

Cette classe TRANSACTION *définie* dans GPSS5, est elle-même préfixée par PROCESS (voir 4.2.2.).

Il est donc possible de se servir des énoncés d'ordonnancement de SIMULATION pour contrôler l'exécution d'objets de type TRANSACTION.

On remarque l'utilisation de l'énoncé ACTIVATE pour que chaque client génère son successeur. On indique que chaque client passe 10 minutes dans le système avec HOLD(10).

#### 4.2.2. Structure de la classe GPSS5

Donnons une structure simplifiée de la classe GPSS5 que nous détaillerons au fil des sections :

SIMULATION class GPSS5 ;

begin

ref (HEAD) FACILITYQ, REGIONQ, STORAGEQ, TABLEQ ;

integer TRANSID, PASS, U ;

real TIME ORIGIN, SIMULATION START TIME ;

{ LINK class ENTITY(IDENT) ; text IDENT ;

{ ENTITY class FACILITY ; begin ... end

ENTITY class STORAGE (CAPACITY) ; begin ... end

ENTITY class REGION ; begin ... end

ENTITY class GROUP (TAILLE) ; begin ... end

{ ENTITY class TABLE (N,LOWER, INTER) ; begin ... end

{ PROCESS class TRANSACTION

begin

real TIME MARK, PRIORITY, LAST REGION ENTRY TIME ;

integer ID ;

ref(REGION) LAST REGION ;

procedure {ENTER  
LEAVE} {FACILITY(F)  
STORAGE(S,-)  
REGION(R)} ; begin ... end

procedure PRIORITY INTO(Q) ; begin ... end

procedure WAIT UNTIL(B) ; begin ... end

procedure JOIN(G) ; begin ... end

end ;



```
[ PROCESS class WAIT MONITOR ;
[ procédures utilitaires SKIP(N), GPSSS TIME, CLEAR SQS, RESTART
RESET ;
```

```
enquiry_procedures [ CONTENTS ] [ FACILITY(F) ]
[ WAITING ] [ STORAGE(S) ]
[ REGION(R) ]
[ GROUP(G) ]
[ TABLE(T) ]
```

```
report_generator [ FACILITIES ]
= STANDARD REPORT [ STORAGES ] [ REPORT ]
[ REGIONS ]
[ TABLE ]
```

```
error_package
= ERROR REPORT
```

```
initialisation [ FACILITYQ ]
[ REGIONQ ] : - new HEAD
[ TABLEQ ]
[ WAITQ ]
```

```
WAIT MONITOR : - new WAIT MONITEUR ;
```

```
INNER
```

```
ERROR REPORT
```

```
end de la classe GPSSS5 ;
```

#### 4.2.3. Correspondance avec GPSS de Gordon

GPSS5 a été fortement inspiré de GPSS et on y retrouve des class FACILITY, STORAGE et REGION qui sont l'équivalent des stations simples, stations multiples et queues.

Ces classes représentent des objets passifs contenant seulement les variables nécessaires à l'accumulation de statistiques.

Les procédures pour la capture et libération des ressources sont placées dans une class TRANSACTION.

La liste suivante donne la correspondance entre ces procédures et les énoncés équivalents en GPSS :

<u>GPSS</u>	<u>GPSS5</u>
SEIZE N	ENTER FACILITY (N)
RELEASE N	LEAVE FACILITY (N)
ENTER N, SIZE	ENTER STORAGE (N,SIZE)
LEAVE N, SIZE	LEAVE STORAGE (N,SIZE)
QUEUE N	ENTER REGION (N)
DEPART N	LEAVE REGION (N)

Dans les procédures GPSS5, N représente une référence à la ressource ou région appropriée et dans le cas d'une storage, SIZE est un entier qui indique les unités de la ressource qui sont demandées ou rendues.

#### 4.3. PROCEDURES POUR LES TRANSACTIONS

Toutes les classes préfixées par ENTITY (FACILITY, STORAGE, REGION, GROUP et TABLE) possèdent un paramètre IDENT.

Lors de la création des objets de ces différentes classes, une valeur initiale doit être spécifiée par le programmeur à ce paramètre.

Dans le cas de la classe FACILITY, par exemple FACILITYQ comprendra tous les objets de type facilités qui comprend entre autres l'identificateur de cette facilité, et cette file sera créée lors de l'*initialisation*.

Il en est de même pour les autres classes préfixées par ENTITY.



Chaque transaction a 3 principales variables qui sont prédéfinies dans la class GPSSS :

```
integer ID ;
real TIME MARK, PRIORITY ;
```

Quand une transaction est créée, PRIORITY est mis à zéro, TIME MARK au temps courant et un identificateur unique sera donné à l'entier ID.

PRIORITY est une variable permettant de fixer la discipline d'attente pour une FACILITY ou une STORAGE occupée. Normalement, les transactions ont accès aux ressources sur base FIFO mais si on change la valeur de PRIORITY, la transaction avec la plus petite sera servie en premier.

PRIORITY peut être négatif; dans ce cas, à valeur égale, la discipline est LIFO.

Nous verrons un exemple après avoir expliqué les différentes implantations des procédures pour les transactions.

#### 4.3.1. Implantation des facilités

Avant de décrire les procédures ENTER et LEAVE pour les FACILITY; voyons d'abord la définition complète d'une FACILITY :

```
ENTITY class FACILITY
  begin
    ref(HEAD) INQ ;
    ref(TRANSACTION) OCCUPIER ;
    integer ENTRIES ;
    real TLAST, BUSY TIME ;

    INQ : new HEAD ;
    TLAST := TIME ORIGIN ;
    INTO(FACILITYQ) ;
  end ;
```

OCCUPIER désigne la transaction qui occupe la facilité; si cette facilité est libre la valeur de OCCUPIER est none.

INQ est une liste locale à chaque facilité où sont mises en attente les transactions qui essaient d'entrer dans la facilité lorsqu'elle est occupée.

ENTRIES compte le nombre de transactions qui ont occupé la facilité.

BUSY TIME accumule le temps d'utilisation de la facilité.

TLAST est une variable de travail dans laquelle on place l'heure à laquelle la facilité est devenue occupée.

Ces trois dernières variables servent à accumuler des statistiques.

Lors de l'initialisation du programme de l'utilisateur, nous aurons par exemple l'instruction :

```
GARAGE :- new FACILITY("GARAGE FACILITY") ;
```

où GARAGE FACILITY est l'identificateur de cette facilité créée, il sera placé dans FACILITYQ comme nous l'avons expliqué au début de la section 4.3.

Cette instruction aura en outre pour effet de créer une file INQ locale à cette facilité.

Le pointeur GARAGE contiendra l'adresse de cette facilité créée.

Voici maintenant la procédure ENTER FACILITY :

```
procédure ENTER FACILITY(F) : name F ; ref(FACILITY) F ;
```

```
begin
```

```
if F == none then error ;
```

```
inspect F do begin
```

```
    if OCCUPIER == this TRANSACTION then ERROR
```

```
    else if OCCUPIER /= none
```

```
        then begin
```

```
            PRIORITY INTO(INQ) ;
```

```
        (2) PASSIVATE ;
```

```
            this TRANSACTION.OUT
```

```
        end
```

```
    else begin
```

```
        OCCUPIER :- this TRANSACTION ;
```

```
    (1) TLAST := TIME ;
```

```
        end ;
```

```
end ENTER FACILITY ;
```

Une transaction fait appel à la forme (dans le programme de l'utilisateur)

```
ENTER FACILITY(GARAGE) ;
```

qui a pour effet de rechercher la facilité pointée par GARAGE. On procède aussi à une vérification logique pour détecter le blocage fatal occasionné par une transaction essayant d'entrer dans une ressource qu'elle occupe déjà.

Normalement, si la facilité est libre (1) on l'occupe et on note l'heure dans TLAST; sinon (2) la transaction est placée dans la file d'attente locale à cette facilité (INQ) à une place correspondant à sa priorité; de plus cette transaction



est passive.

Voyons maintenant la procédure de sortie d'une facilité :

```

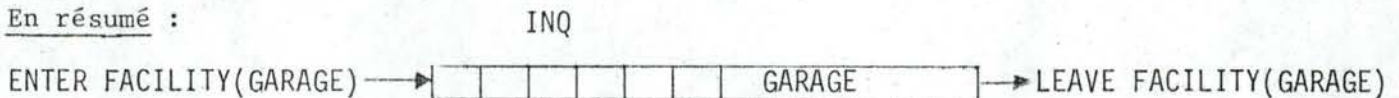
procedure LEAVE FACILITY(F) ; ref(FACILITY) F ;
begin
inspect F do if OCCUPIER  $\neq$  this TRANSACTION
    then ERROR
    else begin
        OCCUPIER :- INQ.FIRST ;
        if OCCUPIER == none
            then BUSY TIME := BUSY TIME + TIME-TLAST
        else ACTIVATE OCCUPIER DELAY 0
        end
    end LEAVE-FACILITY ;

```

Un appel de cette procédure pourrait être la forme LEAVE FACILITY(GARAGE); qui a pour effet :

- de vérifier d'abord si la transaction qui veut quitter la facilité est bien celle qui l'occupait.
- de parcourir INQ locale à cette facilité et regarder s'il y a d'autres transactions en attente pour rentrer dans la facilité, si oui on laisse rentrer la première de la file et on l'active sinon on accumule le temps d'utilisation.

En résumé :



une seule transaction à la fois peut l'occuper

#### 4.3.2. Implantation des storages

Avant de décrire les procédures ENTER et LEAVE pour les STORAGES, voyons d'abord la définition complète d'une STORAGE.

Un storage a une capacité maximum(N) déterminée par le programmeur lors de l'initialisation de son programme. Un storage peut représenter un parking pour N voitures ou une mémoire d'ordinateurs à N mots. Une storage peut donc accommoder plus d'une transaction à la fois mais une fois pleine, elle refuse l'entrée aux transactions qui voudraient y rentrer.

Faisons l'hypothèse qu'une storage est totalement occupée et que les transactions en attente dans INQ demandent 4 unités, 2 unités et une unité de ressource respec-

tivement. Si a un moment donné, 3 unités sont libérées; ce n'est pas assez pour satisfaire la première requête mais assez pour les deux suivantes. GPSS5 a choisi (comme GPSS) la solution de permettre aux 2 dernières requêtes de "dépasser" la première.

(Procédure CHECK INQ employée lors d'un appel de sortie de la storage).

```

ENTITY class STORAGE(CAPACITY) ; integer CAPACITY
  begin
    ref(HEAD) INQ ;
    integer MAX, ENTRIES, UNIT ENTRIES ;
    real CONTENTS, INTGRL, TLAST ;
    procedure CHECK INQ ;
      begin
        ref(TRANSACTION) CLIENT, NEXT CLIENT ;
        CLIENT := INQ.FIRST ;
        while CLIENT != none and CONTENTS not equal
          CAPACITY do begin
            NEXT CLIENT := CLIENT.SUC ;
            ACTIVATE CLIENT ;
            CLIENT := NEXT CLIENT ;
          end
        end CHECK INQ ;
        INQ := TIME ORIGIN ;
        TLAST := TIME ORIGIN ;
        INTO(STORAGEQ) ;
      end ;

```

Lors de l'*initialisation* du programme de l'utilisateur, nous aurons par exemple l'instruction : PARKING :- new STORAGE ("voitures", 50) ; où 50 indique le nombre maximum d'emplacements disponibles dans ce parking. Et de plus, supposons avoir 2 types de transactions voiture et camion.



La procédure d'entrée des transactions dans un storage :

```

procédure ENTER STORAGE(S,REQUIRED) ; name S; ref(STORAGE) S ;
                                     integer REQUIRED ;

begin
if S == none then
inspect S do if REQUIRED > CAPACITY then ERROR
      else begin
        PRIORITY INTO(INQ) ;
        while CONTENTS+REQUIRED > CAPACITY do PASSIVE
        this TRANSACTION.OUT ;
        ENTRIES := ENTRIES+1 ;
        UNIT-ENTRIES := UNIT ENTRIES + REQUIRED ;
        ACCUM(INTGRL, TLAST, CONTENTS, REQUIRED) ;
        IF CONTENTS > MAX then MAX := CONTENTS ;
        HOLD(0) ;
        end ;
end ENTER STORAGE ;

```

Un appel de cette procédure pourrait être de la forme ENTER STORAGE(PARKING, 2) ; qui signifie que nous voulons occuper 2 emplacements dans le parking. Il faut vérifier si la demande d'unités de ressources de la storage n'est pas supérieure à la capacité maximum de cette storage. Si toutefois, la somme du nombre d'unités demandées et présentement occupées venait à dépasser le nombre maximum d'unités possibles pour cette storage; la transaction qui en fait la demande sera passivée. Une variable MAX contiendra en fin de simulation, le nombre maximum d'unités de ressources mobilisées par une transaction.

La procédure de sortie des transactions d'une storage est la suivante :

```

procédure LEAVE STORAGE(S,RELEASED); ref(STORAGE) S ;
                                     integer RELEASED ;

inspect S do begin
  ACCUM(INTGRL, TLAST, CONTENTS,-RELEASED) ;
  if CONTENTS 0 then begin
    CONTENTS := 0 ;
    ERROR ;
    end ;

  CHECK INQ ;
  end LEAVE STORAGE ;

```

Un appel à cette procédure pourrait être de la forme suivante :  
 LEAVE STORAGE(PARKING,1) : qui a pour effet de libérer un emplacement si par exemple notre transaction quittant la storage était une voiture.

La procédure ACCUM permet de recueillir diverses statistiques.

Une correction est à faire si une transaction libère plus d'unités que le nombre possible pour cette storage.

Si une transaction veut occuper un certain nombre d'unités de ressources et que cette demande est refusée; la procédure CHECK INQ réactivera les autres transactions de INQ si toutefois le nombre d'unités demandé ne dépasse pas le nombre disponible à ce moment.

#### 4.3.3. Implantation des régions

Une région a une capacité infinie. Donc une transaction ne se voit jamais refuser l'entrée. Une région, comme une queue de GPSS, sert simplement à mesurer le temps de passage dans une partie du programme et ce pour fins statistiques.

```

ENTITY class REGION :
  begin
    integer ENTRIES, ZERO ENTRIES, MAX;
    real CONTENTS, INTGRL, TLAST;
    TLAST := TIME ORIGIN;
    INTO(REGIONQ);
  end;
  procedure ENTER REGION(R) ; name R ; ref(REGION) R ;
  begin
    if R == none then ERROR ;
    LAST REGION :- R ;
    LAST REGION ENTRY TIME := TIME ;
    inspect R do begin
      ENTRIES := ENTRIES +1 ;
      ACCUM(INTGRL,TLAST,CONTENTS,1) ;
      if CONTENTS > MAX then MAX := CONTENTS
    end ;
  end ENTER REGION ;
  procedure LEAVE REGION(R) : ref(REGION) R ;
  inspect R do begin
    if LAST REGION == R and LAST REGION ENTRY TIME

```



```

= TIME
then ZERO ENTRIES := ZERO ENTRIES + 1 ;
ACCUM(INTGRL,TLAST,CONTENTS,-1) ;
end ;

```

Toute transaction reçoit à sa création un réel LAST REGION ENTRY TIME et un pointeur à une région LAST REGION.

Toute région possède un entier ZERO ENTRIES qui nous donne le nombre de transactions qui n'ont pas subi de modifications de temps entre le moment d'entrée et de sortie d'une région.

Exemple :

		Transaction
TIME=10	ENTER REGION(A) ;	LAST REGION = A LAST REGION ENTRY TIME = 10
	⋮	↓
TIME=10	ENTER REGION(B) ;	LAST REGION = B LAST REGION ENTRY TIME = 10 ZERO ENTRIES de la REGION B
	⋮	+1 ↓
TIME=10	LEAVE REGION(B) ;	LAST REGION = B LAST REGION ENTRY TIME = 10 ZERO ENTRIES = ZERO ENTRIES +1
	⋮	↓
TIME=10	LEAVE REGION(A) ;	LAST REGION ≠ A LAST REGION ENTRY TIME = 10

vu que LAST REGION = B, la condition n'est pas vérifiée.

GPSS de Gordon permettait de recueillir les ZERO ENTRIES pour la région A, ce qui est impossible en SIMULA GPSS5.

#### 4.3.4. Implantation des tables

En GPSS, cela correspond aux blocs TABULATE et QTABLE. GPSS nous donne la définition suivante de la classe TABLE qui permet au programmeur de recevoir en fin de simulation, un histogramme donnant une répartition de valeur d'une variable choisie.

```

ENTITY class TABLE(N,LOWER,INTER) ; integer N ;
                                         real LOWER, INTER ;

begin
    integer array A [-1, N] ;
    integer ENTRIES ;
    real MIN, MAX, SUM ;

```

```

procedure ADD(X) ; real X ;
begin
integer INDEX ;
SUM := SUM + X ;
ENTRIES := ENTRIES + 1 ;
if ENTRIES = 1 then MIN := MAX := X
else if X < MIN then MIN := X
else if X > MAX then MAX := X ;
INDEX := ENTIER((X-LOWER)/INTER) ;
if INDEX < 0 then A[ -1] := A[ -1] + 1
else if INDEX > N then A[ N] := A[ N] +1 ;
else A[INDEX] := A[INDEX] +1 ;
end ;
INTO(TABLEQ) ;
end TABLE DEFINITION ;

```

A la création de la table, on fournit dans l'ordre les paramètres suivants un nom pour l'impression, le nombre d'intervalles (N) pour l'histogramme, la borne supérieure du premier intervalle (LOWER) et la taille des intervalles (INTER).

Exemple : DIST :- new TABLE("TEMPS DANS EPICERIE",10,50,50) ;

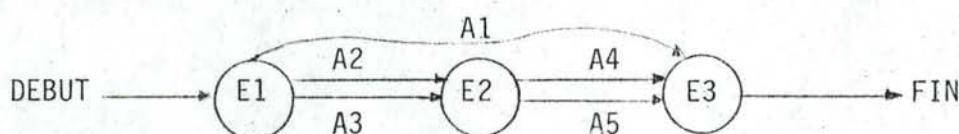
Dans le programme de l'utilisateur, on trouvera une instruction de la forme :

DIST.ADD(TIME-HEURE ARRIVEE CLIENT) ;

#### 4.3.5. Implantation des groupes et l'opération JOIN

La notion de GROUP est surtout utile pour les problèmes de synchronisation comme les modèles de réseaux PERT où le déclenchement d'une activité dépend de la terminaison d'activités parallèles préalables.

Le graphe suivant montre la relation entre 5 activités nécessaires à la réalisation d'un projet :



Les arcs A1-A5 dénotent les activités et les noeuds E1-E2-E3 représentent les étapes dans la réalisation du projet. Quand toutes les activités qui aboutissent à un noeud sont terminées, l'étape est franchie et les activités qui sortent du noeud peuvent démarrer.

Dans notre exemple, au début du projet, on démarre les activités A1 A2 et A3. Les activités A4 et A5 doivent attendre que A1 et A2 soient toutes 2 terminées



pour partir.

Quand A1, A4 et A5 auront terminé, on dira que le projet est terminé.

Notre but est d'implanter correctement l'ordonnancement afin de trouver la durée.

Nous allons maintenant décrire le concept de GROUP et l'opération JOIN implantés dans GPSSS pour réaliser un tel schéma de synchronisation. Soulignons que GPSS contient 4 énoncés spéciaux : SPLIT ASSEMBLE GATHER et MATCH qui permettent les mêmes opérations.

Pour GPSSS5, le GROUP contient diverses transactions tandis qu'en GPSS de Gordon, il ne faut pas oublier la notion de famille de transactions.

Voici la définition de la classe GROUP

```
class GROUP(TAILLE) ; integer TAILLE ;
begin
    integer N ;
    ref(HEAD) INQ ;
    boolean procedure READY ;
        READY := (N+1 = TAILLE)
    INQ :- new HEAD ;
end GROUP DEFINITION ;
```

Cette classe représente la formation d'un groupe d'une taille spécifiée. Les transactions qui se joignent au groupe sont mises en attente dans INQ. La procédure READY permettra de vérifier que la prochaine arrivée déclenchera la libération. Pour qu'une transaction fasse partie d'un groupe, elle devra appeler la procédure JOIN implantée par GPSSS dans la classe TRANSACTION.

```
procedure JOIN(G) ; ref(GROUP) G;
begin
    ref(PROCESS) P ;
    inspect G do begin
        N := N + 1 ;
        if N > TAILLE
        then begin
            WAIT(INQ) ;
            OUT ;
        end
        else begin
            N := 0 ; P :- INQ.FIRST ;
```

```

while P /= none do begin
  ACTIVATE P DELAY 0;
  P :- P.SUC ;
                                end ;
  HOLD(0) ;
  end ;
end ;
end PROCEDURE JOIN ;

```

#### 4.4. PROCEDURES UTILITAIRES

Procedure SKIP(N) ; cette procédure de sortie des résultats sur imprimante permet de sauter N lignes d'impression après avoir fait un énoncé OUTIMAGE.

Ex. : OUTTEXT ("EXEMPLE") ;

SKIP(2) ;

OUTTEXT ("FIN") ; avec pour effet d'imprimer :

EXEMPLE
FIN

real procedure GPSSS TIME ; cette procédure nous donne le temps écoulé depuis le début de la simulation.

GPSSS TIME := TIME-SIMULATION START TIME ;

procedure RESTART ; cette procédure doit obligatoirement apparaître dans le programme principal et a pour effet d'imprimer le rapport d'erreurs ainsi que les statistiques de la simulation. De plus, elle refait une initialisation des différentes files de GPSSS pour pouvoir recommencer une nouvelle simulation. La procédure CLEAR remplit les mêmes fonctions en GPSS.

Ex. :

```

:
init de l'user program
:
HOLD(60x60) ;
RESTART ;    statistiques de la première simulation
HOLD(8x60x60) ;
STANDARD REPORT    statistiques de la seconde simulation
end ;

```

Le RESTART fait un STANDARD REPORT implicite, mais en général le programmeur doit indiquer par l'appel de STANDARD REPORT la demande de statistiques.



procedure RESET ; cette procédure sert à initialiser les statistiques sans imprimer de rapport ni changer l'état du système. Cela permet, ce qu'on appelle, un rechauffement de la simulation.

Ex. : HOLD(60\*60) ; rechauffement d'une heure  
 RESET ;  
 HOLD(8\*60\*60) simulation pendant 8 heures.

Nous aurons donc des statistiques seulement pour les 8 dernières heures de la simulation.

procedure CLEAR SQS ; cette procédure sert à vider la file SQS contenant les notices d'événements. Elle revient donc à arrêter la simulation.

Ex. : WHILE CURRENT.NEXTEV != NONE DO CANCEL (CURRENT.NEXTEV) ;

#### 4.5. PROCEDURES GENERALES

CONTENTS	FACILITY(F)	
WAITING	STORAGE(S)	;
	REGION(R)	
	GROUP(G)	
	TABLE(T)	

- La procédure WAITING utilisée principalement pour les FACILITY et STORAGE nous donne le nombre de transactions attendant dans INQ que la ressource soit libérée.  
 Cette procédure retournera la valeur 0 dans le cas d'une région car une transaction ne se voit pas refuser l'entrée dans une région.
- La procédure CONTENTS nous donne le contenu d'une ressource maximum de CAPACITE et pour les FACILITY, STORAGE et REGION respectivement.
- La procédure STANDARD REPORT nous donne à la fin de la simulation les différentes statistiques accumulées durant la simulation.

## CHAPITRE V

### ÉTUDE DE NOUVELLES PROCÉDURES



## 5.0. INTRODUCTION

L'extension GPSS5 de la classe SIMULATION, écrite par Monsieur J. Vaucher, professeur agrégé à l'Université de Montréal, a été convertie et précompilée pour devenir opérationnelle sur l'ordinateur DEC 2050 de l'Institut d'Informatique de Namur.

L'apport de nouvelles procédures, intégrées à l'extension GPSS5 de la classe SIMULATION, pouvait encore faciliter la programmation et l'analyse des résultats de simulations.

Le choix s'est porté sur l'analyse des files d'attente propres à chaque ressource (FACILITY ou STORAGE) et plus particulièrement au nombre et au temps moyen des transactions en attente de cette ressource.

La possibilité est offerte aussi au programmeur d'éditer un rapport décrivant le cheminement d'un certain nombre de transactions parmi les ressources qu'elles ont occupées.

### 5.1. STATISTIQUES RELATIVES AUX FILES D'ATTENTE

#### 5.1.1. Introduction

Nous avons vu que l'appel à la procédure STANDARD REPORT nous fournissait, en fin de simulation, des renseignements relatifs aux FACILITY, STORAGE et REGION définis dans le programme de l'utilisateur.

Aucune information statistique n'est donnée quant aux files d'attente propres à chaque FACILITY et STORAGE.

Cette file d'attente INQ contient la liste d'adresses des transactions en attente d'occuper la ressource.

De ce fait, une amélioration de la classe GPSS5 peut être l'analyse de ces files d'attente INQ et plus particulièrement le nombre et le temps moyen des transactions en attente d'occuper la FACILITY ou STORAGE.

De plus, un intervalle de confiance sera calculé pour chacune de ces moyennes.

### 5.1.2. Collecte d'observations

La collecte d'observations de type *temps moyen d'attente* se fait de la manière suivante.

A chaque fois qu'une transaction entre dans une FACILITY ou STORAGE (c'est-à-dire mise de l'adresse de cette transaction dans la liste INQ) on mémorise ce temps d'entrée. Lorsque, plus tard, cette transaction quittera la file d'attente INQ pour occuper la ressource devenue libre, on pourra faire la différence de ce temps et le temps d'entrée.

Ce résultat constituera une observation du temps d'attente et sera placé dans une liste (LISTE2) propre à cette FACILITY ou STORAGE dans laquelle la transaction a pénétré.

Lors de l'édition du STANDARD REPORT en fin de simulation, le temps moyen d'attente sera le quotient de la somme des observations par leur nombre.

La collecte d'observations de type *nombre moyen de transactions en attente* peut se faire de deux manières différentes :

#### Première manière

Le programmeur a fait un appel à la procédure OBSERVATION AUTOMATIQUE. (Cette procédure sera détaillée plus loin dans ce chapitre). Dès lors, la collecte d'observations se fera à des temps fixés par le programmeur et ce, pour toute la durée de la simulation.

#### Deuxième manière

Si au contraire, l'appel de la procédure OBSERVATION AUTOMATIQUE n'a pas été spécifié dans le programme de l'utilisateur, la collecte se fera lors de tout appel d'une des procédures :

ENTER	FACILITY
LEAVE	STORAGE

Cela revient à dire que lorsqu'une transaction veut occuper ou libérer une ressource, une prise d'observation de type WAITING FACILITY(name) ou WAITING STORAGE(name) nous donnant le nombre de transactions en attente (c'est-à-dire la cardinalité de la liste INQ), sera effectuée.

Ayant choisi l'une ou l'autre manière, le nombre moyen de transactions en attente, à la fin de la simulation sera toujours le quotient de la somme des observations par leur nombre. Ces observations ayant été placées dans une liste (LISTE) propre à chaque FACILITY ou STORAGE.



```
• SIMULATION class GPSS5 ;
  begin
    ...
    ref(HEAD) FACILITYQ ;
    ...
  LINK class OBS (X) ; integer X;
  LINK class ENTITY (IDENT) ; value IDENT ; text IDENT ;

• ENTITY class FACILITY ;
  begin
    ref(HEAD) INQ ;
    ref(TRANSACTION) OCCUPIER ;
    ref(HEAD) LISTE, LISTE2 ;
    LISTE :- new HEAD ;
    LISTE2 :- new HEAD ;
    ...
    INTO (FACILITYQ)
  end facility definition ;

• PROCESS class TRANSACTION;
  begin
    real TEMPS ENTREE ;
    procedure ENTER FACILITY (F); name F ; ref (FACILITY) f ;
    begin
      if F == none then f :- new FACILITY ("ERR") ;
      inspect F do
        begin
          if not COLLECT AUTOM then new OBS (WAITING FACILITY(F))
            .INTO (LISTE) ;
          :
          TEMPS ENTREE := TIME ;
          if OCCUPIER == this TRANSACTION then ERREUR
          else if OCCUPIER /= none then
            begin
              PRIORITY INTO (INQ) ;
              PASSIVATE ;
              this TRANSACTION.OUT ;
            end
            else
              OCCUPIER :- this TRANSACTION ;
            ENTRIES := ENTRIES + 1 ;
            new OBS (TIME - TEMPS ENTREE).INTO (LISTE2) ;
          end ;
        end procedure ENTER FACILITY ;
```





### 5.1.3. Intervalle de confiance

Un calcul d'intervalle de confiance pour le temps et le nombre moyen de transactions en attente a été implémenté.

Lors de l'édition du STANDARD REPORT, ils y figureront parmi les autres statistiques.

Voyons maintenant la construction de l'intervalle de confiance décrite dans la classe INTERVALLE.

Ayant recueillis  $n$  observations, on peut employer deux méthodes différentes dont chacune comprend soit une solution de Bienaymé-Tchbychev, soit une solution normale.

Nous verrons plus loin les conditions pour employer telle méthode et telle solution.

Soit  $MOY = (\sum_{i=1}^n x_i)/n$  la moyenne des observations recueillies, qui est un estimateur non biaisé de la moyenne  $M$  dont on ne veut un calcul d'intervalle de confiance.

#### PREMIERE METHODE

On calcule la somme des carrés des observations pour obtenir la variance :

$$\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (x_i)^2 - Moy^2$$

L'écart-type  $\sigma_{MOY}$  est la racine carrée de la variance, nous pouvons en déduire l'intervalle de confiance par l'une des solutions suivantes :

#### Solution Beinaymé

Nous avons, grâce à l'inégalité de Bienaymé-Tchebychev :

$$\forall \alpha > 0 : \text{Prob} (|Moy - M| \geq \alpha) \leq \left( \frac{\sigma_{MOY}}{\alpha} \right)^2$$

ou encore en posant  $\alpha = \delta \sigma_{MOY}$

$$\forall \delta > 0 : \text{Prob} (|MOY - M| \geq \delta \sigma_{MOY}) \leq \frac{1}{\delta^2}$$

$$\forall \delta > 0 : \text{Prob} (|MOY - M| < \delta \sigma_{MOY}) \geq 1 - \frac{1}{\delta^2}$$

En choisissant de calculer l'intervalle de confiance avec une probabilité au moins égale à 0.95, nous posons donc :

$$1 - 1/\delta^2 = 0.95, \text{ c'est-à-dire } \delta = \sqrt{20} = 4.47$$

Nous pouvons donc affirmer que :

$MOY - 4.47 * \sigma_{MOY}/\sqrt{n} < M < MOY + 4.47 * \sigma_{MOY}/\sqrt{n}$  avec une probabilité au moins égale à 0.95.

### Solution normale

Le quantile de GAUSS à l'intervalle de confiance au niveau 5% étant 1.96, nous pouvons affirmer que :

$MOY - 1.96 * \sigma_{MOY} / \sqrt{n} < M < MOY + 1.96 * \sigma_{MOY} / \sqrt{n}$  avec une probabilité au moins égale à 0.95.

### DEUXIEME METHODE

Nous pouvons prendre comme solution pour la calcul de l'intervalle :

$$\text{soit } MOY - \frac{4.47}{1.96} \sigma_{MOY} < M < MOY + \frac{4.47}{1.96} \sigma_{MOY}$$

Pour estimer l'écart-type  $\sigma_{MOY}$ , une méthode consiste à fractionner l'échantillon en p blocs d'observations de nombre fixe :

$$\underbrace{(x_1 \ x_2 \ \dots \ x_k)}_{\text{bloc 1}} \ \underbrace{(x_{k+1} \ \dots \ x_{2k})}_{\text{bloc 2}} \ \underbrace{(x_{2k+1} \ \dots \ x_{3k})}_{\text{bloc 3}} \ \dots \ \underbrace{(x_{(p-1)k+1} \ \dots \ x_n)}_{\text{bloc p}}$$

On choisit par tâtonnements successifs et pour tous les blocs une même taille k de telle façon que l'auto-corrélation entre les extrêmes de chaque bloc soit, en valeur absolue, nettement inférieure à 1 :

$$\frac{v(k)}{v(0)} \gg 1$$

Pour ce faire, on a recours à l'estimateur :

$$v(n) = 1/n-h \sum_{i=1}^{n-h} (X_i - MOY) * (X_{i+h} - MOY).$$

Il s'agit de calculer ensuite la moyenne pour chaque bloc j (j=1,2,...,p) :

$$x^{(j)} = 1/k \sum_{i=1}^k x_{q+i} \text{ avec } q = (j-1)k, \text{ de telle façon que l'on puisse}$$

considérer  $(x^{(1)} \dots x^{(2)} \dots x^{(p)})$  comme un échantillon non auto-corrélé de la variable aléatoire MOY.

Voyons maintenant les deux solutions possibles pour cette méthode.

Calculons la moyenne  $\bar{X} = \sum x^{(j)} / p$

$$\left[ \sum_{j=1}^p (x^{(j)})^2 - \left( \sum_{j=1}^p x^{(j)} \right)^2 / p \right] / p-1 \text{ est un estimateur non biaisé de la}$$

variance des moyennes de blocs.



### Solution Bienaymé

Nous avons donc comme intervalle de confiance :

$$\bar{x} - 4.47 \sigma_{\bar{x}} < M < \bar{x} + 4.47 \sigma_{\bar{x}}$$

### Solution normale

$$\bar{x} - 1.96 \sigma_{\bar{x}} < M < \bar{x} + 1.96 \sigma_{\bar{x}}$$

Nous verrons plus loin (voir 5.2.) qu'il y aura moyen d'arrêter la simulation lorsque la longueur de l'intervalle calculé est  $\geq$  à la longueur désirée par le programmeur. Cette longueur est représentée par tout ce qui se trouve à droite de  $\text{MOY} \pm$  et qui portera le nom de SOMME dans la classe INTERVALLE.

### CHOIX DE LA METHODE

Nous sommes d'accord d'envisager la solution normale lorsque le nombre d'observations (Méthode 1) ou le nombre de blocs (Méthode 2) dépasse 30 unités.

Si le nombre de blocs était inférieur à 4 unités la méthode des blocs (Méthode 2) ne donnerait pas un sens véritable à l'écart-type et il faudrait calculer l'intervalle de confiance par la 1ère méthode.

Nous pouvons donc en déduire :

soit  $n$  le nombre d'observations

soit  $nb$  le nombre de blocs.

$nb \leq 4$	$n \leq 30$	solution Bienaymé	Méthode 1
	$n > 30$	solution Normale	Méthode 1
$4 < nb \leq 30$		solution Bienaymé	Méthode 2
$nb > 30$		solution Normale	Méthode 2

Nous trouverons en annexe l'implémentation de la classe INTERVALLE.





```

PROCESS class INTERVALLE (NB,FILE) ; ref (HEAD) FILE ;
                                     integer NB ;

begin
    :
    calcul de SOMME = longueur réelle de l'intervalle de confiance.
if ARRET SIMULATION
    then begin impression d'une ligne de report
    if SOMME > = LONG ADM then begin
        impression du final du report.
        CLEAR SQS
        ARRET SIMULATION := false ;
        REACTIVATE MAIN ;
        end ;
    end ;
end procédure INTERVALLE
:
procedure OBSERVATION AUTOMATIQUE ; begin ... end ;

integer I C TYP ;
real PARAM , LONG ADM ;          déclarations au niveau GPSS5
ref (ENTITY) I C NOM ;
boolean ARRET SIMULATION ;

procedure INTER CONFIANCE (ENTITY NOM, RAPPORT, LONGUEUR, TYPE) ;
    name ENTITY NOM ;
    ref (ENTITY) ENTITY NOM ; real RAPPORT ;
    real LONGUEUR ; integer TYPE ;

begin
    I C NOM :- ENTITY NOM ;
    PARAM := RAPPORT ;
    LONG ADM := LONGUEUR ;
    I C TYP := TYPE ;
    ARRET SIMULATION := true ;
    impression de l'entête du report.
end procédure INTER CONFIANCE ;

```

La classe INTERVALLE sera activée lors de toute nouvelle observation de type défini par le programmeur, de la ressource. Voyons l'implémentation de cette instruction d'activation dans la procédure ENTER FACILITY :

```

procedure ENTER FACILITY (F) ; ... ;
begin
  if F == none then ERREUR ;
  inspect F do begin
    if not COLLECT AUTOM then begin
      new OBS (WAITING FACILITY (F)).INTO(LISTE) ;
      if I C NOM == F and I C TYP = 0
        and ARRET SIMULATION then
        ACTIVATE new INTERVALLE (LISTE, LISTE.CARDINAL) ;
      end ;
    :
  end ENTER FACILITY ;

```

La signification du booléen COLLECT AUTOM est explicite dans le paragraphe suivant.

L'appel à la procédure INTER CONFIANCE nous imprime les éléments suivants :

- à chaque nouvelle observation :

si loi BIENAYME

nombre d'observations, nombre de blocs et la longueur calculée de l'intervalle.

si loi NORMALE

nombre d'observations et longueur de l'intervalle.

- à l'arrêt de la simulation :

variance, écart-type et longueur de l'intervalle de confiance.

### 5.3. COLLECTE AUTOMATIQUE D'OBSERVATIONS

#### 5.3.1. Introduction

Le programmeur peut réaliser une collecte automatique d'observations par un appel à la procédure OBSERVATION AUTOMATIQUE.

Cette procédure a pour rôle de collecter, tout au long d'une simulation, et à des moments fixés par le programmeur, un certain nombre d'observations.



Elle aura pour seule paramètre le nombre d'unités de temps s'écoulant entre deux collectes d'informations.

Le type d'observation est *le nombre de transaxtions en attente* de toute FACILITY ou STORAGE créée par le programme de l'utilisateur.

Ces différentes observations seront exploitées par la procédure STANDARD REPORT à la fin de la simulation <sup>(1)</sup>.

Voyons maintenant l'implémentation de cette procédure dans la classe GPSSS5 de SIMULA.

### 5.3.2. Localisation dans la classe GPSSS5

```
SIMULATION class GPSSS5 ;
begin
  - déclarations -
      FACILITY
      STORAGE
ENTITY  class  REGION      ;      begin ... end ;
      GROUP
      TABLE
LINK    class  OBS (X) ;
PROCESS class  TRANSACTION ;      begin ... end ;
PROCESS class  OBSERVATION ;      begin ... end ;
PROCESS class  WAIT-MONITOR ;      begin ... end ;

  - procédures utilitaires -
  - enquiry procedures -

  procedure STANDARD REPORT ;      begin ... end ;
  procedure OBSERVATION AUTOMATIQUE ;      begin ... end ;

  procedure ERROR PACKAGE ;      begin ... end ;

  - initialisation -

  INNER ;

  ERROR REPORT ;
end class GPSSS5 ;
```

(1) fin normale ou fin forcée déclanchée par une condition sur un intervalle de confiance si toutefois le programmeur avait fait appel à la procédure INTER CONFIANCE (voir 5.2.).

### 5.3.3. Implémentation de la procédure

SIMULATION class GPSS5 ;

begin

  :  
  integer TIME BTW OBS ;

  :  
  :

LINK class OBS (X) ; value X ; integer X ;

  :  
  :

PROCESS class OBSERVATION ;

begin

ref (ENTITY) P ;

ACTIVATE new OBSERVATION DELAY TIME BTW OBS ;

for P :- FACILITYQ.FIRST, STORAGEQ.FIRST do

while P != none do begin

inspect P when FACILITY do begin

new OBS (WAITING FACILITY(P)). INTO(LISTE) ;

if I C NOM == F and I C TYP = 0

and ARRET SIMULATION

then ACTIVATE new INTERVALLE (LISTE,LISTE.CARDINAL) ;

end

inspect P when STORAGE do begin

new OBS (WAITING STORAGE(P)).INTO (LISTE) ;

        - idem que pour les facility -

end ;

  P :- P.SUC ;

end class OBSERVATION ;

  :  
  :

boolean COLLECT AUTOM ;

  :  
  :



```

procedure OBSERVATION AUTOMATIQUE (FREQUENCE) ;
    integer FREQUENCE ;

begin
    COLLECT AUTOM := true ;
    TIME BTW OBS := FREQUENCE ;
    ACTIVATE new OBSERVATION DELAY 0 ;
end procédure observation automatique ;

    :
end class GPSS5 ;

```

L'appel à la procédure OBSERVATION AUTOMATIQUE, appel se trouvant dans le programme de l'utilisateur avant le premier ACTIVATE exécutable, provoquera l'activation de la classe OBSERVATION toutes les "fréquences" unités de temps.

Chaque observation, comme dans la section précédente, sera placée dans une liste (LISTE). Cette liste existe lors de la création de toute FACILITY ou STORAGE dans le programme de l'utilisateur.

Rappelons que la procédure WAITING FACILITY (P) nous donne le nombre de transactions en attente de la FACILITY P.

#### 5.4. CHEMINEMENT DES TRANSACTIONS

##### 5.4.1. Introduction

Le programmeur peut faire le suivi d'un certain nombre de transactions par un appel à la procédure TRACE.

Un rapport édité montrera le chemin parcouru par la transaction dans le temps et à travers les différentes FACILITY et STORAGE.

L'appel à cette procédure doit se trouver avant le premier ACTIVATE exécutable du programme de l'utilisateur.

Le seul paramètre de cette procédure est le nombre de transactions dont on en veut la trace.

Une variable locale à chaque class TRANSACTION et nommée MARK TRACE peut permettre au programmeur de différencier les transactions créées dans les différentes classes de son programme.

Exemple d'un programme utilisateurGPSSS5 begin

:

TRANSACTION class VOITURE ;begin

MARK TRACE := 'V' ;

ACTIVATE new VOITURE DELAY 3 ;

:

end classe VOITURE ;TRANSACTION class CAMION ;begin

MARK TRACE := 'C' ;

ACTIVATE new CAMION DELAY 10 ;

:

end classe CAMION ;

:

- initialisation -

TRACE (3) ;

ACTIVATE new VOITURE DELAY 0 ;ACTIVATE new CAMION DELAY 0 ;

:

end GPSSS5 ;

Le résultat de l'appel TRACE (3) dans le programme utilisateur sera l'édition du rapport en fin de simulation .



## TRACE REPORT

### TRANSACTION 1 type is V

entered	PARKING	at time 0
entered	PLACE	at time 2
leaved	PLACE	at time 3
leaved	PARKING	at time 4

### TRANSACTION 2 type is V

entered	PARKING	at time 0
entered	PLACE	at time 1
leaved	PLACE	at time 5
leaved	PARKING	at time 7

### TRANSACTION 3 type is V

entered	PARKING	at time 3
entered	PLACE	at time 4
leaved	PLACE	at time 10
leaved	PARKING	at time 11

#### 5.4.2. Définition de la procédure

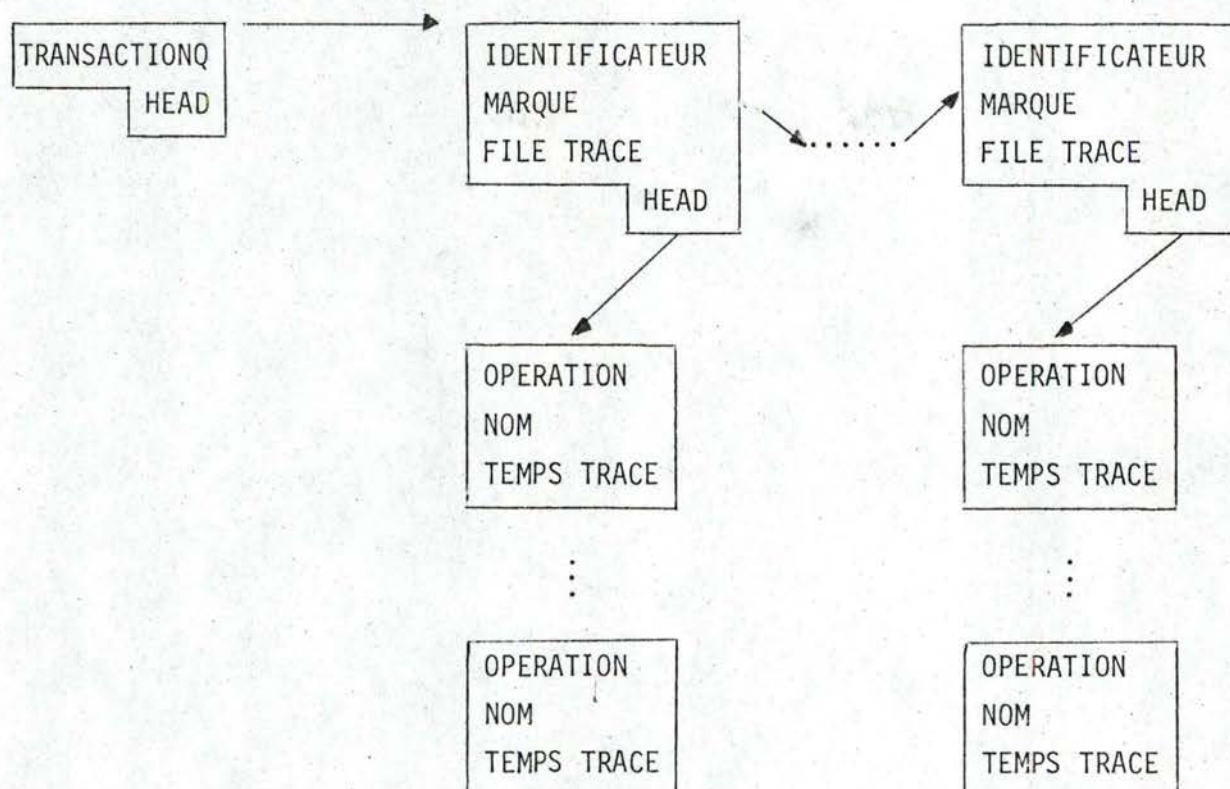
Une file TRANSACTIONQ comprendra un descripteur par TRANSACTION créée dont on veut une trace pour toute la durée de la simulation.

Ce descripteur sera créé lors de l'activation de toute nouvelle transaction dont on en demande la trace.

Il comprendra l'identificateur de la transaction (ID), une zone MARK qui recevra le MARK TRACE (si toutefois une valeur lui a été assignée dans le programme de l'utilisateur, sinon elle sera laissée à blanc) et un pointeur à une file FILE TRACE qui contiendra les occurrences du chemin parcouru par cette transaction.

Cette file FILE TRACE propre à chaque transaction créée sera composée d'objets comprenant les éléments suivants :

- le type d'opération (ENTER ou LEAVE) ,
- l'identificateur de la FACILITY ou STORAGE,
- le temps (TIME) auquel cet événement se produit.



Le nombre d'éléments de la file TRANSACTIONQ sera donc le nombre de transactions dont on en veut la trace. Vu que les différentes files FILE TRACE se remplissent non-séquentiellement, il faudra, à chaque événement reconnaître la file où ranger l'information; cela se réalise grâce à l'identificateur défini dans le descripteur (procédure SEARCH FILE TRICE dans la classe TRANSACTION).

Les éléments de la TRANSACTIONQ seront définis comme objet de la classe PT-TRACE tandis que les éléments de la FILE TRACE seront définis comme objet de la classe TRANS.

#### 5.4.3. Localisation dans la classe GPSSS5

SIMULATION class GPSSS5 ;

begin

- déclarations -

LINK class OBS ;      begin ... end ;

— LINK class PT-TRACE (.) ;      begin ... end ;

— LINK class TRANS (.,.,.) ;      begin ... end ;

— PROCESS class TRANSACTIONS ; begin ... end ;

⋮



```
procedure STANDART REPORT ; begin ... end ;
```

```
procedure TRACE (.) ; begin ... end ;
```

```
- initialisation -
```

```
INNER ;
```

```
ERROR REPORT ;
```

```
end classe GPSSS5 ;
```

#### 5.4.4. Implémentation de la procédure TRACE

```
SIMULATION class GPSSS5 ;
```

```
begin
```

```
    ref (HEAD) TRANSACTIONQ ;
```

```
    boolean INIT TRACE, TRACE GEN ;
```

```
    integer MAX TRACE ;
```

```
LINK class PT TRACE (IDENTIFICATEUR) ; integer IDENTIFICATEUR
```

```
    begin
```

```
        ref (HEAD) FILE TRACE ;
```

```
        character MARQUE ;
```

```
        FILE TRACE :- new HEAD ;
```

```
    end ;
```

```
LINK class TRANS (OPERATION, NOM, TEMPS TRACE) ;
```

```
    integer OPERATION ; text NOM ; real TEMPS TRACE
```

```
    :
```

```
PROCESS class TRANSACTION ;
```

```
begin
```

```
    :
```

```
    boolean TRACE ON ;
```

```
    integer ID ;
```

```
    character MARK TRACE ;
```

```
    :
```

```
procedure ENTER FACILITY(F) ; name F ; ref (FACILITY) F ;
```

```
    begin
```

```
        :
```

```
        if TRACE ON then SEARCH FILE TRACE (0,IDENT) ;
```

```
        :
```

```
    end ;
```

```

procedure SERACH FILE TRACE (OP, ID ENTITY) ; integer OP ;
                                         text ID ENTITY ;

begin
    ref (PT TRACE) TT ;
    for TT :- TRANSACTIONQ.FIRST, TT.SUC while TT != none do
    inspect TT when PT TRACE do
    if IDENTIFICATEUR = ID then begin
        new TRANS (OP, ID ENTITY).INTO (FILE TRACE) ;
        MARQUE := MARK TRACE ;
    end ;
end ;

:
    - initialisation classe TRANSACTION -
    ID := ID + 1 ;
    if TRACE GEN then begin
        if MAX TRACE >= ID then begin
            TRACE ON := true ;
            new PT TRACE (ID).INTO (TRANSACTIONQ) ;
            end ;
        end ;
    end classe TRANSACTION ;

:
procedure TRACE (N) ; integer N ;
begin
    if not INIT TRACE then begin
        TRACE GEN := INIT TRACE := true ;
        MAX TRACE := N ;
        end
    else - édition du TRACE - ;
    end ;

:
TRANSACTIONQ :- new HEAD ;
INNER
if TRACE GEN then TRACE (0) ;
ERROR REPORT ;
end GPSS5 ;

```



## CHAPITRE VI

### CONCLUSIONS

Nous avons remarqué que GPSS était un langage hautement spécialisé et qu'un programmeur qui accepte le schéma de modélisation de GPSS peut spécifier un modèle avec un minimum d'efforts. L'envers de la médaille est qu'il est très lourd de spécifier des actions différentes de celles qui sont prévues dans le système.

Le problème est aggravé par l'âge et la nature spécialisée du langage. Les contraintes d'écriture du texte du programme avec certaines données réservées pour les étiquettes, opérateurs et opérandes, rappelle les programmes d'assemblage. De plus, la notion de procédure avec paramètre est totalement inexistante et l'exécution de calculs demande des détours assez stupéfiants. Ces quelques remarques soulignent que GPSS n'est pas un langage pour la programmation générale; par contre, il est excellent pour les applications auxquelles il est destiné.

A l'encontre de GPSS, SIMULA est un langage de programmation générale avec l'avantage majeur d'être extensible.

La classe standard SIMULATION donne à SIMULA, grâce aux concepts de temps simulé et de PROCESS analogue aux TRANSACTIONS de GPSS, le pouvoir de simuler des modèles bien plus vastes que ne pouvait résoudre le langage GPSS.

L'extension GPSSS5, rendant plus facile l'écriture du texte d'un programme de simulation, a repris les concepts de ressources et de file d'attente de GPSS qui étaient inexistants dans la classe SIMULATION. De plus, par des procédures utilitaires, des statistiques détaillées analogues à celles de GPSS pouvait faciliter le travail du programmeur.

Un gros avantage, qui était absent à l'Université de Montréal, est que cette extension GPSSS5 soit sous forme précompilée sur le Dec 2050 de l'Université de Namur.

Faute de moyen, un prolongement possible du travail réalisé aurait pu être une analyse de performance d'exécution entre les langages GPSS et l'extension GPSSS5 de la classe SIMULATION de SIMULA.



BIBLIOGRAPHIE

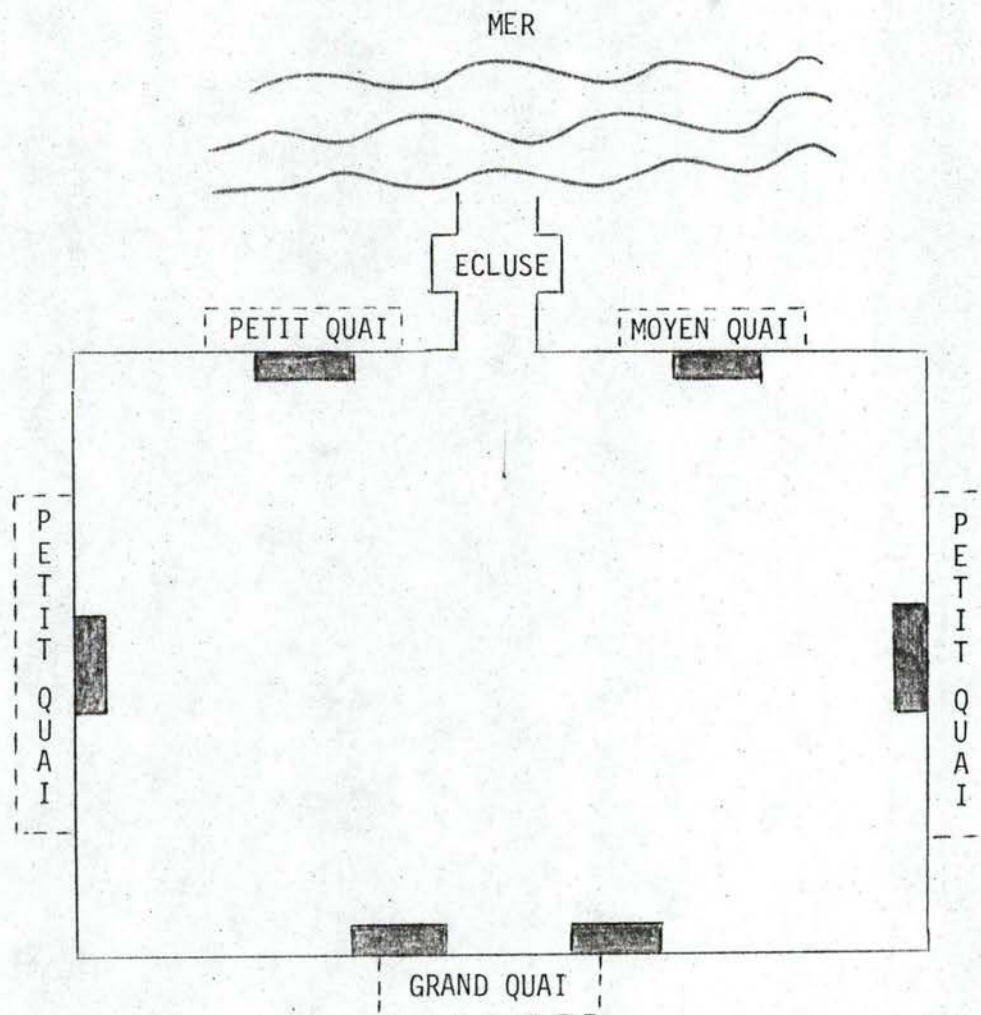
- [ 1 ] P. BRATLEY et J. VAUCHER  
*"La programmation de simulation"*  
Ecole Internationale d'Eté d'Informatique de l'AFCET - Namur, juillet 1977.
- [ 2 ] J. VAUCHER  
*"La programmation avec SIMULA 67"*  
Département d'Informatique. Faculté des arts et des sciences.  
Université de Montréal, juillet 1973.
- [ 3 ] J. VAUCHER  
*"GPSS - User notes"*  
October 1974.
- [ 4 ] "SIMULA REFERENCE MANUAL", Control Data Corporation, publication 60234800.
- [ 5 ] J. VAUCHER et D. DAVEY  
*"A wait until algorithm for general purpose simulation languages"*  
Département d'Informatique. Faculté des arts et des sciences, (juin 1972).
- [ 6 ] J. VAUCHER  
*"Accélération du WAIT UNTIL pour l'ordonnancement conditionnel en simulation"*  
Département d'Informatique. Faculté des arts et des sciences.  
Université de Montréal.
- °
- °   °



## ANNEXE A

EXEMPLE COMPLET D'UN PROGRAMME PRÉFIXÉ

PAR G P S S S 5

EXEMPLE :      SIMULATION D'UN PORT

: service de pompage



Quelques précisions au sujet des bateaux arrivant :

#### GROS BATEAUX

- Ils arrivent de façon aléatoire : 1 bateau/semaine
- Ils peuvent seulement utiliser le gros quai et nécessitent le service de deux pompes pour être déchargés, ce qui prend de 20 à 25 heures.

#### MOYEN BATEAUX

- Leur arrivée est plus fréquente, soit un bateau/3 jours.
- Ils peuvent utiliser un quai moyen ou un plus grand quai avec l'une de ces pompes. Le temps de déchargement est de 20 à 80 heures.

#### PETITS BATEAUX

- Il se présente en moyenne 1 bateau/jour.
- Ils peuvent utiliser n'importe quel quai n'utilisant alors qu'une seule pompe. Le temps de déchargement est de 20 à 60 heures.

#### GESTION DU PORT

L'écluse peut servir un seul bateau à la fois, et il faut :

- |  |   |                                 |
|--|---|---------------------------------|
| <ul style="list-style-type: none"> <li>- 3 heures aux gros</li> <li>- 2 heures aux moyens</li> <li>- 1 heure aux petits</li> </ul> | } | bateaux pour franchir l'écluse. |
|--|---|---------------------------------|

Le grand quai peut supporter :

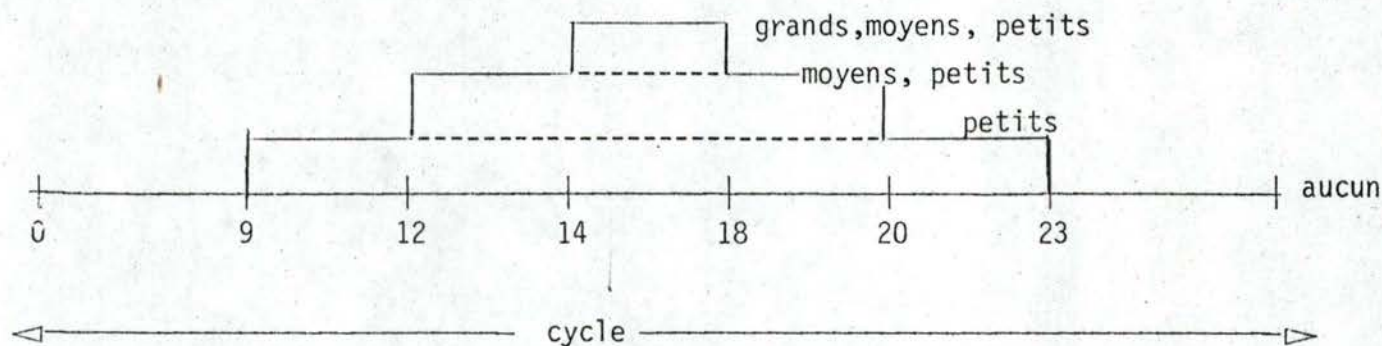
- un grand bateau
- 2 moyens bateaux
- 2 petits bateaux

Quant le bateau est dans le port, il faut 2 heures pour installer les pompes sur ce bateau.

Quand le bateau quitte le quai, il prend deux heures pour arriver à l'écluse.

### CONTRAINTES DES MAREES

Les marées ont un cycle de 23 heures. Les bateaux qui peuvent alors utiliser l'écluse sont :



### LA MARCHE GENERALE DE LA SIMULATION

1. Les bateaux arrivent.
2. Les bateaux entrent dans le port quand l'écluse est disponible et que la marée le permet.
3. Ils accostent le plus tôt possible avec les positions suivantes :
  - le gros bateau ira au grand quai
  - le bateau moyen ira vers le quai moyen si possible; si ce dernier est occupé, il ira vers le grand quai s'il n'y a pas de grands bateaux en attente.
  - le petit bateau vers le petit quai si possible; sinon il ira vers le quai moyen; s'il n'y a pas de moyens bateaux en attente; sinon il ira vers le grand quai, s'il n'y a pas de grands bateaux en attente.
4. Quand le bateau est déchargé, il laisse le quai. Il quitte le port quand l'écluse est libre et que la marée est assez haute.

### ETUDE PROPOSEE

- SIMULER pour une période de 2 semaines.
- Donner la trace des 10 premiers bateaux entrant dans le port.
- Intervalle de confiance.



```

BEGIN
EXTERNAL CLASS GPSSS5 ;
GPSSS5 BEGIN

REF (FACILITY) ECLUSE, MOYEQUAI ;
REF (STORAGE) GRANQUAI, PETIQUAI ;
REF (REGION) ECLUSER ;
REF (TABLE) DISTGRUS, DISTMOYEN, DISTPETIT ;
INTEGER I, U1, U2, U3, U4, U5, U6 ;

TRANSACTION CLASS BATEAU (N) ; INTEGER N ;
BEGIN
  INTEGER HEURE_ARRIVEE, HEURE_ATTENTE, MODULO ;

COMMENT ***** ;
PROCEDURE ENTREESORTIE ;
COMMENT ***** ;
BEGIN
  ENTER_REGION (ECLUSER) ;
MAREE : HEURE_ATTENTE := TIME ;
MODULO := MOD (HEURE_ATTENTE, 24) ;
IF (MODULO >= 14 AND MODULO <= 18)
OR (MODULO >= 12 AND MODULO <= 20 AND N <= 2)
OR (MODULO >= 9 AND MODULO <= 23 AND N = 1)
THEN GO TO ENTREE ;
HOLD (1) ;
GO TO MAREE ;
ENTREE : ENTER_FACILITY (ECLUSE) ;
HOLD (N) ;
LEAVE_FACILITY (ECLUSE) ;
LEAVE_REGION (ECLUSER) ;
END PROCEDURE ENTREESORTIE ;

COMMENT ***** ;
PROCEDURE GRANDQUAI (CAP, A) ;
COMMENT ***** ;
BEGIN
  ENTER_STORAGE (GRANQUAI, CAP) ;
HOLD (2 + UNIFORM(20, A, U1)) ;
LEAVE_STORAGE (GRANQUAI, CAP) ;
END PROCEDURE GRANDQUAI ;

COMMENT ***** ;
PROCEDURE MOYENQUAI (B) ;
COMMENT ***** ;
BEGIN
  ENTER_FACILITY (MOYEQUAI) ;
HOLD (2 + UNIFORM(20, B, U2)) ;
LEAVE_FACILITY (MOYEQUAI) ;
END PROCEDURE MOYENQUAI ;

COMMENT ***** ;
PROCEDURE PETITQUAI (C) ;
COMMENT ***** ;
BEGIN
  ENTER_STORAGE (PETIQUAI, 1) ;
HOLD (2 + UNIFORM(20, C, U3)) ;

```

```

        LEAVE_STORAGE (PETIQUAI,1) ;
END PROCEDURE PETIQUAI ;

COMMENT ***** ;
PROCEDURE CHOIXQUAI (D) ;
    INTEGER D ;
COMMENT ***** ;
BEGIN
    IF CONTENTS_FACILITY (MOYEUQUAI) = 1
    THEN BEGIN
        IF CONTENTS_STORAGE (GRANQUAI) = 2
        THEN MOYEUQUAI (D)
        ELSE GRANDQUAI (1,D) ;
        END
    ELSE MOYEUQUAI (D) ;
END PROCEDURE CHOIX ;

COMMENT debut de la classe BATEAU ;

IF N = 3 THEN BEGIN
    MARK_TRACE := 'G' ;
    ACTIVATE NEW BATEAU (3) DELAY NEGEXP(1/168,U4) ;
    END ;
IF N = 2 THEN BEGIN
    MARK_TRACE := 'M' ;
    ACTIVATE NEW BATEAU (2) DELAY NEGEXP(1/72,U5) ;
    END
ELSE BEGIN
    MARK_TRACE := 'P' ;
    ACTIVATE NEW BATEAU (1) DELAY NEGEXP(1/24,U6) ;
    END ;
HEURE_ARRIVEE := TIME ;
ENTREESORTIE ;
IF N = 3 THEN GRANDQUAI(2,50) ;
IF N = 2 THEN CHOIXQUAI (80)
ELSE BEGIN
    IF CONTENTS_STORAGE (PETIQUAI) = 3
    THEN CHOIXQUAI (80)
    ELSE PETITQUAI (80) ;
    END ;
COMMENT retour a l'ecluse ;
HOLD (2) ;
COMMENT sortie de l'ecluse ;
ENTREESORTIE ;
COMMENT prise de statistiques du temps ecoule entre l'entree et
la sortie de l'ecluse ;
IF N = 3 THEN DISTGROS.ADD (TIME - HEURE_ARRIVEE) ;
IF N = 2 THEN DISTMOYEN.ADD (TIME - HEURE_ARRIVEE) ;
ELSE DISTPETIT.ADD (TIME - HEURE_ARRIVEE) ;

END CLASS BATEAU ;

COMMENT initialisation du programme utilisateur ;
U1 := 55407 ; U2 := 70455 ; U3 := 757031 ;
U4 := 954072 ; U5 := 270459 ; U6 := 130757 ;

```



```

DISTGROS :- NEW TABLE ("GROS BATEAU",10,20,10) ;
DISTMOYEN:- NEW TABLE ("MOYEN BATEAU",10,20,10) ;
DISTPETIT:- NEW TABLE ("PETIT BATEAU",10,20,10) ;
ECLUSE   :- NEW FACILITY ("ECLUSE") ;
MOYEUQAI :- NEW FACILITY ("MOYEUQAI") ;
GRANQUAI :- NEW STORAGE  ("GRANQUAI",2) ;
PETIQUAI :- NEW STORAGE  ("PETIQUAI",3) ;
ECLUSER  :- NEW REGION   ("ECLUSER") ;

COMMENT  appel a la procedure INTERVALLE DE CONFIANCE ;
         INTER_CONFIANCE (ECLUSE,,2,4,0) ;

COMMENT  appel a la procedure TRACE ;
         TRACE (10) ;

COMMENT  appel a la procedure observation automatique ;
         OBSERVATION_AUTOMATIQUE (5) ;

COMMENT  activation des 3 premiers bateaux ;
         FOR I := 1 STEP 1 UNTIL 3 DO
           ACTIVATE NEW BATEAU (I) DELAY 0 ;

COMMENT  simuler pendant 2 semaines ;
         HOLD (24 * 14) ;

COMMENT  demande du rapport de simulation ;
         STANDARD_REPORT ;

END  GPSS55 ;
END  BLOC EXTERIEUR

```

\*\*\*\*\*  
 \*\*\* TRACE REPORT \*\*\*  
 \*\*\*\*\*

TRANSACTION 1 TYPE IS P

ENTERED	ECLUSE	AT TIME	9
LEAVED	ECLUSE	AT TIME	10
ENTERED	PETIGUAI	AT TIME	10
LEAVED	PETIGUAI	AT TIME	48
ENTERED	ECLUSE	AT TIME	70
LEAVED	ECLUSE	AT TIME	71

TRANSACTION 2 TYPE IS W

ENTERED	ECLUSE	AT TIME	12
LEAVED	ECLUSE	AT TIME	16
ENTERED	GRANOUAI	AT TIME	16
LEAVED	GRANOUAI	AT TIME	56
ENTERED	ECLUSE	AT TIME	60
LEAVED	ECLUSE	AT TIME	62

TRANSACTION 3 TYPE IS P

ENTERED	ECLUSE	AT TIME	14
LEAVED	ECLUSE	AT TIME	20
ENTERED	GRANOUAI	AT TIME	20
LEAVED	GRANOUAI	AT TIME	133
ENTERED	PETIGUAI	AT TIME	133
LEAVED	PETIGUAI	AT TIME	198
ENTERED	ECLUSE	AT TIME	206
LEAVED	ECLUSE	AT TIME	209

TRANSACTION 4 TYPE IS W

ENTERED	ECLUSE	AT TIME	13
LEAVED	ECLUSE	AT TIME	16
ENTERED	MOYEBUAI	AT TIME	16
LEAVED	MOYEBUAI	AT TIME	73
ENTERED	ECLUSE	AT TIME	84
LEAVED	ECLUSE	AT TIME	86

TRANSACTION 5 TYPE IS P

ENTERED	ECLUSE	AT TIME	13
LEAVED	ECLUSE	AT TIME	17
ENTERED	PETIGUAI	AT TIME	17
LEAVED	PETIGUAI	AT TIME	80
ENTERED	ECLUSE	AT TIME	82
LEAVED	ECLUSE	AT TIME	84

TRANSACTION 6 TYPE IS P

ENTERED	ECLUSE	AT TIME	15
LEAVED	ECLUSE	AT TIME	21
ENTERED	PETIGUAI	AT TIME	21
LEAVED	PETIGUAI	AT TIME	27
ENTERED	ECLUSE	AT TIME	81
LEAVED	ECLUSE	AT TIME	83



TRANSACTION		7	TYPE IS	P	
ENTERED	ECLUSE		AT TIME		38
LEAVED	ECLUSE		AT TIME		39
ENTERED	GRANQUAI		AT TIME		39
LEAVED	GRANQUAI		AT TIME		98
ENTERED	ECLUSE		AT TIME		105
LEAVED	ECLUSE		AT TIME		106

TRANSACTION		8	TYPE IS	P	
ENTERED	ECLUSE		AT TIME		69
LEAVED	ECLUSE		AT TIME		70
ENTERED	PETIQUAI		AT TIME		70
LEAVED	PETIQUAI		AT TIME		124
ENTERED	ECLUSE		AT TIME		129
LEAVED	ECLUSE		AT TIME		130

TRANSACTION		9	TYPE IS	P	
ENTERED	ECLUSE		AT TIME		81
LEAVED	ECLUSE		AT TIME		83

ENTERED	PETIQUAI		AT TIME		83
LEAVED	PETIQUAI		AT TIME		108
ENTERED	ECLUSE		AT TIME		110
LEAVED	ECLUSE		AT TIME		111

TRANSACTION		10	TYPE IS	P	
ENTERED	ECLUSE		AT TIME		90
LEAVED	ECLUSE		AT TIME		91
ENTERED	PETIQUAI		AT TIME		91
LEAVED	PETIQUAI		AT TIME		163
ENTERED	ECLUSE		AT TIME		165
LEAVED	ECLUSE		AT TIME		166

3 garbage collection(s) in 151 ms

MAX-TRACE 10

End of SIMULA program execution.

CPU time: 5.53 Elapsed time: 2425.00

0

\*\*\*\*\*  
 INTERVALLE DE CONFIANCE \*\*\*  
 \*\*\*\*\*

TYPE D'OBSERVATIONS : NOMBRE MOYEN DE TRANSACTIONS EN ATTENTE  
 PARAMETRE DEMANDE DE COVARIANCE : 0.200  
 LONGUEUR DEMANDEE DE L'INTERVALLE : 4.000

NS D'OB.	NS BLOCS	METHODE	BIENAYME	LONGUEUR NORMALE
----------	----------	---------	----------	---------------------

4		1	2.903	
5		1	2.399	
6		1	2.040	
7		1	1.774	
8	8	2	4.741	

EDART TYPE : 1.061  
 LONGUEUR DEMANDEE : 4.000  
 LONGUEUR REELLE : 4.741  
 AL



VERSION 5.0-

\*\*\*\*\*  
 \*\*\* MONTREAL GPSO \*\*\*  
 \*\*\* SIMULATION REPORT \*\*\*  
 \*\*\*\*\*

PASSE = 1

START TIME= 0.00  
 END TIME= 35.00

\* FACILITIES \*  
 \*\*\*\*\*

	AVERAGE UTILISATION	ENTRIES	AVERAGE TRANSIT TIME	STATUS
ECLUSE	0.29	6	1.67	FREE
BOYEDUAI	0.60	1	21.06	BUSY

# FILE D'ATTENTE : FACILITIES

NOMBRE D'OPS.	NOMBRE MOYEN	INTERVALLE MIN	MAX	TEMPS MOYEN	INTERVALLE MIN	MAX
------------------	-----------------	-------------------	-----	----------------	-------------------	-----

COLUSE MOYENQUAI	8 7	0.375 0.000	4.366 0.000	5.116 0.000	2.203 0.000	-1.217 0.000	5.623 0.000
---------------------	--------	----------------	----------------	----------------	----------------	-----------------	----------------

# STORAGES

CAPACITY	AVG. CONTENTS	AVG. UTIL.	ENTRIES	THRU TIME / UNIT	MAX	CONTENTS NOW
----------	------------------	---------------	---------	---------------------	-----	-----------------

FRANQUAI ETIQUAI	2 3	0.54 1.63	0.2723 0.5440	1 3	19.06 19.04	1 3
---------------------	--------	--------------	------------------	--------	----------------	--------

# FILE D'ATTENTE : STORAGES

NOMBRE D'OPS.	NOMBRE MOYEN	INTERVALLE MIN	MAX	TEMPS MOYEN	INTERVALLE MIN	MAX
------------------	-----------------	-------------------	-----	----------------	-------------------	-----

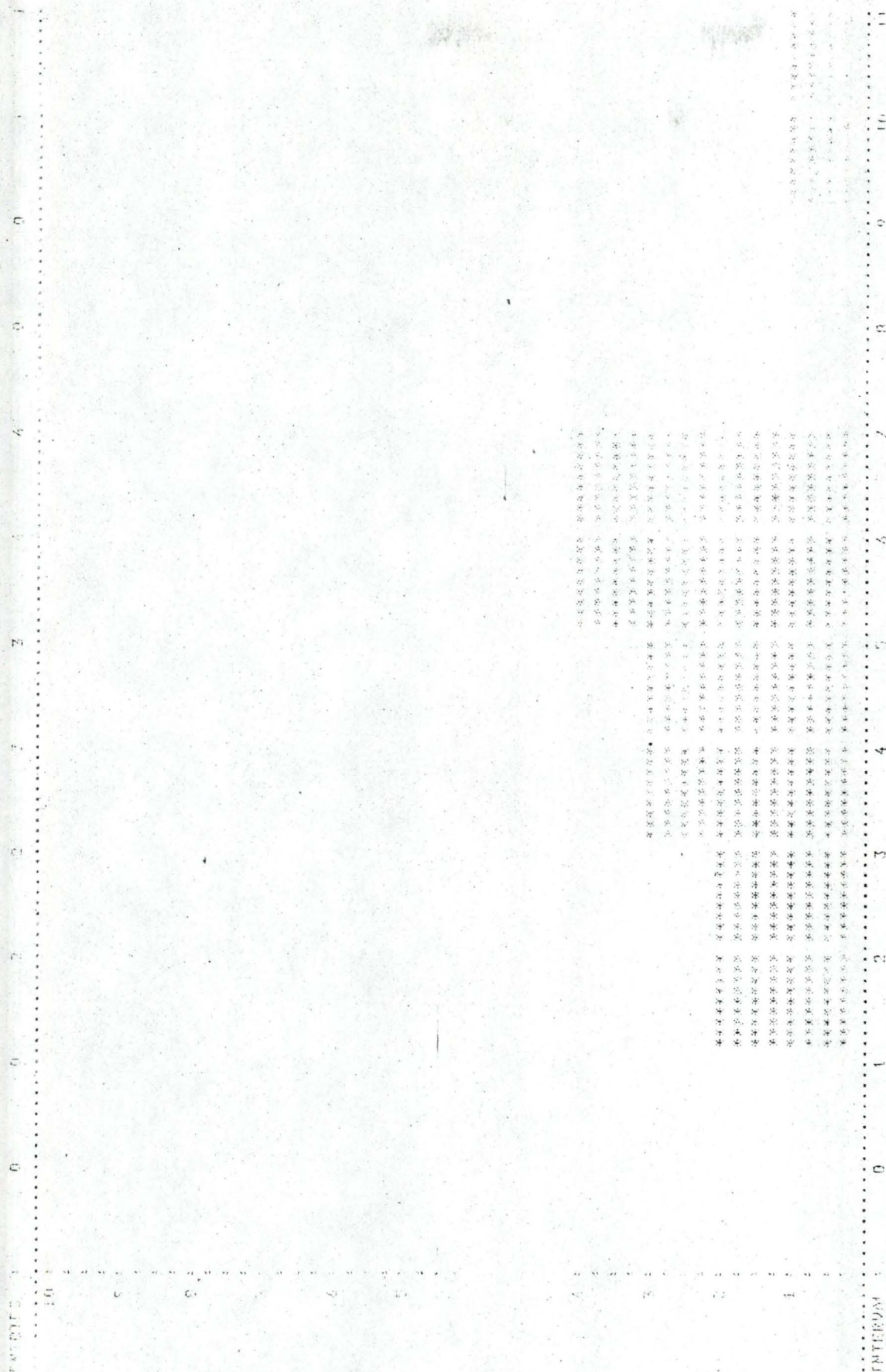
FRANQUAI ETIQUAI	7 7	0.429 0.000	0.409 0.000	1.265 0.000	0.000 0.000	0.000 0.000
---------------------	--------	----------------	----------------	----------------	----------------	----------------

# REGIONS

ENTRIES	ZERO-ENTRIES	MAX. CONTENTS	CURRENT CONTENTS	AVG. CONTENTS	AVG. TIME TRANS ALL NON ZERO
---------	--------------	------------------	---------------------	------------------	---------------------------------

CELLUSER	0	4	0	1.66	9.70
----------	---	---	---	------	------





INTERVAL WIDTH = 10.000  
 INTERVAL NO. 1 = 20.000 TO 30.000  
 INTERVAL NO. 10 = 110.000 TO 120.000

TOTAL ENTRIES = 20  
 AVERAGE = 73.320  
 MIN VALUE = 32.368  
 MAX VALUE = 208.712

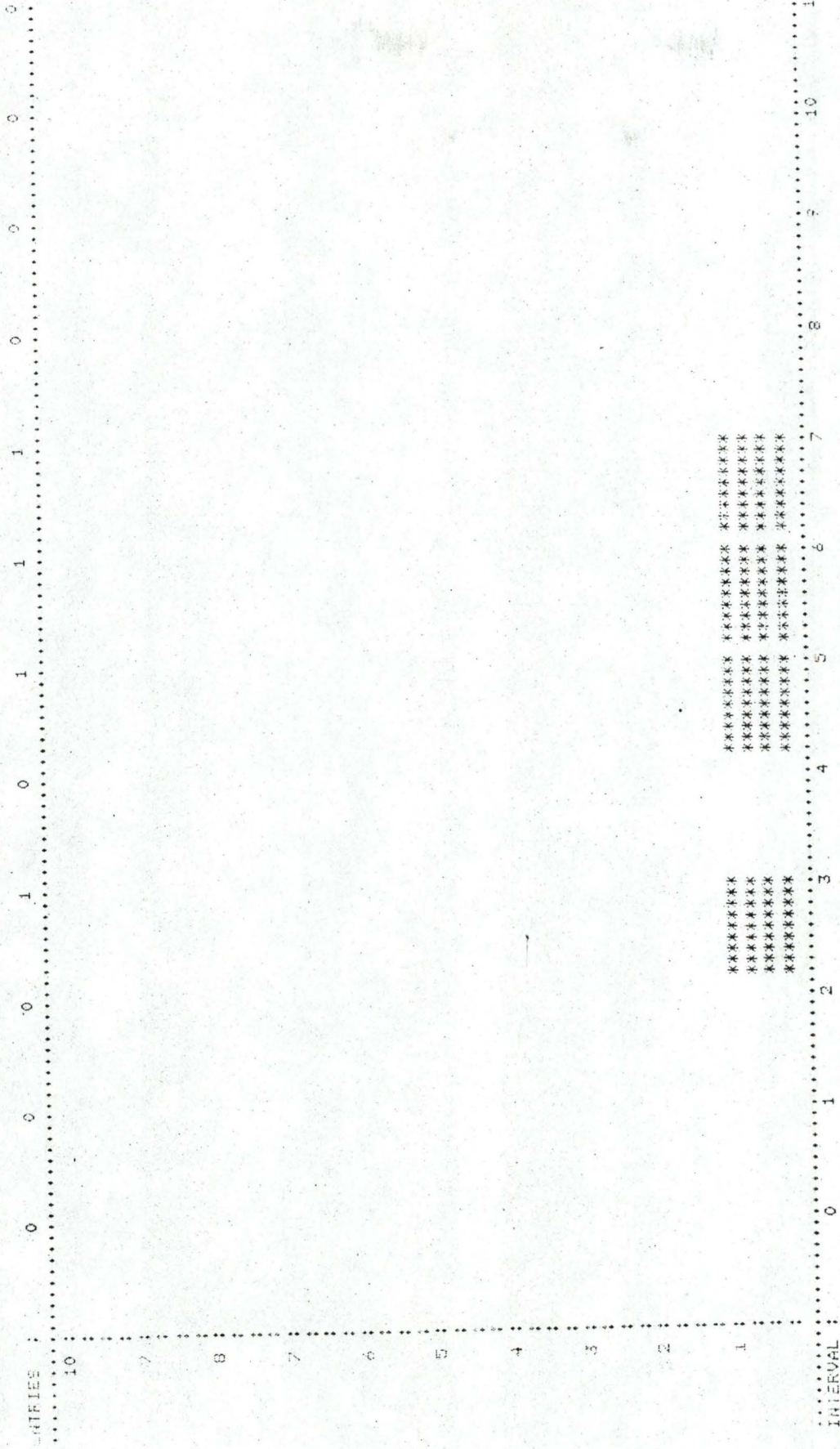






MOOREN BATEAU

TABLE A  
\*\*\*\*\*



INTERVAL WIDTH = 10.000  
INTERVAL NO. 1 = 20.000 TO

INTERVAL NO. 110.000 12

TOTAL ENTRIES = 4

AVERA = 46.809  
MAX =

ANNEXE B

LISTING DE L'EXTENSION G P S S S 5



ANNEXE B. Listing de l'extension de GPSS5 : listing joint en annexe.

BUMP



0 0 3 2 1 2 6 5 4

\*FM B16/1979/08









```

00050 COMMENT *****
00100
00150 MONTREAL GPSSS PACKAGE + VERSION 5.0 +
00200
00250 WRITTEN - FEBRUARY 1972 VERSION 4.0
00300 UPDATED - SEPTEMBER 1974 VERSION 4.1
00350 UPDATED - MAY 1977 VERSION 5.0
00400 AUTHOR - JEAN G. VAUCHER
00450 PROFESSEUR AGREGÉ
00500 DEPARTEMENT D INFORMATIQUE
00550 UNIVERSITE DE MONTREAL
00600 C.P. 6128, SUCCURSALE A
00650 MONTREAL, CANADA
00700 H3C 3J7
00750
00800 *****;
00850
00900 SIMULATION CLASS GPSSS5 ;
00950 BEGIN
01000
01050 REF (HEAD) FACILITYQ,
01100 REGIONQ,
01150 STORAGEQ,
01200 TRANSACTIONQ,
01250 TABLEQ ;
01300
01350 INTEGER TRANS_ID, PASSE, U ;
01400 REAL TIME_ORIGIN, SIMULATION_START_TIME ;
01450
01500 LINK CLASS TRANS (OPERATION,NOM,TEMPS-TRACE) ; VALUE OPERATION ;
01550 VALUE NOM; VALUE TEMPS-TRACE; INTEGER OPERATION;
01600 TEXT NOM ; REAL TEMPS-TRACE ; ;
01650
01700 LINK CLASS PT-TRACE (IDENTIFICATEUR) ; INTEGER IDENTIFICATEUR ;
01750 BEGIN
01800 REF (HEAD) FILE-TRACE ;
01850 CHARACTER MARQUE ;
01900 BOOLEAN FILE_CREATED ;
01950 FILE-TRACE :- NEW HEAD
02000
02050 END ;
02100
02150 LINK CLASS OBS (X) ; VALUE X ; REAL X ; ;
02200
02250 LINK CLASS ENTITY (IDENT) ; VALUE IDENT ; TEXT IDENT ;
02300 IF IDENT.LENGTH > 15 THEN IDENT :- IDENT.SUB(1,15) ;
02350
02400
02450
02500 COMMENT *****
02550
02600 FACILITY DEFINITION
02650
02700 *****;
02750
02800
02850 ENTITY CLASS FACILITY ;
02900 BEGIN
02950 REF (HEAD) INQ ;
03000 REF (TRANSACTION) OCCUPIER ;

```



```

03050 REF (HEAD) LISTE, LISTE2 ;
03100 INTEGER ENTRIES ;
03150 REAL TLAST, BUSY_TIME ;
03200 LISTE := NEW HEAD ;
03250 LISTE2 := NEW HEAD ;
03300 INQ := NEW HEAD ;
03350 TLAST := TIME_ORIGIN ;
03400 INTO (FACILITYQ)
03450
03500 END FACILITY DEFINITION ;
03550
03600 COMMENT *****
03650
03700 STORAGE DEFINITION
03750
03800 *****;
03850
03900 ENTITY CLASS STORAGE (CAPACITY) ; INTEGER CAPACITY ;
03950 BEGIN
04000 REF (HEAD) INQ ;
04050 REF (HEAD) LISTE, LISTE2 ;
04100 INTEGER MAX, ENTRIES, UNIT_ENTRIES ;
04150 REAL CONTENTS, INTGRL, TLAST ;
04200
04250 PROCEDURE CHECK_INQ ;
04300 BEGIN
04350 REF (TRANSACTION) CLIENT, NEXT_CLIENT ;
04400 CLIENT := INQ.FIRST ;
04450 WHILE CLIENT /= NONE AND CONTENTS \= CAPACITY DO
04500 BEGIN
04550 NEXT_CLIENT := CLIENT.SUC ;
04600 ACTIVATE CLIENT ;
04650 CLIENT := NEXT_CLIENT
04700 END
04750 END CHECK_INQ ;
04800
04850 INQ := NEW HEAD ;
04900 LISTE := NEW HEAD ;
04950 LISTE2 := NEW HEAD ;
05000 TLAST := TIME_ORIGIN ;
05050 INTO (STORAGEQ)
05100 END STORAGE DEFINITION ;
05150
05200 COMMENT *****
05250
05300 REGION DEFINITION
05350
05400 *****;
05450
05500 ENTITY CLASS REGION ;
05550 BEGIN
05600 INTEGER ENTRIES, ZERO_ENTRIES, MAX ;
05650 REAL CONTENTS, INTGRL, TLAST ;
05700
05750 TLAST := TIME_ORIGIN ;
05800 INTO (REGIONQ)
05850 END REGION DEFINITION ;
05900
05950 COMMENT *****
06000

```



```

06050      GROUP DEFINITION
06100
06150      *****;
06200
06250      CLASS GROUP (TAILLE) ; INTEGER TAILLE ;
06300      BEGIN
06350          INTEGER N ;
06400          REF (HEAD) INQ ;
06450
06500          BOOLEAN PROCEDURE READY ;
06550          READY := (N+1 = TAILLE) ;
06600
06650          INQ := NEW HEAD
06700      END GROUP DEFINITION ;
06750
06800      COMMENT *****
06850
06900      TABLE DEFINITION
06950
07000      *****;
07050
07100      ENTITY CLASS TABLE (N, LOWER, INTER) ;
07150      INTEGER N ;
07200      REAL LOWER, INTER ;
07250      BEGIN
07300          INTEGER ARRAY A [-1 : N] ;
07350          INTEGER ENTRIES ;
07400          REAL MIN, MAX, SUM ;
07450
07500          PROCEDURE ADD (X) ; REAL X ;
07550          BEGIN
07600              INTEGER INDEX ;
07650              SUM := SUM + X ;
07700              ENTRIES := ENTRIES + 1 ;
07750              IF ENTRIES = 1 THEN MIN := MAX := X
07800              ELSE IF X < MIN THEN MIN := X
07850              ELSE IF X > MAX THEN MAX := X ;
07900              INDEX := ENTIER((X - LOWER) / INTER) ;
07950              IF INDEX < 0 THEN A[-1] := A[-1] + 1
08000              ELSE IF INDEX > N THEN A[N] := A[N] + 1
08050              ELSE A[INDEX] := A[INDEX] + 1
08100          END ;
08150
08200      INTO (TABLEQ)
08250      END TABLE DEFINITION ;
08300
08350      COMMENT *****
08400
08450      TRANSACTION DEFINITION
08500
08550      *****;
08600
08650      PROCESS CLASS TRANSACTION ;
08700      BEGIN
08750          BOOLEAN TRACE_ON ;
08800          INTEGER ID ;
08850          REAL TIME_MARK, PRIORITY, LAST_REGION_ENTRY_TIME ;
08900          REAL TEMPS_ENTREE ;
08950          CHARACTER MARK_TRACE ;
09000          REF (REGION) LAST_REGION ;

```



```

09050
09100 COMMENT      .....PROCEDURE SEARCH_FILE_TRACE.....
09150      .....
09200      .....
09250
09300 PROCEDURE SEARCH_FILE_TRACE (OP, ID_ENTITY)      ; VALUE ID_ENTITY ;
09350      INTEGER OP ; TEXT ID_ENTITY ;
09400 BEGIN
09450     REF (PT_TRACE) TT ;
09500     FOR TT :- TRANSACTIONQ.FIRST, TT.SUC WHILE TT /= NONE DO
09550     INSPECT TT WHEN PT_TRACE DO
09600         IF IDENTIFICATEUR = ID THEN BEGIN
09650             NEW TRANS (OP, ID_ENTITY, TIME).INTO (FILE_TRACE) ;
09700             FILE_CREATED := TRUE ;
09750             MARQUE := MARK_TRACE ;
09800             GO TO FIN
09850             END ;
09900
09950 FIN : END ;
10000
10050
10100 COMMENT *****
10150
10200     ENTER_FACILITY
10250
10300 *****;
10350
10400     PROCEDURE ENTER_FACILITY (F) ; NAME F ; REF (FACILITY) F ;
10450     BEGIN
10500         IF F == NONE THEN F :- NEW FACILITY ("ERR") ;
10550         INSPECT F DO
10600             BEGIN
10650                 IF TRACE_ON THEN SEARCH_FILE_TRACE (0, IDENT) ;
10700                 IF NOT COLLECT_AUTOM THEN BEGIN
10750                     NEW OBS (WAITING_FACILITY(F)). INTO (LISTE);
10800                     IF I_C_NOM == F AND I_C_TYP = 0
10850                         AND ARRET_SIMULATION
10900                     THEN ACTIVATE NEW INTERVALLE (LISTE, LISTE.CARDINAL)
10950                     END ;
11000                 TEMPS_ENTREE := TIME ;
11050                 IF OCCUPIER == THIS TRANSACTION THEN ERREUR (6, F)
11100                 ELSE IF OCCUPIER /= NONE THEN
11150                     BEGIN
11200                         PRIORITY_INTRO (INQ) ;
11250                         PASSIVATE ;
11300                         THIS TRANSACTION . OUT
11350                     END
11400                 ELSE
11450                     BEGIN
11500                         OCCUPIER :- THIS TRANSACTION ;
11550                         TLAST := TIME
11600                     END ;
11650                     ENTRIES := ENTRIES + 1 ;
11700                     NEW OBS (TIME - TEMPS_ENTREE).INTO (LISTE2) ;
11750                     IF I_C_NOM == F AND I_C_TYP = 1
11800                         AND ARRET_SIMULATION
11850                     THEN ACTIVATE NEW INTERVALLE (LISTE2, LISTE2.CARDINAL) ;
11900                     END
11950     END ENTER_FACILITY ;
12000

```



```

12050 COMMENT *****
12100
12150 LEAVE_FACILITY
12200
12250 *****;
12300
12350 PROCEDURE LEAVE_FACILITY (F) ; REF (FACILITY) F ;
12400 BEGIN
12450 INSPECT F DO
12500 BEGIN
12550 IF TRACE_ON THEN SEARCH_FILE_TRACE (1,IDENT) ;
12600 IF NOT COLLECT_AUTOM THEN BEGIN
12650 NEW OBS (WAITING_FACILITY(F)). INTO (LISTE) ;
12700 IF I_C_NOM == F AND I_C_TYP = 0
12750 AND ARRET_SIMULATION
12800 THEN ACTIVATE NEW INTERVALLE (LISTE,LISTE.CARDINAL) ;
12850 END ;
12900 IF OCCUPIER /= THIS TRANSACTION THEN ERREUR (3,F)
12950 ELSE
13000 BEGIN
13050 OCCUPIER := INQ.FIRST ;
13100 IF OCCUPIER == NONE THEN
13150 BUSY_TIME := BUSY_TIME + TIME - TLAST
13200 ELSE ACTIVATE OCCUPIER DELAY 0
13250 END
13300 END
13350
13400 OTHERWISE ERREUR (10, NONE )
13450 END LEAVE_FACILITY ;
13500
13550 COMMENT *****
13600
13650 ENTER_STORAGE
13700
13750 *****;
13800
13850 PROCEDURE ENTER_STORAGE (S, REQUIRED) ;
13900 NAME S ; REF (STORAGE) S ;
13950 INTEGER REQUIRED ;
14000 BEGIN
14050 IF S == NONE THEN S := NEW STORAGE ("ERR", 1000000) ;
14100 INSPECT S DO
14150 BEGIN
14200 IF TRACE_ON THEN SEARCH_FILE_TRACE (0,IDENT) ;
14250 IF NOT COLLECT_AUTOM THEN BEGIN
14300 NEW OBS (WAITING_STORAGE(S)). INTO (LISTE) ;
14350 IF I_C_NOM == S AND I_C_TYP = 0
14400 AND ARRET_SIMULATION
14450 THEN ACTIVATE NEW INTERVALLE (LISTE,LISTE.CARDINAL) ;
14500 END ;
14550 IF REQUIRED > CAPACITY THEN ERREUR (4,S)
14600 ELSE
14650 BEGIN
14700 PRIORITY_INT0 (INQ) ;
14750 TEMPS_ENTREE := TIME ;
14800 WHILE CONTENTS + REQUIRED > CAPACITY DO PASSIVATE ;
14850 NEW OBS (TIME - TEMPS_ENTREE).INTO (LISTE2) ;
14900 IF I_C_NOM == S AND I_C_TYP = 1
14950 AND ARRET_SIMULATION
15000 THEN ACTIVATE NEW INTERVALLE (LISTE2,LISTE2.CARDINAL) ;

```



```

15050      THIS TRANSACTION . OUT ;
15100      ENTRIES := ENTRIES + 1 ;
15150      UNIT_ENTRIES := UNIT_ENTRIES + REQUIRED ;
15200      ACCUM (INTGRL, TLAST, CONTENTS, REQUIRED) ;
15250      IF CONTENTS > MAX THEN MAX := CONTENTS ;
15300      HOLD (0)
15350      END
15400      END
15450      END ENTER_STORAGE ;
15500
15550      COMMENT *****
15600
15650      LEAVE_STORAGE
15700
15750      *****;
15800
15850      PROCEDURE LEAVE_STORAGE (S, RELEASED) ;
15900      REF (STORAGE) S ;
15950      INTEGER RELEASED ;
16000      INSPECT S DO
16050      BEGIN
16100          IF TRACE_ON THEN SEARCH_FILE_TRACE (1, IDENT) ;
16150          IF NOT COLLECT_AUTOM THEN BEGIN
16200              NEW OBS (WAITING_STORAGE(S)). INTO (LISTE) ;
16250              IF I_C_NOM == S AND I_C_TYP = 0
16300                  AND ARRET_SIMULATION
16350              THEN ACTIVATE NEW INTERVALLE (LISTE, LISTE.CARDINAL) ;
16400              END ;
16450          ACCUM (INTGRL, TLAST, CONTENTS, -RELEASED) ;
16500          IF CONTENTS < 0 THEN
16550              BEGIN
16600                  CONTENTS := 0 ;
16650                  ERREUR (5, S)
16700              END ;
16750          CHECK_INQ
16800      END
16850      OTHERWISE ERREUR (11, NONE) ;
16900
16950      COMMENT *****
17000
17050      ENTER_REGION
17100
17150      *****;
17200
17250      PROCEDURE ENTER_REGION (R) ; NAME R ; REF (REGION) R ;
17300      BEGIN
17350          IF R == NONE THEN R := NEW REGION ("ERR") ;
17400          LAST_REGION := R ;
17450          LAST_REGION_ENTRY_TIME := TIME ;
17500          INSPECT R DO
17550          BEGIN
17600              ENTRIES := ENTRIES + 1 ;
17650              ACCUM (INTGRL, TLAST, CONTENTS, 1) ;
17700              IF CONTENTS > MAX THEN MAX := CONTENTS
17750          END
17800      END ENTER_REGION ;
17850
17900      COMMENT *****
17950
18000      LEAVE_REGION

```



```

18050
18100 *****;
18150
18200 PROCEDURE LEAVE_REGION (R) ; REF (REGION) R ;
18250 INSPECT R DO
18300 IF CONTENTS = 0 THEN ERREUR (7,R)
18350 ELSE
18400 BEGIN
18450 IF LAST_REGION == R AND LAST_REGION_ENTRY_TIME = TIME
18500 THEN ZERO_ENTRIES := ZERO_ENTRIES + 1 ;
18550 ACCUM (INTGRL, TLAST, CONTENTS, -1)
18600 END
18650 OTHERWISE ERREUR (12, NONE) ;
18700
18750 COMMENT *****
18800 PRIORITY_INT0
18850
18900 *****;
18950
19000 PROCEDURE PRIORITY_INT0 (Q) ; REF (HEAD) Q ;
19050 BEGIN
19100 REF (TRANSACTION) P ;
19150 P := Q.FIRST ;
19200 IF P == NONE THEN INTO (Q)
19250 ELSE IF PRIORITY < P.PRIORITY OR
19300 (PRIORITY = P.PRIORITY AND PRIORITY < 0)
19350 THEN PRECEDE (P)
19400 ELSE
19450 BEGIN
19500 P := Q.LAST ;
19550 WHILE PRIORITY < P.PRIORITY DO P := P.PRED ;
19600 FOLLOW (P)
19650 END
19700 END PRIORITY_INT0 ;
19750
19800 COMMENT *****
19850
19900 WAIT_UNTIL
19950
20000 *****;
20050
20100 PROCEDURE WAIT_UNTIL (B) ; NAME B ; BOOLEAN B ;
20150 IF NOT B THEN
20200 BEGIN
20250 ACTIVATE WAIT_MONITOR AFTER NEXTEV ;
20300 PRIORITY_INT0 (WAITQ) ;
20350 PASSIVATE ;
20400 WHILE NOT B DO
20450 IF SUC == NONE
20500 THEN RESUME(WAIT_MONITOR)
20550 ELSE RESUME(SUC);
20600 OUT ;
20650 WAIT_ACTION := TRUE ;
20700 ACTIVATE THIS PROCESS;
20750 END WAIT_UNTIL ;
20800
20850 COMMENT *****
20900
20950 JOIN
21000

```



\*\*\*\*\*;

PROCEDURE JOIN (G) ; REF (GROUP) G ;

BEGIN

REF (PROCESS) P ;

INSPECT G DO

BEGIN

N := N + 1 ;

IF N < TAILLE THEN

BEGIN

WAIT(INQ) ;

OUT

END

ELSE

BEGIN

N := 0 ;

P := INQ.FIRST ;

WHILE P /= NONE DO

BEGIN

ACTIVATE P DELAY 0 ;

P := P.SUC

END ;

HOLD (0)

END

END

OTHERWISE ERREUR (8, NONE )

END JOIN ;

TIME\_MARK := GPSSS\_TIME ;

ID := TRANS\_ID := TRANS\_ID + 1 ;

IF TRACE\_GEN THEN BEGIN

IF MAX\_TRACE >= ID

THEN BEGIN TRACE\_ON := TRUE ;

NEW PT\_TRACE (ID) .INTO (TRANSACTIONQ) ;

END ;

END ;

END CLASS TRANSACTION ;

COMMENT \*\*\*\*\*

OBSERVATION DEFINITION

\*\*\*\*\*;

INTEGER TIME\_BTW\_OBS ;

PROCESS CLASS OBSERVATION ;

BEGIN

REF (ENTITY) P ;

ACTIVATE NEW OBSERVATION DELAY TIME\_BTW\_OBS ;

FOR P := FACILITYQ.FIRST, STORAGEQ.FIRST DO

WHILE P /= NONE DO BEGIN

INSPECT P WHEN FACILITY DO BEGIN

NEW OBS (WAITING\_FACILITY(P)).INTO (LISTE) ;

IF I\_C\_NOM == P AND I\_C\_TYP = 0



```

24050                                AND ARRET_SIMULATION
24100                                THEN ACTIVATE NEW INTERVALLE (LISTE,LISTE.CARDINAL)
24150                                END
24200                                WHEN STORAGE DO BEGIN
24250                                    NEW OBS (WAITING_STORAGE(P)) .INTO (LISTE) ;
24300                                    IF I-C-NOM == P AND I-C-TYP = 0
24350                                        AND ARRET_SIMULATION
24400                                        THEN ACTIVATE NEW INTERVALLE (LISTE,LISTE.CARDINAL)
24450                                        END;
24500                                P := P.SUC ;
24550                                END ;
24600                                END CLASS OBSERVATION ;
24650
24700
24750
24800
24850                                COMMENT *****
24900                                INTERVALLE DEFINITION
24950                                ***** ;
25000
25050                                REAL MOY , INTERMIN , INTERMAX ;
25100
25150                                PROCESS CLASS INTERVALLE (FILE,NB) ; REF (HEAD) FILE ;
25200                                INTEGER NB ;
25250                                BEGIN
25300                                    REF (OBS) Z ;
25350                                    INTEGER I , J , K , NB_BLOCS , METHODE ;
25400                                    REAL ARRAY TAB[1:NB] ;
25450                                    REAL NUM , DENOM , SOMME , VARIANCE , ECART_TYPE ;
25500
25550                                COMMENT remise a zero des variables globales ;
25600                                MOY := INTERMIN := INTERMAX := 0 ;
25650
25700                                COMMENT mise en table des observations et calcul de leur moyenne ;
25750                                IF NB = 0 THEN BEGIN
25800                                    COMMENT OUTTEXT("NO OBSERVATIONS") ;
25850                                    GO TO FIN
25900                                END ;
25950                                FOR Z := FILE.FIRST, Z.SUC WHILE Z/=NONE DO
26000                                    BEGIN
26050                                        SOMME := SOMME + Z.X ;
26100                                        I := I + 1 ;
26150                                        TAB[I] := Z.X ;
26200
26250                                    END ;
26300                                    MOY := SOMME / NB ;
26350                                    SOMME := 0 ;
26400
26450                                COMMENT calcul du DENOM = 1/nb somme de I jusque NB (Xi-moy)**2 ;
26500                                FOR I:=1 STEP 1 UNTIL NB DO
26550                                    DENOM := DENOM + (TAB[I]-MOY)**2 ;
26600                                IF DENOM = 0 THEN BEGIN
26650                                    COMMENT OUTTEXT("VALEURS OBSERVEES NULLES");
26700                                    GO TO FIN
26750                                END
26800                                ELSE DENOM := DENOM / NB ;
26850
26900                                COMMENT calcul du NUM = 1/nb-k somme de i jusque nb-k
26950                                (Xi-moy)(X[i+k]-moy) et test du rapport num/denom ;
27000

```



```

27050 FOR K:=1 STEP 1 UNTIL NB DO BEGIN
27100   FOR I:=1 STEP 1 UNTIL NB-K DO
27150     NUM := NUM + (TAB[I]-MOY)*(TAB[I+K]-MOY) ;
27200   IF NB = K THEN GO TO CHOIX
27250     ELSE NUM := NUM / (NB-K) ;
27300   IF ABS(NUM/DENOM) <= PARAM THEN GO TO CHOIX ;
27350   NUM := 0 ;
27400   END ;
27450
27500 COMMENT choix de la METHODE1 ou de la METHODE2
27550   pour le calcul des intervalles de confiance ;
27600 CHOIX : IF NB//K <= 4 THEN GO TO METHODE1 ;
27650
27700 COMMENT *****
27750   METHODE2
27770   ***** ;
27790
27800 COMMENT calcul des moyennes par bloc ;
27850   FOR J:=1 STEP K UNTIL NB DO
27900     BEGIN
27950       FOR I:=J STEP 1 UNTIL K+J-1 DO
28000         BEGIN
28050           SOMME := SOMME + TAB[I] ;
28100           IF I = NB THEN BEGIN
28150             K := NB-J+1 ;
28200             GO TO OUT
28250           END ;
28300 OUT : END ;
28350       NB_BLOCS := NB_BLOCS + 1 ;
28400       TAB[NB_BLOCS] := SOMME / K ;
28450       SOMME := 0 ;
28500     END ;
28550
28600 COMMENT calcul de la variance = 1 / nb_blocs -1
28650   somme i=1,nb_blocs Xj**2 -
28700   1/nb_blocs (somme i=1,nb_blocs Xj)**2 ;
28720   MOY := 0 ;
28740
28750   FOR I:=1 STEP 1 UNTIL NB_BLOCS DO
28800     BEGIN
28850       SOMME := SOMME + TAB[I]**2 ;
28900       VARIANCE := VARIANCE + TAB[I] ;
28950       MOY := MOY + TAB[I] ;
29000     END ;
29050     VARIANCE := (SOMME-(VARIANCE**2)/NB_BLOCS)/
29100     (NB_BLOCS - 1) ;
29120   ECART_TYPE := VARIANCE ** .5 ;
29135
29150 COMMENT calcul de la moyenne des moyennes ;
29200   MOY := MOY / NB_BLOCS ;
29320
29340 COMMENT choix de la solution BIENAYME ou NORMALE
29350   pour le calcul des intervalles de confiance (methode2) ;
29400
29425   IF NB_BLOCS > 30 THEN BEGIN
29450     METHODE := 4 ;
29452     SOMME := 1.96 * ECART_TYPE ;
29454   END
29456   ELSE BEGIN
29458

```



```

29460 METHODE := 3 ;
29462 SOMME := 4.47 * ECART_TYPE ;
29464 END ;
29466 GO TO FINAL ;
29600 COMMENT *****
29650 METHODE1
29700 ***** ;
29725
29750 METHODE1 :
29800 COMMENT calcul de la somme des carres des observations ;
29850 SOMME := 0 ;
29900 FOR I := 1 STEP 1 UNTIL NB DO SOMME:=SOMME+TAB[I]**2 ;
29950 VARIANCE := (SOMME/NB) - (MOY**2) ;
30000 ECART_TYPE := VARIANCE ** .5 ;
30050
30100 COMMENT choix de la solution BIENAYME ou NORMALE pour le calcul
30150 d'intervalles de confiance (Methode1) ;
30200 IF NB > 30
30250 THEN BEGIN
30300 METHODE := 2 ;
30350 SOMME := (1.96*ECART_TYPE) / (NB**.5) ;
30400 END
30450 ELSE BEGIN
30500 METHODE := 1 ;
30550 SOMME := (4.47*ECART_TYPE) / (NB**.5) ;
30600 END ;
30650
30700
30750 FINAL : INTERMIN := MOY - SOMME ;
30800 INTERMAX := MOY + SOMME ;
30850
30900 COMMENT tester la condition sur l'intervalle de confiance ;
30950 IF ARRET_SIMULATION THEN BEGIN
31000
31050 COMMENT edition du resultat :
31100 si METHODE = 1 BIENAYME (Methode1)
31150 2 NORMALE (Methode1)
31200 3 BIENAYME (Methode2)
31250 4 NORMALE (Methode2) ;
31300
31350 SKIP(0) ; SETPOS(12) ;
31400 OUTINT(NB,4) ;
31450 IF METHODE = 3 OR METHODE = 4 THEN BEGIN
31500 SETPOS(24) ; OUTINT(NB_BLOCS,4) ;
31550 SETPOS(38) ; OUTTEXT("2") ;
31600 END
31650 ELSE BEGIN
31700 SETPOS(38) ; OUTTEXT("1") ;
31750 END ;
31800 IF METHODE = 1 OR METHODE = 3 THEN SETPOS(44)
31850 ELSE SETPOS(55) ;
31900 OUTFIX(SOMME,3,10) ;
31950
32000
32050 IF SOMME >= LONG_ADM
32100 THEN BEGIN
32150 SKIP(2) ;
32200 OUTTEXT("ECART TYPE : "); OUTFIX(ECART_TYPE,3,15);SKIP(0);
32250 OUTTEXT("LONGUEUR DEMANDEE : "); OUTFIX(LONG_ADM,3,15); SKIP(0);
32300 OUTTEXT("LONGUEUR REELLE : "); OUTFIX(SOMME,3,15); SKIP(5) ;

```



```

32350
32400
32450      CLEAR_SQS ;
32500
32550      ARRET_SIMULATION := FALSE ;
32600      REACTIVATE MAIN ;
32650
32700
32750      END ;
32800
32850      END ;
32900
32950      FIN : END PROCEDURE INTERVALLE ;
33000
33050      COMMENT *****
33100      WAIT_UNTIL PARAPHENALIA
33150      *****;
33200
33250      REF (HEAD) WAITQ ;
33300      REF (WAIT_MONITEUR) WAIT_MONITOR ;
33350      BOOLEAN WAIT_ACTION ;
33400
33450      PROCESS CLASS WAIT_MONITEUR ;
33500      WHILE TRUE DO
33550      BEGIN
33600          WAIT_ACTION := FALSE ;
33650          RESUME (WAITQ . FIRST);
33700          WHILE NOT WAIT_ACTION DO
33750          BEGIN
33800              REACTIVATE CURRENT AFTER NEXTEV;
33850              RESUME (WAITQ . FIRST);
33900          END ;
33950          IF WAITQ . EMPTY THEN PASSIVATE;
34000      END ;
34050
34100
34150      COMMENT *****
34200      *****
34250      PROCEDURES UTILITAIRES
34300      *****;
34350
34400      PROCEDURE SKIP (N) ;
34450      INTEGER N ;
34500      BEGIN
34550          OUTIMAGE ;
34600          IF N > 0 THEN EJECT (LINE + N)
34650          END SKIP ;
34700
34750      REAL PROCEDURE GPSSS_TIME ;
34800      GPSSS_TIME := TIME - SIMULATION_START_TIME ;
34850
34900      PROCEDURE CLEAR_SQS ;
34950      WHILE CURRENT.NEXTEV /= NONE DO CANCEL(CURRENT.NEXTEV) ;
35000
35050      PROCEDURE RESTART ;
35100      BEGIN
35150          IF CURRENT /= MAIN THEN ERREUR(9, NONE)
35200          ELSE
35250          BEGIN
35300              ERROR_REPORT ;

```



```

35350 STANDARD_REPORT ;
35400 PASSE := PASSE + 1 ;
35450 COMMENT CANCEL ALL RESOURCES ;
35500 FACILITYQ.CLEAR ;
35550 REGIONQ.CLEAR ;
35600 STORAGEQ.CLEAR ;
35650 TABLEQ.CLEAR ;
35700 COMMENT CANCEL ALL EVENTS ;
35750 CLEAR_SQS ;
35800 SIMULATION_START_TIME := TIME ;
35850 TRANS_ID := 0 ;
35900 U := 987654321
35950 END
36000 END RESTART ;
36050
36100 PROCEDURE RESET ;
36150 BEGIN
36200   REF (ENTITY) P ;
36250   TIME_ORIGIN := TIME ;
36300   FOR P := FACILITYQ.FIRST, REGIONQ.FIRST,
36350     STORAGEQ.FIRST, TABLEQ.FIRST DO
36400     WHILE P /= NONE DO
36450       BEGIN
36500         INSPECT P
36550         WHEN FACILITY DO
36600           BEGIN
36650             BOOLEAN SBUS ;
36700             SBUS := OCCUPIER /= NONE ;
36750             ENTRIES := IF SBUS THEN 1 ELSE 0 ;
36800             BUSY_TIME := 0 ;
36850             TLAST := TIME
36900           END
36950         WHEN STORAGE DO
37000           BEGIN
37050             ENTRIES := 0 ;
37100             INTGRL := 0 ;
37150             UNIT_ENTRIES := CONTENTS ;
37200             TLAST := TIME ;
37250             MAX := CONTENTS
37300           END
37350         WHEN REGION DO
37400           BEGIN
37450             ZERO_ENTRIES := 0 ;
37500             INTGRL := 0 ;
37550             MAX := ENTRIES := CONTENTS
37600           END
37650         WHEN TABLE DO
37700           BEGIN
37750             INTEGER I ;
37800             ENTRIES := 0 ;
37850             MIN := MAX := SUM := 0 ;
37900             FOR I := -1 STEP 1 UNTIL N DO A[I] := 0
37950           END ;
38000         P := P.SUC
38050       END
38100     END ;
38150
38200 COMMENT *****
38250 ENQUIRY PROCEDURES
38300

```



```

38350 *****;
38400
38450 INTEGER PROCEDURE CONTENTS_FACILITY (F) ; REF (FACILITY) F ;
38500 INSPECT F DO
38550 IF OCCUPIER /= NONE THEN CONTENTS_FACILITY := 1 ;
38600
38650 INTEGER PROCEDURE WAITING_FACILITY (F) ; REF (FACILITY) F ;
38700 INSPECT F DO
38750 WAITING_FACILITY := INQ.CARDINAL ;
38800
38850 INTEGER PROCEDURE CONTENTS_STORAGE (S) ; REF (STORAGE) S ;
38900 INSPECT S DO
38950 CONTENTS_STORAGE := CONTENTS ;
39000
39050 INTEGER PROCEDURE WAITING_STORAGE (S) ; REF (STORAGE) S ;
39100 INSPECT S DO
39150 WAITING_STORAGE := INQ.CARDINAL ;
39200
39250 INTEGER PROCEDURE CONTENTS_REGION (R) ; REF (REGION) R ;
39300 INSPECT R DO
39350 CONTENTS_REGION := CONTENTS ;
39400
39450 INTEGER PROCEDURE WAITING_REGION (R) ; REF (REGION) R ;
39500 WAITING_REGION := 0 ;
39550
39600 INTEGER PROCEDURE CONTENTS_GROUP (G) ; REF (GROUP) G ;
39650 INSPECT G DO
39700 CONTENTS_GROUP := N ;
39750
39800 INTEGER PROCEDURE WAITING_GROUP (G) ; REF (GROUP) G ;
39850 WAITING_GROUP := 0 ;
39900
39950 INTEGER PROCEDURE CONTENTS_TABLE (T) ; REF (TABLE) T ;
40000 INSPECT T DO
40050 CONTENTS_TABLE := ENTRIES ;
40100
40150 INTEGER PROCEDURE WAITING_TABLE (T) ; REF (TABLE) T ;
40200 WAITING_TABLE := 0 ;
40250
40300 COMMENT *****
40350
40400 REPORT GENERATOR
40450
40500 *****;
40550
40600 PROCEDURE STANDARD_REPORT ;
40650 BEGIN
40700
40750 REF (ENTITY) P ;
40800 REAL DTIME ;
40850
40900
40950
41000 PROCEDURE FACILITIES_REPORT ;
41050 BEGIN
41100 BOOLEAN SBUS ;
41150 IF FACILITYQ.CARDINAL + 5 + LINE > 60 THEN EJECT(1) ;
41200 OUTTEXT("FACILITIES ") ; SKIP(0) ;
41250 OUTTEXT("*****") ; SKIP(1) ;
41300 SETPOS(25) ;

```



```

41350 OUTTEXT ("AVERAGE AVERAGE") ;
41400 SKIP(0) ;
41450 OUTTEXT (" UTILISATION") ;
41500 OUTTEXT (" ENTRIES TRANSIT TIME STATUS") ;
41550 SKIP(1) ;
41600 FOR P :- FACILITYQ.FIRST, P.SUC WHILE P /= NONE DO
41650 INSPECT P WHEN FACILITY DO
41700 BEGIN
41750 SBUS := OCCUPIER /= NONE ;
41800 IF SBUS THEN BUSY_TIME:=BUSY_TIME+TIME-TLAST ;
41850 OUTTEXT (IDENT) ; SETPOS (18) ;
41900 OUTFIX(BUSY_TIME/DTIME,2,14) ;
41950 OUTINT(ENTRIES,14) ;
42000 IF ENTRIES \= 0 THEN
42050 OUTFIX(BUSY_TIME/ENTRIES,2,15) ;
42100 SETPOS(69) ;
42150 IF SBUS THEN OUTTEXT("BUSY")
42200 ELSE OUTTEXT("FREE") ;
42250 SKIP(0) ;
42300 END ;
42350
42400 SKIP(1) ;
42450 OUTTEXT("FILE D'ATTENTE : FACILITIES") ; SKIP(0) ;
42500 OUTTEXT("-----") ; SKIP(0) ;
42550 IMPRESSION ;
42600 FOR P :- FACILITYQ.FIRST, P.SUC WHILE P /= NONE DO
42650 INSPECT P WHEN FACILITY DO
42700 BEGIN
42750 SKIP(0) ;
42800 OUTTEXT(IDENT) ; SETPOS(18) ;
42850 OUTINT(LISTE.CARDINAL,15) ;
42900 ACTIVATE NEW INTERVALLE(LISTE,LISTE.CARDINAL) ;
42950 SETPOS (33) ; OUTFIX(MOY,3,15) ;
43000 SETPOS (48) ; OUTFIX(INTERMIN,3,10) ;
43050 SETPOS (58) ; OUTFIX(INTERMAX,3,10) ;
43100
43150 ACTIVATE NEW INTERVALLE (LISTE2,LISTE2.CARDINAL) ;
43200 SETPOS (68) ; OUTFIX(MOY,3,15) ;
43250 SETPOS (83) ; OUTFIX(INTERMIN,3,10) ;
43300 SETPOS (93) ; OUTFIX(INTERMAX,3,10) ;
43350 END ;
43400 END FACILITIES_REPORT ;
43450
43500 PROCEDURE STORAGES_REPORT ;
43550 BEGIN
43600 IF STORAGEQ.CARDINAL + 5 + LINE > 60 THEN EJECT(1) ;
43650 OUTTEXT("* STORAGES *") ; SKIP(0) ;
43700 OUTTEXT("*****") ; SKIP(1) ;
43750 SETPOS (36) ;
43800 OUTTEXT ("AVG. AVG. THRU TIME") ;
43850 OUTTEXT (" CONTENTS") ;
43900 SKIP(0) ;
43950 SETPOS (21) ;
44000 OUTTEXT ("CAPACITY CONTENTS UTIL.") ;
44050 OUTTEXT (" ENTRIES / UNIT MAX NOW") ;
44100 SKIP (1) ;
44150 FOR P :- STORAGEQ.FIRST,P.SUC WHILE P /= NONE DO
44200 INSPECT P WHEN STORAGE DO
44250 BEGIN
44300 ACCUM(INTGRI.TLAST.CONTENTS,0) ;

```



```

44350      OUTTEXT (IDENT) ; SETPOS (16) ;
44400      OUTINT(CAPACITY,11) ;
44450      OUTFIX(INTGRL/DTIME,2,14) ;
44500      IF CAPACITY = 0 THEN SETPOS(52)
44550      ELSE OUTFIX(INTGRL / (DTIME * CAPACITY),4,11) ;
44600      OUTINT(ENTRIES,10) ;
44650      IF UNIT_ENTRIES = 0 THEN SETPOS(75)
44700      ELSE OUTFIX (INTGRL / UNIT_ENTRIES,2,13) ;
44750      OUTINT(MAX,9) ;
44800      OUTINT(CONTENTS,7) ;
44850      SKIP(0) ;
44900      END ;
44950
45000      SKIP(1) ;
45050      OUTTEXT("FILE D'ATTENTE : STORAGES") ; SKIP(0) ;
45100      OUTTEXT("-----") ; SKIP(0) ;
45150      IMPRESSION ;
45200      FOR P :- STORAGEQ.FIRST, P.SUC WHILE P/=NONE DO
45250      INSPECT P WHEN STORAGE DO
45300      BEGIN
45350          SKIP(0) ;
45400          OUTTEXT(IDENT) ; SETPOS(18) ;
45450          OUTINT(LISTE.CARDINAL,15) ;
45500          ACTIVATE NEW INTERVALLE(LISTE,LISTE.CARDINAL) ;
45550          SETPOS (33) ; OUTFIX(MOY,3,15) ;
45600          SETPOS (48) ; OUTFIX(INTERMIN,3,10) ;
45650          SETPOS (58) ; OUTFIX(INTERMAX,3,10) ;
45700
45750          ACTIVATE NEW INTERVALLE (LISTE2,LISTE2.CARDINAL) ;
45800          SETPOS (68) ; OUTFIX(MOY,3,15) ;
45850          SETPOS (83) ; OUTFIX(INTERMIN,3,10) ;
45900          SETPOS (93) ; OUTFIX(INTERMAX,3,10) ;
45950      END ;
46000      END STORAGES_REPORT ;
46050
46100      PROCEDURE IMPRESSION ;
46150      BEGIN
46200          SETPOS (27) ;
46250          OUTTEXT("NOMBRE NOMBRE INTERVALLE ") ;
46300          OUTTEXT(" TEMPS INTERVALLE") ; SKIP(0) ;
46350          SETPOS(27) ;
46400          OUTTEXT("D'OBS. MOYEN MIN MAX ") ;
46450          OUTTEXT(" MOYEN MIN MAX") ; SKIP(1) ;
46500      END PROCEDURE IMPRESSION ;
46550
46600
46650      PROCEDURE REGIONS_REPORT ;
46700      BEGIN
46750          IF REGIONQ.CARDINAL + 5 + LINE > 50 THEN EJECT(1) ;
46800          OUTTEXT ("* REGIONS *") ; SKIP(0) ;
46850          OUTTEXT ("*****") ; SKIP(1) ;
46900          SETPOS (52) ;
46950          OUTTEXT ("MAX. CURRENT AVG. ") ;
47000          OUTTEXT ("AVG. TIME/TRANS") ;
47050          SKIP(0) ;
47100          OUTTEXT (" ENTRIES ZERO_ENTRIES") ;
47150          OUTTEXT (" CONTENTS ") ;
47200          OUTTEXT ("CONTENTS CONTENTS ALL NON ZERO") ;
47250          SKIP (1) ;
47300          FOR P :- REGIONQ.FIRST,P.SUC WHILE P /= NONE DO

```



```

47350      INSPECT P WHEN REGION DO
47400      BEGIN
47450          ACCUM (INTGRL, TLAST, CONTENTS, 0) ;
47500          OUTTEXT (IDENT) ; SETPOS (16) ;
47550          OUTINT (ENTRIES, 10) ;
47600          OUTINT (ZERO_ENTRIES, 15) ;
47650          OUTINT (MAX, 15) ;
47700          OUTINT (CONTENTS, 13) ;
47750          OUTFIX (INTGRL / DTIME, 2, 13) ;
47800          IF ENTRIES \= 0 THEN
47850              BEGIN
47900                  OUTFIX (INTGRL / ENTRIES, 2, 15) ;
47950                  IF ENTRIES \= ZERO_ENTRIES THEN
48000                      OUTFIX (INTGRL / (ENTRIES - ZERO_ENTRIES), 2, 15)
48050              END ;
48100          SKIP (0) ;
48150      END
48200  END REGIONS_REPORT ;
48250
48300  PROCEDURE TABLES_REPORT ;
48350  BEGIN
48400      BOOLEAN DETAIL ;
48450      INTEGER CPL, LPSS, TL, I, J, K ;
48500
48550  PROCEDURE HISTO (T) ; REF (TABLE) T ;
48600  BEGIN
48650      TEXT STARS ;
48700      REAL SCALELEVEL, LINESTEP ;
48750      INTEGER FREQMAX, CHAMP, NBCAR, SCALE, SCALESTEP ;
48800
48850      INSPECT T DO
48900      BEGIN
48950          COMMENT TROUVER LA FREQUENCE MAXIMUM ;
49000          FREQMAX := A[-1] ;
49050          FOR I := 0 STEP 1 UNTIL N DO
49100              IF FREQMAX < A[I] THEN FREQMAX := A[I] ;
49150          COMMENT TROUVER L ECHELLE (MIN = 10) ;
49200          SCALE := 10 ;
49250          NBCAR := 2 ;
49300          IF FREQMAX > 10 THEN
49350              BEGIN
49400                  WHILE FREQMAX > SCALE DO
49450                      BEGIN
49500                          SCALE := SCALE * 10 ;
49550                          NBCAR := NBCAR + 1
49600                      END ;
49650                  IF SCALE > FREQMAX THEN
49700                      BEGIN
49750                          NBCAR := NBCAR - 1 ;
49800                          IF SCALE // 5 > FREQMAX THEN
49850                              SCALE := SCALE // 5
49900                          ELSE IF SCALE // 2 > FREQMAX THEN
49950                              SCALE := SCALE // 2 ;
50000                      END
50050                  END
50100          SCALESTEP := SCALE // 10 ;
50150          LINESTEP := SCALESTEP / LPSS ;
50200          COMMENT TROUVER LA LARGEUR D UNE COLONNE ;
50250          CHAMP := (CPL-10) // (N+2) ;
50300          IF CHAMP > 20 THEN CHAMP := 20 ;

```



```

50350 STARS := COPY (" *****");
50400 STARS := STARS.SUB(1,CHAMP);
50450 COMMENT IMPRIMER LES TETES DE COLONNES SI POSSIBLE ;
50500 OUTTEXT ("ENTRIES :");
50550 IF NBCAR > CHAMP-1 THEN DETAIL := TRUE
50600 ELSE FOR I := -1 STEP 1 UNTIL N DO
50650 OUTINT (A[I], CHAMP);
50700 OUTIMAGE ;
50750 FOR I := 1 STEP 1 UNTIL CHAMP*(N+2)+10 DO
50800 OUTCHAR ('. ');
50850 OUTIMAGE ;
50900 COMMENT TRACER LES COLONNES ;
50950 FOR I := 1 STEP 1 UNTIL 10 DO
51000 BEGIN
51050 OUTINT (SCALE, 8) ;
51100 SCALELEVEL := SCALE + LINESTEP / 2 ;
51150 SCALE := SCALE - SCALESTEP ;
51200 FOR J := 1 STEP 1 UNTIL LPSS DO
51250 BEGIN
51300 SETPOS (9) ;
51350 OUTTEXT (" :");
51400 SCALELEVEL := SCALELEVEL - LINESTEP ;
51450 FOR K := -1 STEP 1 UNTIL N DO
51500 IF A[K] < SCALELEVEL
51550 THEN SETPOS (POS+CHAMP)
51600 ELSE OUTTEXT (STARS) ;
51650 OUTIMAGE
51700 END
51750 END ;
51800 FOR I := 1 STEP 1 UNTIL CHAMP*(N+2)+10 DO
51850 OUTCHAR ('. ');
51900 OUTIMAGE ;
51950 COMMENT IDENTIFIER LES INTERVALLES ;
52000 OUTTEXT ("INTERVAL :");
52050 FOR I := 0 STEP 1 UNTIL N+1 DO OUTINT (I,CHAMP) ;
52100 SKIP (2) ;
52150 END
52200 END HISTO ;
52250
52300 CPL := 132 ; COMMENT CHARACTER PER LINE ;
52350 LPSS := 4 ; COMMENT LINES PER SCALE S STEP ;
52400 TL := LPSS * 10 ; COMMENT TOTAL LINES FOR THE HISTOGRAM ;
52450
52500 FOR P := TABLEQ.FIRST, P.SUC WHILE P /= NONE DO
52550 INSPECT P QUA TABLE DO
52600 BEGIN
52650 EJECT (1) ;
52700 OUTTEXT ("* TABLE * ") ; OUTTEXT (IDENT) ; OUTIMAGE ;
52750 OUTTEXT ("*****") ; SKIP (2) ;
52800 IF (N+2) > ((CPL-10) // 3) THEN DETAIL := TRUE
52850 ELSE HISTO (P) ;
52900
52950 COMMENT DECREIRE LES INTERVALLES ;
53000 OUTTEXT(" INTERVAL WIDTH = ") ; OUTFIX(INTER,3,15) ;
53050 OUTIMAGE ;
53100 OUTTEXT(" INTERVAL NO. 1 = ") ; OUTFIX(LOWER,3,15) ;
53150 OUTTEXT(" TO ") ; OUTFIX(LOWER+INTER,3,15) ;
53200 OUTIMAGE ;
53250 OUTTEXT("INTERVAL NO. ") ; OUTINT(N,2) ; OUTTEXT(" =") ;
53300 OUTFIX(LOWER+(N-1)*INTER,3,15) ; OUTTEXT(" TO ") ;

```



```

53350      OUTFIX(LOWER+N*INTER,3,15) ; OUTIMAGE ;
53400      SKIP (2) ;
53450
53500      OUTTEXT(" TOTAL ENTRIES = ") ; OUTINT(ENTRIES,15) ;
53550      OUTIMAGE ;
53600      OUTTEXT(" AVERAGE          = ") ; OUTFIX(SUM/ENTRIES,3,15) ;
53650      OUTIMAGE ;
53700      OUTTEXT(" MIN VALUE          = ") ; OUTFIX(MIN,3,15) ;
53750      OUTIMAGE ;
53800      OUTTEXT(" MAX VALUE          = ") ; OUTFIX(MAX,3,15) ;
53850      OUTIMAGE ;
53900
53950      IF DETAIL THEN
54000      BEGIN
54050          EJECT(1) ;
54100          OUTTEXT(" * TABLE *      ") ; OUTTEXT(IDENT) ;
54150          OUTTEXT("      NB OF ENTRIES FOR EACH INTERVAL ") ;
54200          SKIP (3) ;
54250          K := CPL // 25 ;
54300          J := 0 ;
54350          FOR I := -1 STEP 1 UNTIL N DO
54400          BEGIN
54450              OUTTEXT ("INT. ") ;
54500              OUTINT (I+1, 2) ;
54550              OUTTEXT ("=") ;
54600              OUTINT (A[I], 11) ;
54650              SETPOS(POS+5) ;
54700              J := J + 1 ;
54750              IF J = K THEN
54800              BEGIN OUTIMAGE ; J := 0 END
54850          END
54900      END
54950      END
55000      END TABLE REPORT ;
55050
55100      COMMENT  DEBUT, PROCEDURE STANDARD_REPORT ;
55150
55200      DTIME := TIME - TIME_ORIGIN ;

```



```

55250 EJECT(1) ;
55300 CLEAR_SQS ; CURRENT.OUT ;
55350 SKIP(3) ;
55400 OUTTEXT("*****") ;
55450 OUTTEXT(" -VERSION 5.0-") ; OUTIMAGE ;
55500 OUTTEXT("*** MONTREAL GPSSS ***") ; SKIP(0) ;
55550 OUTTEXT("*** SIMULATION REPORT ***") ; SKIP(0) ;
55600 OUTTEXT("*****") ; SKIP(2) ;
55650 OUTTEXT("PASSE =") ;
55700 OUTINT(PASSE,3) ;
55750 SKIP(1) ;
55800 OUTTEXT("START TIME=") ;
55850 OUTFIX(TIME_ORIGIN - SIMULATION_START_TIME,2,10) ;
55900 SKIP(0) ;
55950 OUTTEXT("END TIME=") ;
56000 OUTFIX(GPSSS_TIME,2,10) ;
56050 IF DTIME = 0 THEN
56100 BEGIN
56150 SKIP(2) ;
56200 OUTTEXT("ELAPSED TIME = 0 - REPORT SKIPPED")
56250 END
56300 ELSE
56350 BEGIN
56400 SKIP(2) ;
56450 IF FACILITYQ.EMPTY THEN OUTTEXT ("* NO FACILITIES *")
56500 ELSE FACILITIES_REPORT ;
56550 SKIP(2) ;
56600 IF STORAGEQ.EMPTY THEN OUTTEXT ("* NO STORAGES *")
56650 ELSE STORAGES_REPORT ;
56700 SKIP(2) ;

```







```

59750 END PROCEDURE TRACE ;
59800
59850
59900
59950 COMMENT *****
60000
60050 PROCEDURE OBSERVATION_AUTOMATIQUE
60100
60150 ***** ;
60200
60250
60300 BOOLEAN COLLECT_AUTOM ;
60350
60400 PROCEDURE OBSERVATION_AUTOMATIQUE (FREQUENCE) ;
60450 INTEGER FREQUENCE ;
60500 BEGIN
60550 COLLECT_AUTOM := TRUE ;
60600 TIME_BTW_OBS := FREQUENCE ;
60650 ACTIVATE NEW OBSERVATION DELAY 0 ;
60700 END ;
60750
60800
60850 COMMENT *****
60900
60950 PROCEDURE INTER_CONFIANCE
61000
61050 ***** ;
61100
61150 INTEGER I_C_TYP ;
61200 REAL PARAM, LONG_ADM ;
61250 REF(ENTITY) I_C_NOM ;
61300 BOOLEAN ARRET_SIMULATION ;
61350
61400
61450 PROCEDURE INTER_CONFIANCE (ENTITY_NOM, RAPPORT, LONGUEUR, TYPE) ;
61500 NAME ENTITY_NOM ;
61550 REF(ENTITY) ENTITY_NOM ; REAL RAPPORT ; REAL LONGUEUR ; INTEGER TYPE ;
61600 BEGIN
61650 I_C_NOM := ENTITY_NOM ;
61700 PARAM := RAPPORT ;
61750 LONG_ADM := LONGUEUR ;
61800 I_C_TYP := TYPE ;
61850 ARRET_SIMULATION := TRUE ;
61900
61950 SKIP(3); OUTTEXT("*****");
62000 SKIP(0); OUTTEXT("*** INTERVALLE DE CONFIANCE ***");
62050 SKIP(0); OUTTEXT("*****");
62100 SKIP(2);
62150
62200 SKIP(0); OUTTEXT("TYPE D'OBSERVATIONS : ");
62250 IF I_C_TYP=0 THEN BEGIN
62300 OUTTEXT("NOMBRE MOYEN DE TRANSACTIONS EN ATTENTE");
62350 END
62400 ELSE IF I_C_TYP=1 THEN BEGIN
62450 OUTTEXT("TEMPS MOYEN D'ATTENTE DES TRANSACTIONS");
62500 END
62550 ELSE OUTTEXT("PAS DEFINI");
62600 SKIP(0); OUTTEXT("PARAMETRE DEMANDE DE COVARIANCE : ");
62650 OUTFIX (PARAM, 3, 15);
62700 SKIP(0); OUTTEXT("LONGUEUR DEMANDEE DE L'INTERVALLE : ");

```



```

62750  OUTFIX(LONG_ADM,3,15); SKIP(2);
62800
62850  SETPOS(52) ; OUTTEXT("LONGUEUR"); SKIP(0) ;
62900  SETPOS(10) ; OUTTEXT("NB D'OB.      NB BLOCS      METHODE") ;
62950  OUTTEXT("      BIENAYME      NORMALE") ; SKIP(0) ;
63000  SETPOS(10) ; outtext("-----" ; -----") ;
63050  OUTTEXT("      -----") ; SKIP(1) ;
63100
63150
63200  END ;
63250
63300  COMMENT *****
63350  ERROR  PACKAGE
63400
63450  *****;
63500
63550  INTEGER  ERNUM ;
63600  INTEGER  ARRAY  ERTYPE[1:15], ERTRAN[1:15] ;
63650  REF  (ENTITY)  ARRAY  ERRES [1:15] ;
63700  REAL  ARRAY  ERTIME [1:15] ;
63750
63800  PROCEDURE  ERREUR (N,ERLOC) ;
63850  INTEGER  N ;
63900  REF  (ENTITY)  ERLOC ;
63950  BEGIN
64000  ERNUM := ERNUM + 1 ;
64050  ERTIME [ERNUM] := GPSSS_TIME ;
64100  IF N<2 OR N>12 THEN ERTYPE[ERNUM] := 1
64150  ELSE
64200  BEGIN
64250  ERTYPE[ERNUM] := N ;
64300  ERRES [ERNUM] := ERLOC ;
64350  INSPECT CURRENT WHEN TRANSACTION DO
64400  ERTRAN [ERNUM] := ID
64450  OTHERWISE
64500  ERTRAN [ERNUM] := 0
64550
64600  END ;
64650  IF ERNUM = 14 THEN
64700  BEGIN
64750  ERREUR(2, NONE ) ;
64800  CLEAR_SQS ;
64850  ERROR_REPORT ;
64900  IF CURRENT /= MAIN THEN
64950  BEGIN
65000  ACTIVATE MAIN DELAY 0 ;
65050  PASSIVATE
65100  END
65150  END
65200  END ERREUR ;
65250
65300  PROCEDURE  ERROR_REPORT ;
65350  BEGIN
65400  INTEGER  I ;
65450
65500  PROCEDURE  PHRASE1 (N) ; INTEGER  N ;
65550  BEGIN
65600  IF N=1 THEN OUTTEXT("IN FACILITY")
65650  ELSE IF N=2 THEN OUTTEXT("IN STORAGE")
65700  ELSE IF N=3 THEN OUTTEXT("IN REGION")

```



```

65750     ELSE OUTTEXT("IN XXX") ;
65800     SETPOS (POS + 1) ;
65850     OUTTEXT (ERRES[I].IDENT) ;
65900     OUTIMAGE
65950 END ;
66000 PROCEDURE PHRASE2 ;
66050 BEGIN
66100     OUTTEXT(" TRANSACTION") ;
66150     OUTINT(ERTRAN[I],4)
66200 END ;
66250
66300 IF ERNUM \= 0 THEN
66350 BEGIN
66400     SKIP(100) ;
66450     OUTTEXT("GPSSS ERROR_REPORT - AT TIME=") ;
66500     OUTFIX(GPSSS_TIME,2,10) ;
66550     OUTIMAGE ;
66600     OUTTEXT("*****") ; SKIP(1) ;
66650     OUTTEXT("PASSE =") ;
66700     OUTINT(PASSE,3) ;
66750     SKIP(1) ;
66800     OUTTEXT("** TIME **") ; OUTIMAGE ;
66850     FOR I:=1 STEP 1 UNTIL ERNUM DO
66900     BEGIN
66950         SWITCH MSG := L1,L2,L3,L4,L5,L6,L7,L8,L9,L10,L11,L12 ;
67000         OUTIMAGE ;
67050         OUTFIX(ERTIME[I],2,10) ;
67100         OUTTEXT(" - ") ;
67150         GOTO MSG[ERTYPE[I]] ;
67200     L1:OUTTEXT("SYSTEM ERROR") ;
67250         GOTO OUT ;
67300     L2:OUTTEXT("TOO MANY ERRORS - SIMULATION TERMINATED");
67350         GOTO OUT ;
67400     L3:PHRASE1 (1) ; PHRASE2 ;
67450         OUTTEXT(" TRIES TO LEAVE BEFORE ENTERING") ;
67500         GOTO OUT ;
67550     L4:PHRASE1 (2) ; PHRASE2 ;
67600         OUTTEXT(" REQUIRES MORE THAN MAX CAPACITY") ;
67650         GOTO OUT ;
67700     L5:PHRASE1 (2) ; PHRASE2 ;
67750         OUTTEXT(" CAUSES OVERFLOW WHEN LEAVING") ;
67800         GOTO OUT ;
67850     L6:PHRASE1 (1) ; PHRASE2 ;
67900         OUTTEXT(" TRIES TO RE-ENTER") ;
67950         GOTO OUT ;
68000     L7:PHRASE1 (3) ; PHRASE2 ;
68050         OUTTEXT(" TRIES TO LEAVE EMPTY REGION") ;
68100         GOTO OUT ;
68150     L8:PHRASE2 ;
68200
68250         OUTTEXT (" TRIES TO JOIN A NON-EXISTENT GROUP") ;
68300         GOTO OUT ;
68350     L9:OUTTEXT("RESTART USED OUTSIDE MAIN PROGRAM");
68400         OUTTEXT(" - NO ACTION") ;
68450         GOTO OUT ;
68500     L10:PHRASE2 ;
68550         OUTTEXT (" TRIES TO LEAVE NON-EXIXTENT FACILITY") ;
68600         GOTO OUT ;
68650     L11:PHRASE2 ;
68700

```



```

68750      OUTTEXT(" TRIES TO LEAVE NON-EXISTENT STORAGE") ;
68800      GOTO OUT ;
68850      L12:PHRASE2 ;
68900      OUTTEXT (" TRIES TO LEAVE NON-EXISTENT REGION") ;
68950      OUT:
69000      OUTIMAGE ;
69050      END ;
69100      ERNUM := 0
69150      END
69200      END ERROR_REPORT ;
69250
69300      COMMENT *****
69350      INITIALISATION
69400      *****;
69450
69500
69550      U :=987654321;
69600      PASSE := 1 ;
69650      PARAM := .2 ;
69700      FACILITYQ :- NEW HEAD ;
69750      REGIONQ :- NEW HEAD ;
69800      STORAGEQ :- NEW HEAD ;
69850      TRANSACTIONQ :- NEW HEAD ;
69900      TABLEQ :- NEW HEAD ;
69950      WAITQ :- NEW HEAD ;
70000      WAIT_MONITOR :- NEW WAIT_MONITEUR ;
70050
70100      INNER ;
70150
70200      IF TRACE_GEN THEN BEGIN
70250          TRACE(0) ; SKIP(2) ;
70300          OUTTEXT("MAX_TRACE") ;
70350          OUTINT(MAX_TRACE,5) ;
70400          END ;
70450      ERROR_REPORT ;
70500
70550      END GPSSS DEFINITION

```